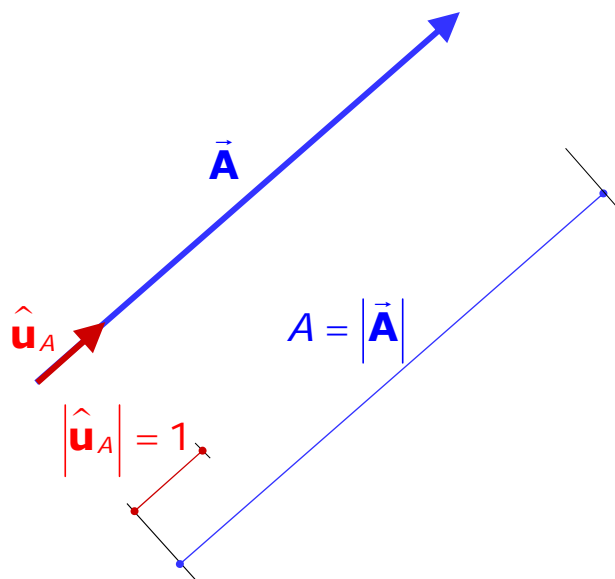


Vectores

Vector

Segmento orientado en el espacio (módulo, dirección y sentido).

$$\vec{A} = \hat{u}_A A$$



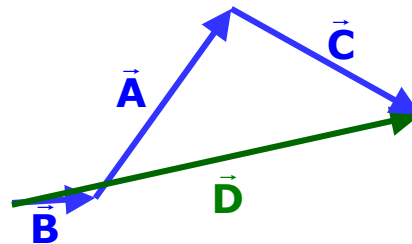
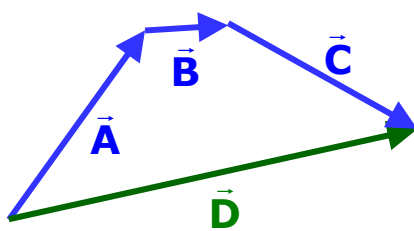
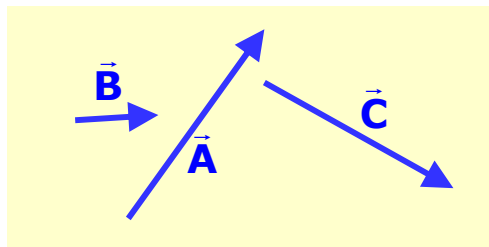
Ejemplo



Vector velocidad
módulo: 500 km/h
sentido: el de avance

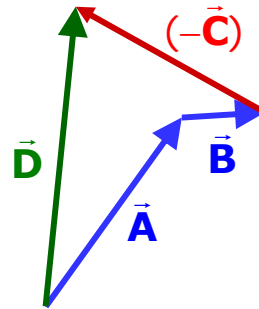
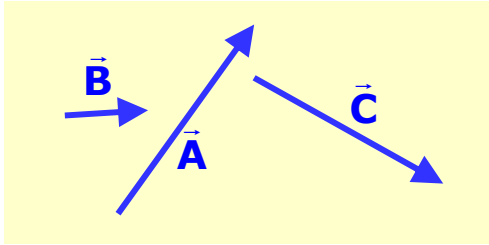
Vector fuerza gravitatoria
módulo: 600 kN
sentido: vertical descendente

Suma de vectores $\vec{D} = \vec{A} + \vec{B} + \vec{C}$



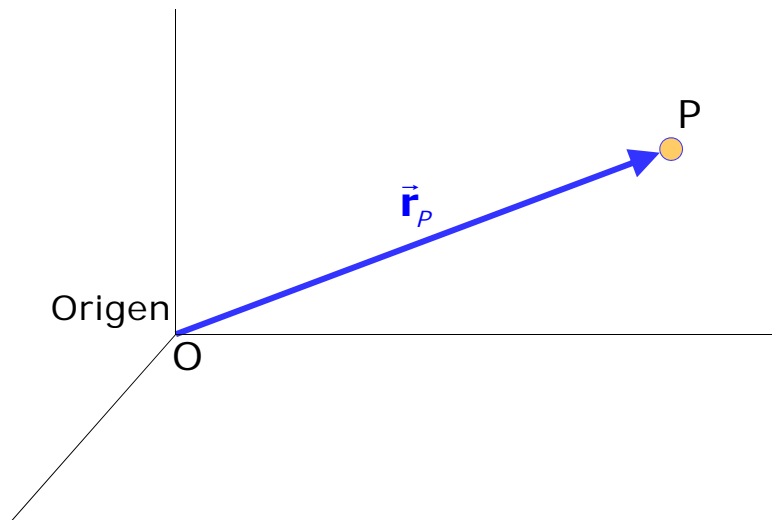
Suma y resta de vectores

$$\vec{D} = \vec{A} + \vec{B} - \vec{C} = \vec{A} + \vec{B} + (-\vec{C})$$

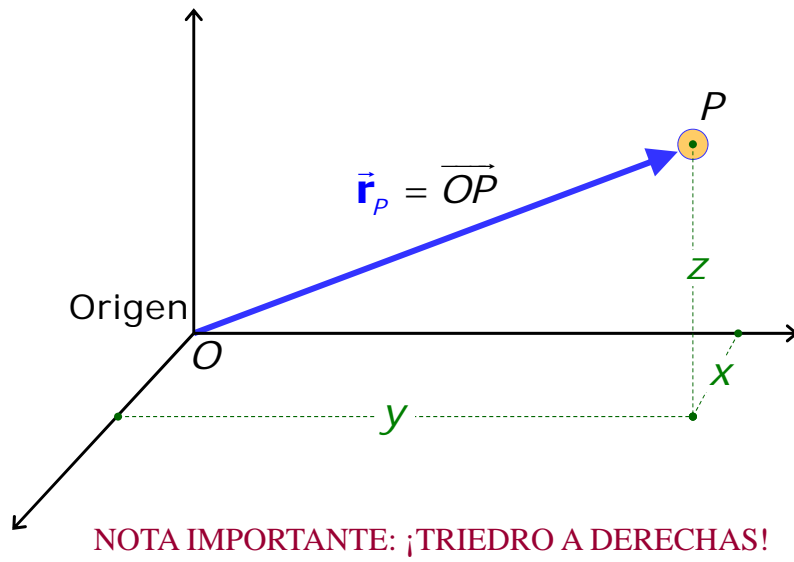


Vector de posición de un punto P

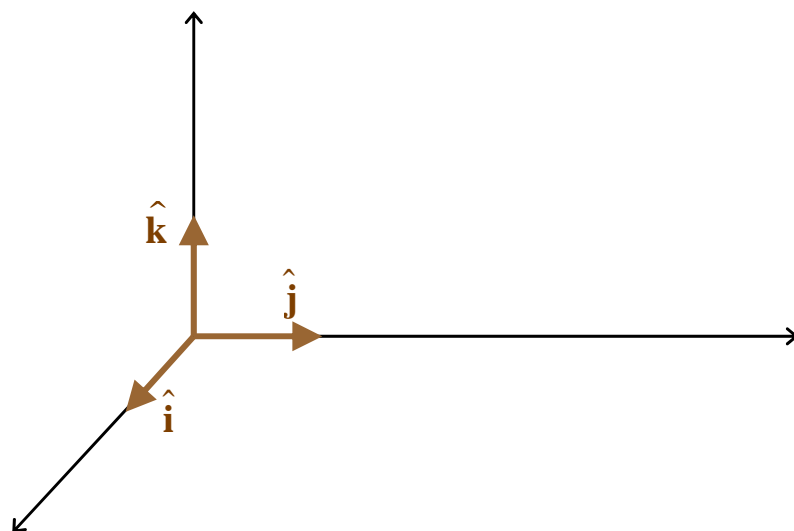
Vector cuyo origen es el origen de coordenadas y extremo el punto P



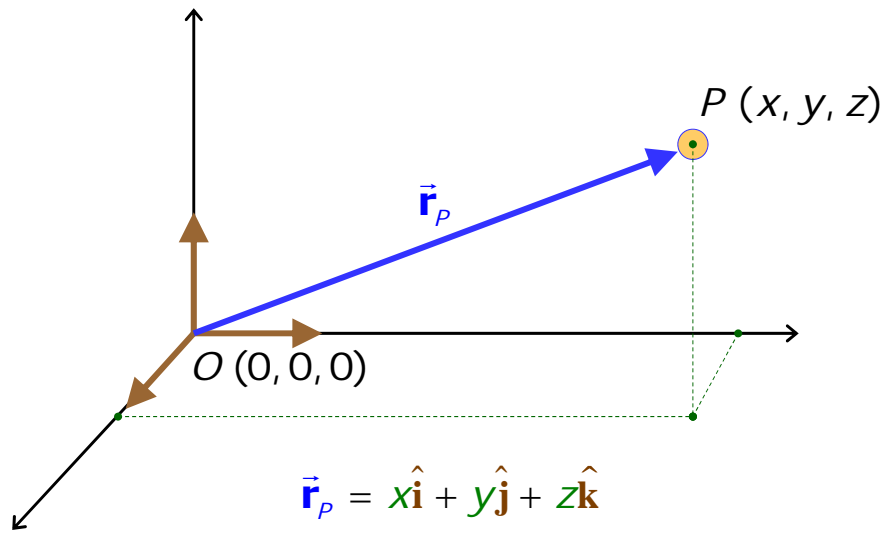
Coordenadas cartesianas



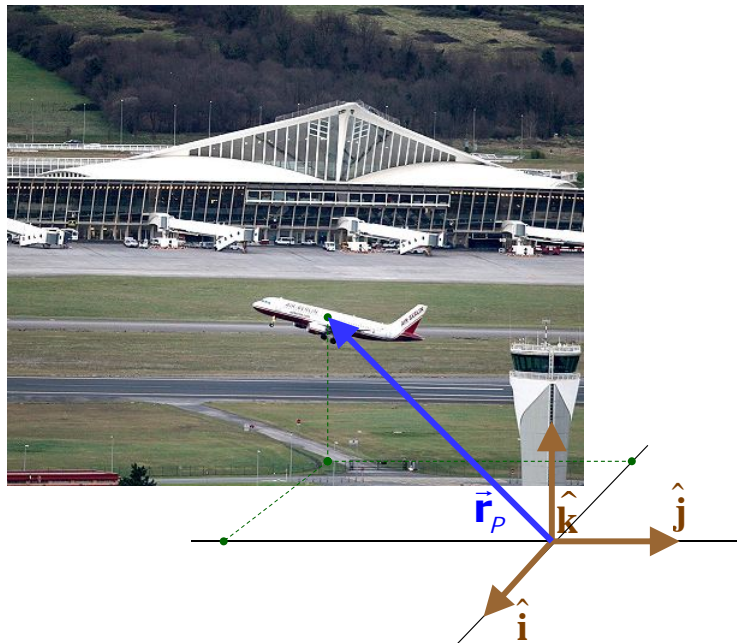
Coordenadas cartesianas



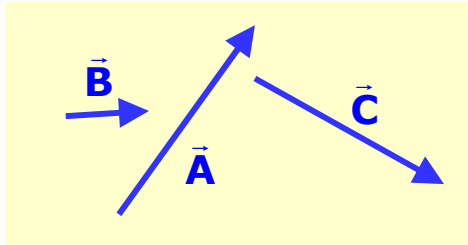
Coordenadas cartesianas



Ejemplo



Coordenadas cartesianas



$$\vec{\mathbf{A}} = x_A \hat{\mathbf{i}} + y_A \hat{\mathbf{j}} + z_A \hat{\mathbf{k}}$$

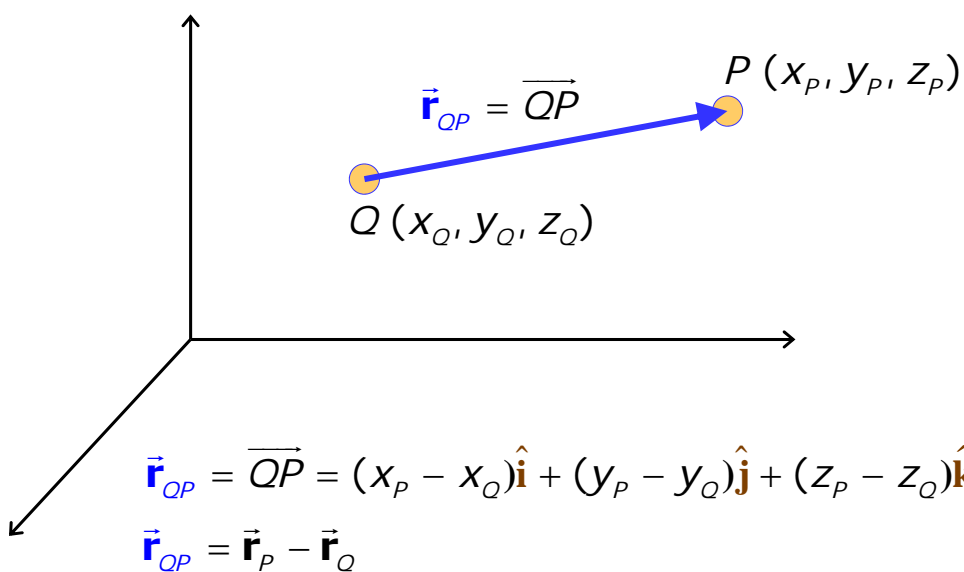
$$\vec{\mathbf{B}} = x_B \hat{\mathbf{i}} + y_B \hat{\mathbf{j}} + z_B \hat{\mathbf{k}}$$

$$\vec{\mathbf{C}} = x_C \hat{\mathbf{i}} + y_C \hat{\mathbf{j}} + z_C \hat{\mathbf{k}}$$

$$\vec{\mathbf{D}} = \vec{\mathbf{A}} + \vec{\mathbf{B}} - \vec{\mathbf{C}}$$

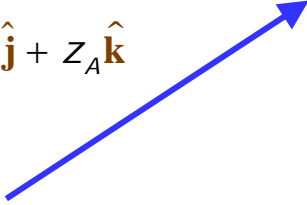
$$\vec{\mathbf{D}} = (x_A + x_B - x_C) \hat{\mathbf{i}} + (y_A + y_B - y_C) \hat{\mathbf{j}} + (z_A + z_B - z_C) \hat{\mathbf{k}}$$

Coordenadas cartesianas



Coordenadas cartesianas

Módulo de un vector

$$\vec{\mathbf{A}} = x_A \hat{\mathbf{i}} + y_A \hat{\mathbf{j}} + z_A \hat{\mathbf{k}}$$


$$A = |\vec{\mathbf{A}}| = \sqrt{x_A^2 + y_A^2 + z_A^2}$$

Multiplicación de vectores

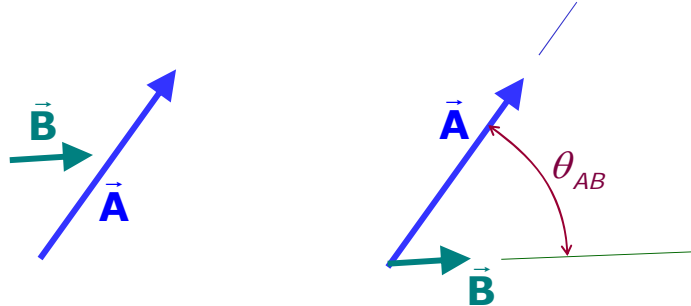
Multiplicación por un escalar

$$k\vec{\mathbf{A}} = \hat{\mathbf{u}}_A kA$$

$$k\vec{\mathbf{A}} = kx_A \hat{\mathbf{i}} + ky_A \hat{\mathbf{j}} + kz_A \hat{\mathbf{k}}$$

Multiplicación de vectores

Producto escalar (\cdot)

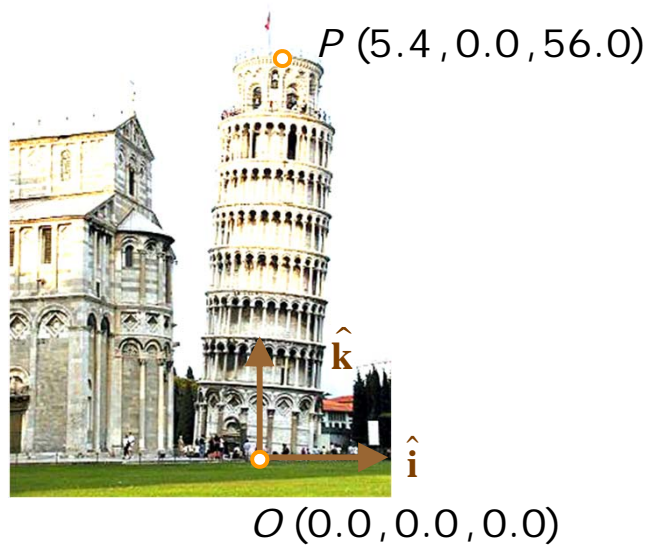


$$\vec{A} \cdot \vec{B} = AB \cos \theta_{AB}$$

$$\vec{A} \cdot \vec{B} = x_A x_B + y_A y_B + z_A z_B$$

Nota: ¿cómo calcular el ángulo entre dos vectores? $\cos \theta_{AB} = \frac{\vec{A} \cdot \vec{B}}{AB}$

Ejemplo: ¿Ángulo de inclinación de la torre de Pisa?

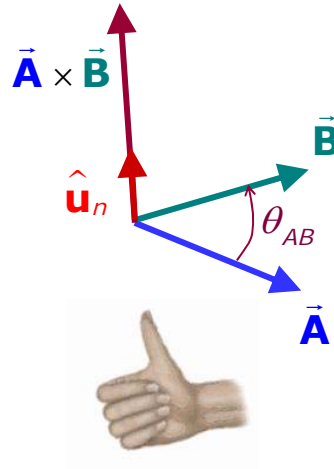


Multiplicación de vectores

Producto vectorial (\times)

$$\vec{A} \times \vec{B} = \hat{u}_n AB \text{sen } \theta_{AB}$$

$$\vec{A} \times \vec{B} = \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ x_A & y_A & z_A \\ x_B & y_B & z_B \end{vmatrix}$$



$$\vec{A} \times \vec{B} = (y_A z_B - z_A y_B) \hat{i} + (z_A x_B - x_A z_B) \hat{j} + (x_A y_B - y_A x_B) \hat{k}$$

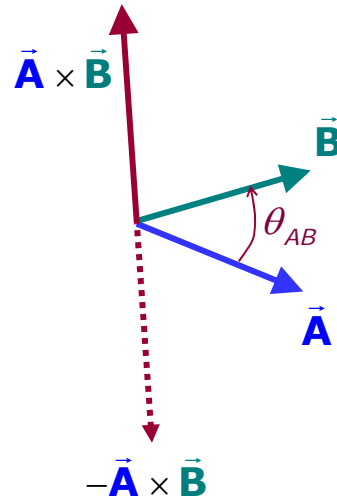
Ejemplo: ¿Módulo del vector V ?

$$\mathbf{V} = (10\mathbf{i} + 2\mathbf{j}) \times (2\mathbf{i} + \mathbf{j}) =$$

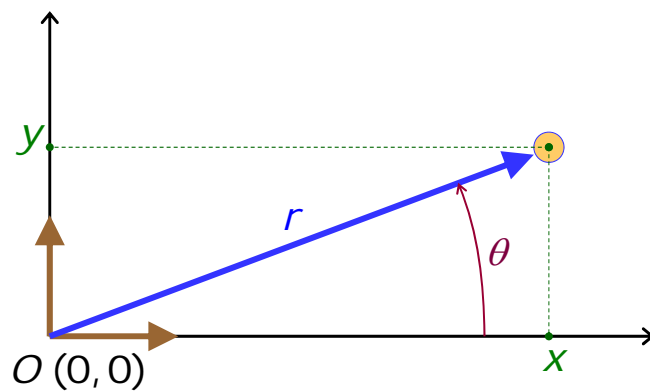
Multiplicación de vectores

Producto vectorial (\times)

$$\vec{A} \times \vec{B} = -\vec{B} \times \vec{A}$$

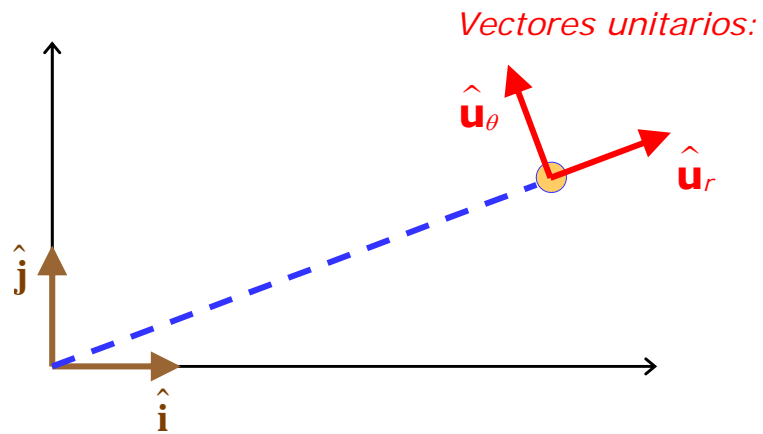


Coordenadas polares (2D)

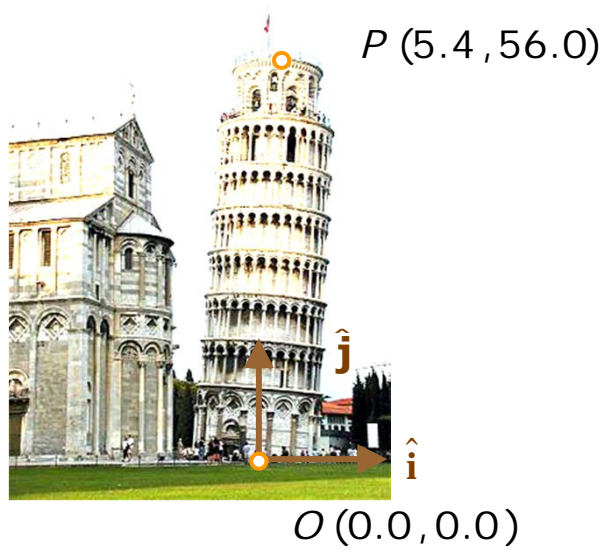


Coordenadas cartesianas:	x, y	$\begin{cases} x = r \cos \theta \\ y = r \operatorname{sen} \theta \end{cases}$
Coordenadas polares:	r, θ	

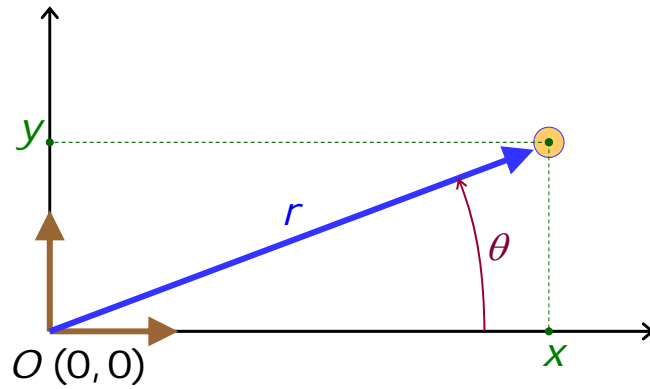
Coordenadas polares (2D)



Ejemplo: ¿Coordenadas polares del punto P ?

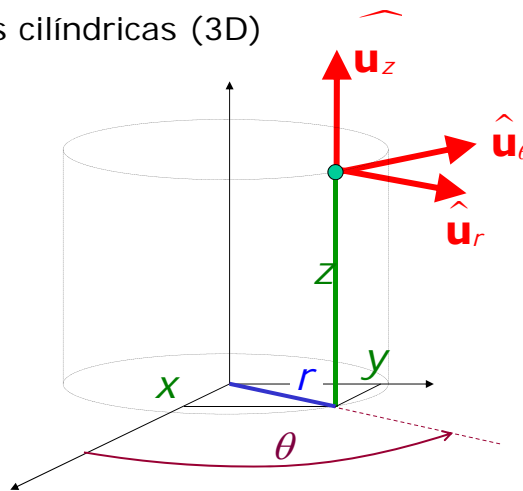


Coordenadas cilíndricas (3D)



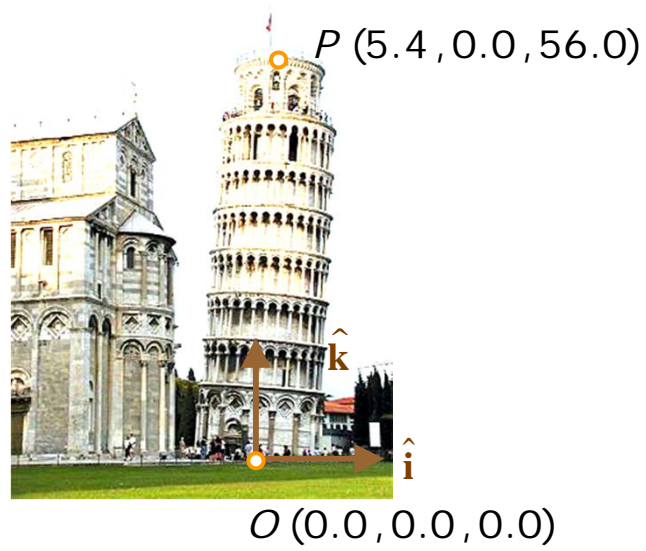
Coordenadas cartesianas: x, y, z $\begin{cases} x = r \cos \theta \\ y = r \operatorname{sen} \theta \end{cases}$
 Coordenadas cilíndricas: r, θ, z

Coordenadas cilíndricas (3D)

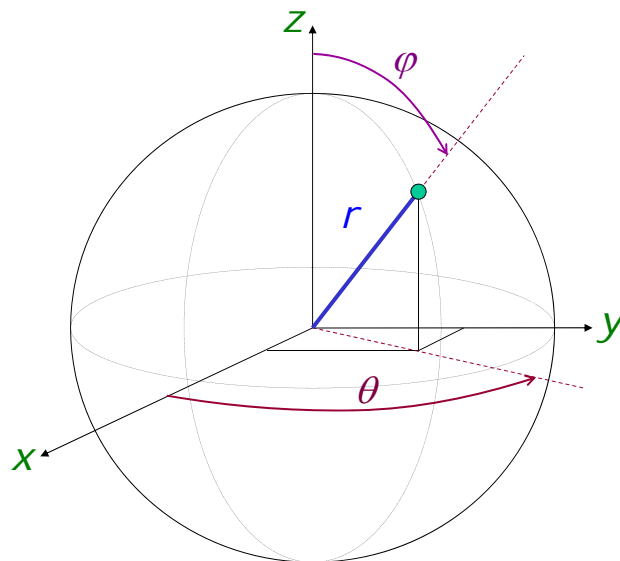


Coordenadas cartesianas: x, y, z
 Coordenadas cilíndricas: r, θ, z

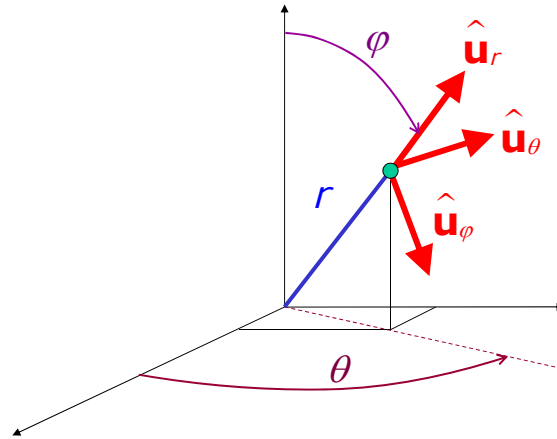
Ejemplo: ¿Coordenadas cilíndricas del punto P ?



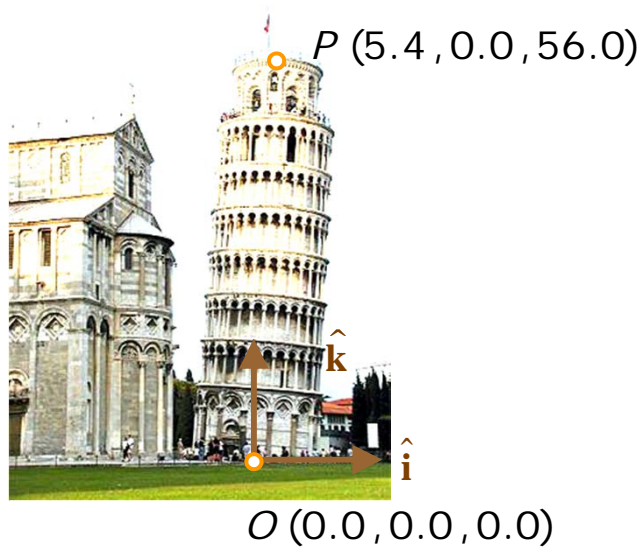
Coordenadas esféricas (3D)



Coordenadas esféricas (3D)



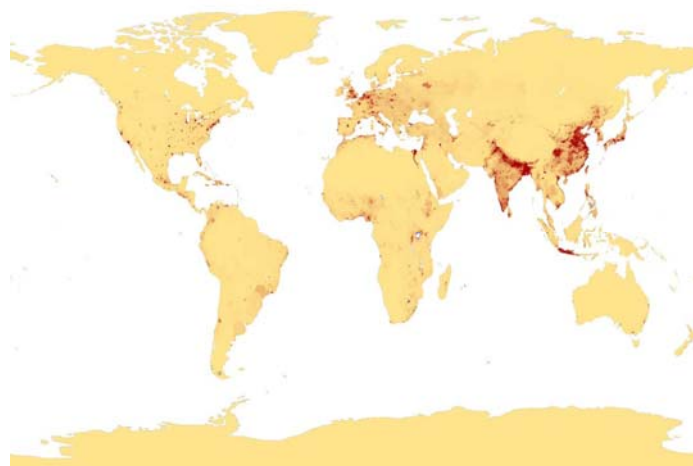
Ejemplo: ¿Coordenadas esféricas del punto P ?



Campos escalares

Funciones escalares (campos escalares)

Ejemplo

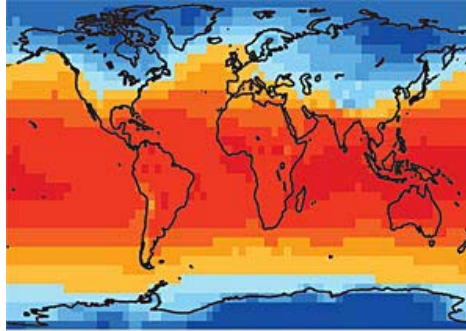


Densidad de población

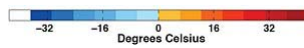


Funciones escalares (campos escalares)

Ejemplo

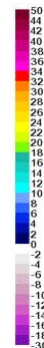


Temperaturas medias en febrero



Funciones escalares (campos escalares)

Ejemplo

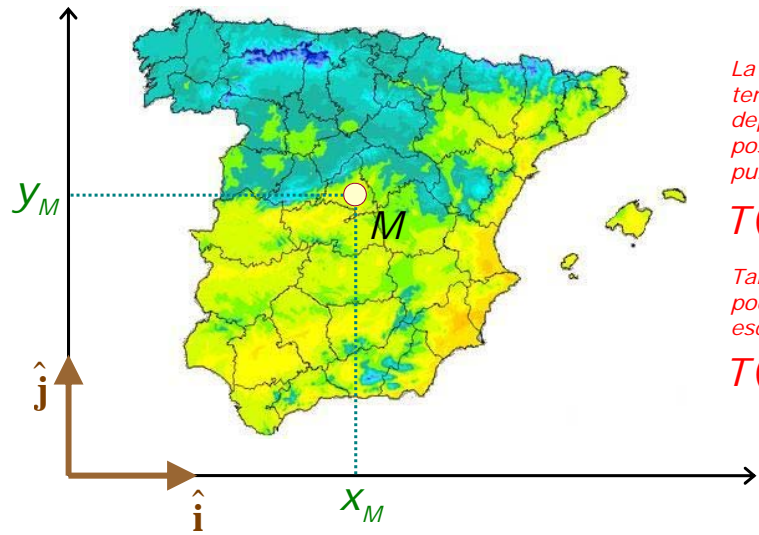


AEMet

Temperaturas ~ 15:00h. 14/05/2009

Funciones escalares (campos escalares)

Ejemplo

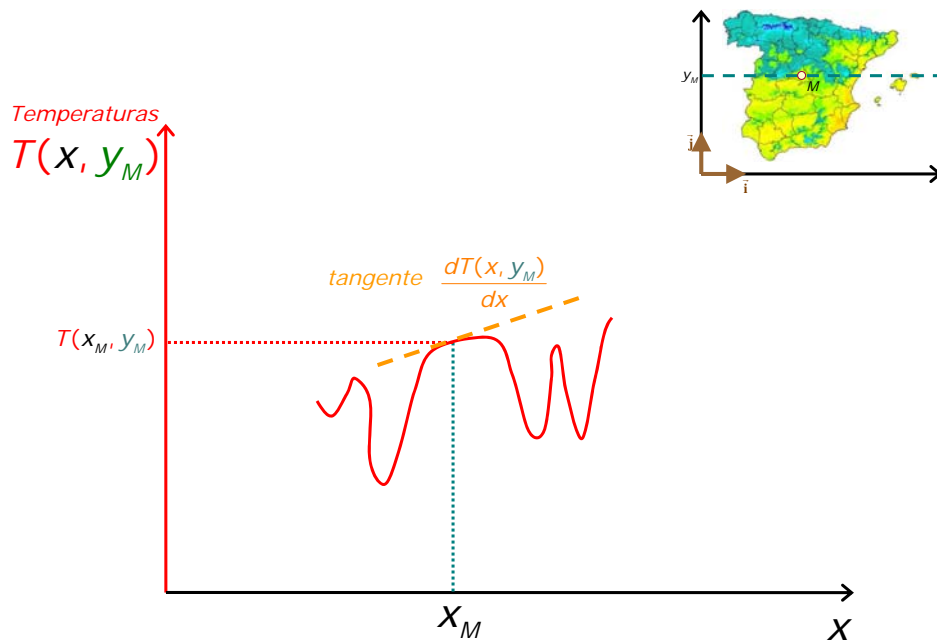


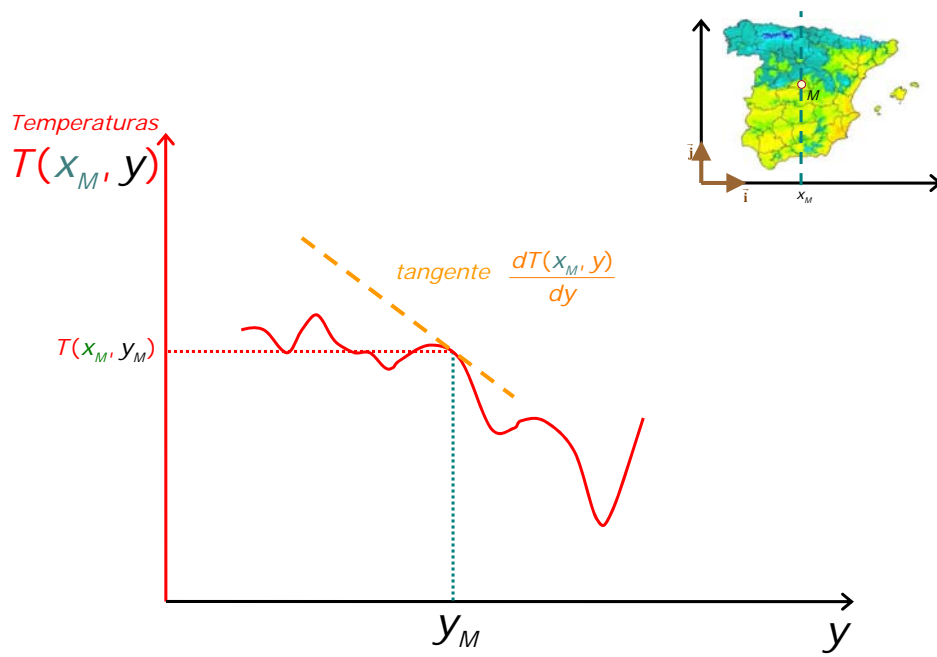
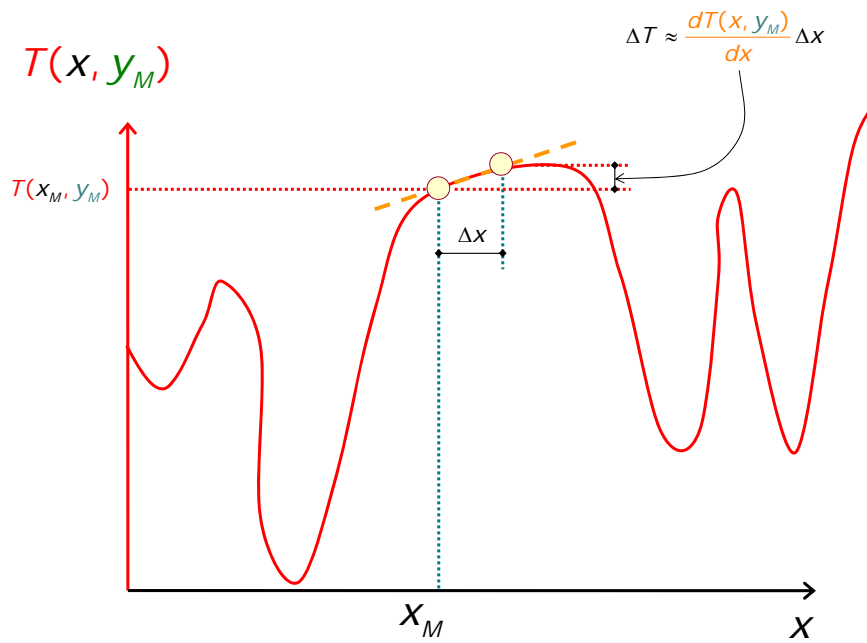
La temperatura depende de la posición del punto:

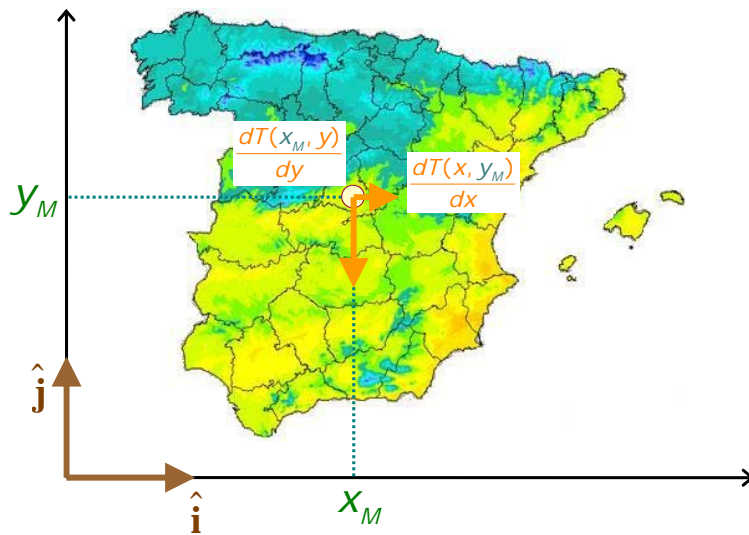
$$T(x, y)$$

También podríamos escribir:

$$T(\vec{r})$$





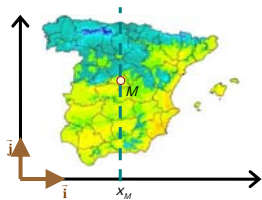


¿Qué hemos hecho?



$$\frac{dT(x, y_M)}{dx}$$

“Derivada parcial” de la temperatura T con respecto a la variable x, cuando la variable y es constante



$$\frac{dT(x_M, y)}{dy}$$

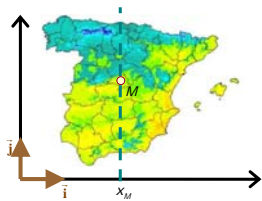
“Derivada parcial” de la temperatura T con respecto a la variable y, cuando la variable x es constante

“Derivadas parciales”



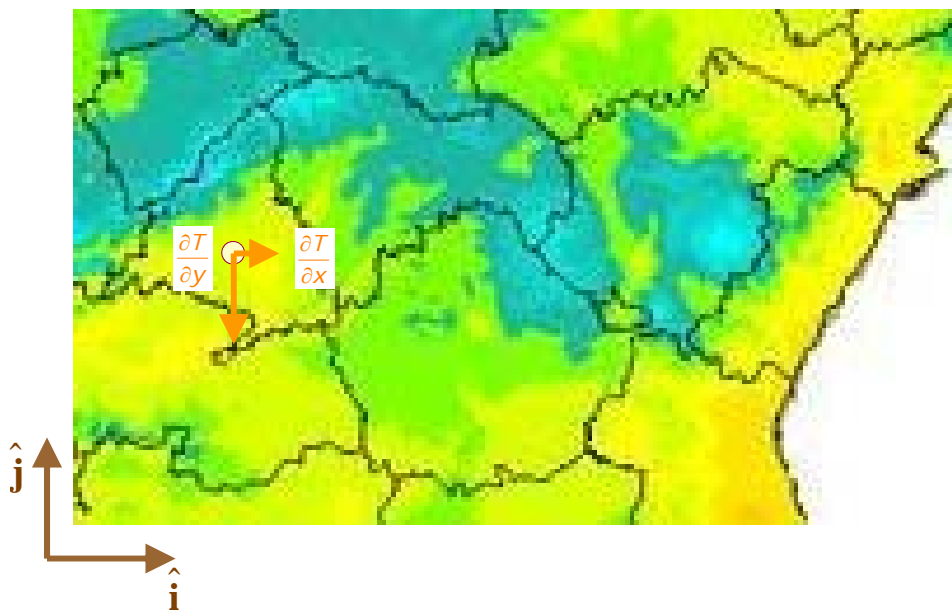
$$\frac{\partial T}{\partial x}$$

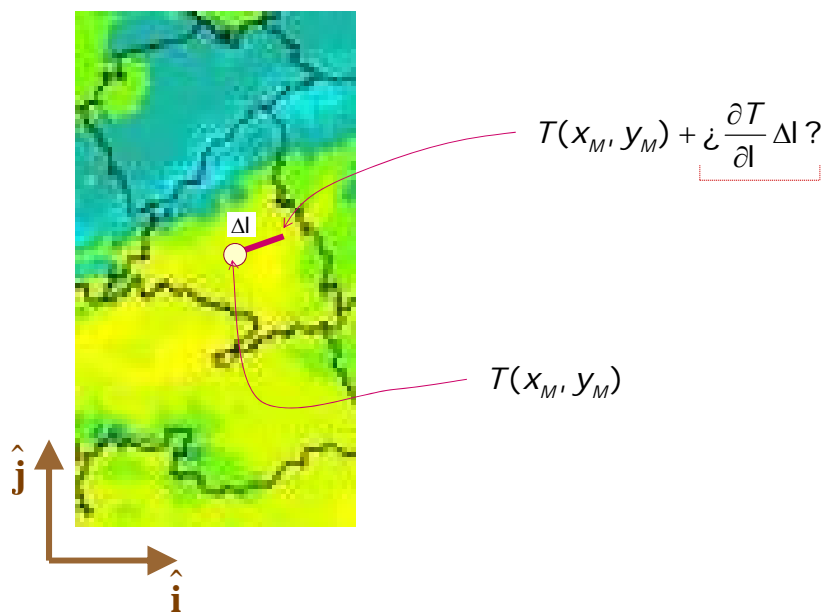
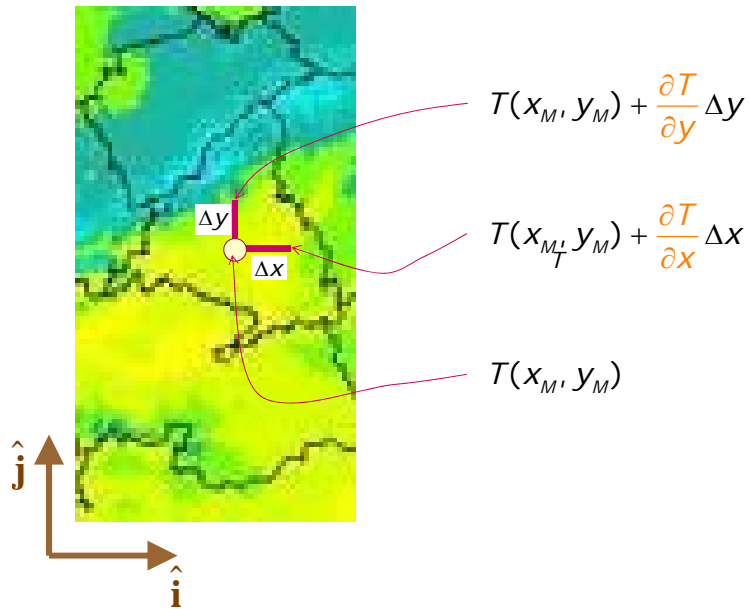
Derivada parcial de la temperatura T con respecto a la variable x , en el punto (x_M, y_M)

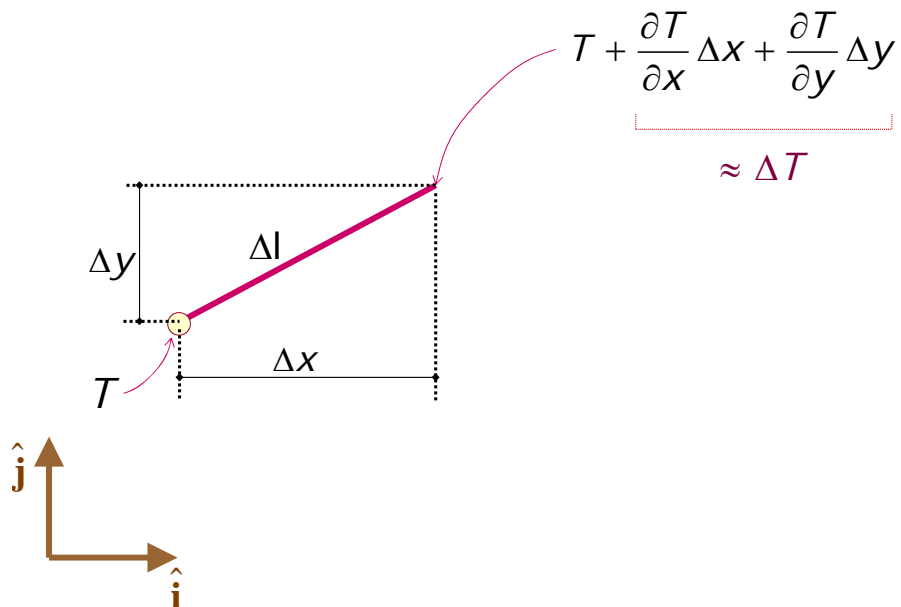


$$\frac{\partial T}{\partial y}$$

Derivada parcial de la temperatura T con respecto a la variable y , en el punto (x_M, y_M)







$$\begin{aligned}
 \vec{\Delta l} &= \Delta l \hat{\mathbf{u}}_l \\
 \vec{\Delta l} &= \Delta x \hat{\mathbf{i}} + \Delta y \hat{\mathbf{j}}
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 \Delta T &\approx \frac{\partial T}{\partial x} \Delta x + \frac{\partial T}{\partial y} \Delta y = \\
 &= \left(\frac{\partial T}{\partial x} \hat{\mathbf{i}} + \frac{\partial T}{\partial y} \hat{\mathbf{j}} \right) \cdot (\Delta x \hat{\mathbf{i}} + \Delta y \hat{\mathbf{j}}) \\
 \Delta T &\approx \frac{\partial T}{\partial x} \Delta x + \frac{\partial T}{\partial y} \Delta y = \\
 &= \underbrace{\left(\frac{\partial T}{\partial x} \hat{\mathbf{i}} + \frac{\partial T}{\partial y} \hat{\mathbf{j}} \right)}_{\text{"Gradiente de } T"} \cdot \underbrace{(\Delta x \hat{\mathbf{i}} + \Delta y \hat{\mathbf{j}})}_{\vec{\Delta l}} \\
 &= \mathbf{grad} T \cdot \vec{\Delta l}
 \end{aligned}$$

Gradiente de una función escalar

$$df = \frac{\partial f}{\partial l} dl = \overrightarrow{\text{grad}} f \cdot \overrightarrow{dl}$$

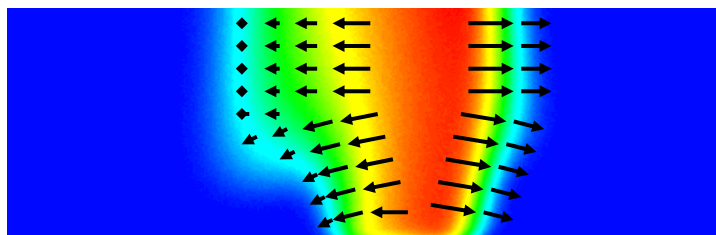
En el caso más general, tres dimensiones:

$$f(x, y, z)$$

$$\overrightarrow{\text{grad}} f = \frac{\partial f}{\partial x} \hat{\mathbf{i}} + \frac{\partial f}{\partial y} \hat{\mathbf{j}} + \frac{\partial f}{\partial z} \hat{\mathbf{k}}$$

Significado físico del gradiente

En el espacio, si hay un campo escalar f no uniforme (no constante en el espacio) el lugar de los puntos con un mismo valor es una superficie (p.ej. isotermas, isobaras, superficies equipotenciales...). El gradiente $\overrightarrow{\text{grad}} f$ es perpendicular a estas superficies y está orientado en el sentido de los valores crecientes de f . Un valor grande de f significa fuertes variaciones en cortas distancias.



Temperaturas junto a una llama

Ejemplo: $f(x, y, z) = 2x + 3yz^2$

$$\frac{\partial f}{\partial x} = \frac{\partial(2x + 3yz^2)}{\partial x} = 2 + 0 = 2$$

$$\frac{\partial f}{\partial y} = \frac{\partial(2x + 3yz^2)}{\partial y} = 0 + 3z^2 = 3z^2$$

$$\frac{\partial f}{\partial z} = \frac{\partial(2x + 3yz^2)}{\partial z} = 0 + 3y \cdot 2z = 6yz$$

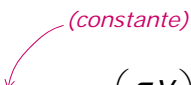
$$\overline{\text{grad}} f = 2\hat{i} + 3z^2\hat{j} + 6yz\hat{k}$$

Ejemplo: $V(x, y) = \frac{\pi}{4} x^2 y$

$$\overline{\text{grad}} V = ?$$

$$\overline{\text{grad}} V(2, 3) = ?$$

Ejemplo: $V(x, y, z) = a e^x \text{sen}\left(\frac{\pi y}{4}\right)$



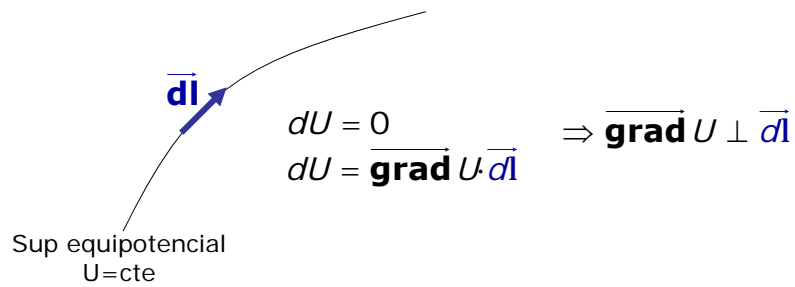
$$\overline{\text{grad}} V = ?$$

$$\overline{\text{grad}} V(1, 1, 0) = ?$$

Superficies equipotenciales:

En las que la función escalar $U(x,y,z)$ es constante.

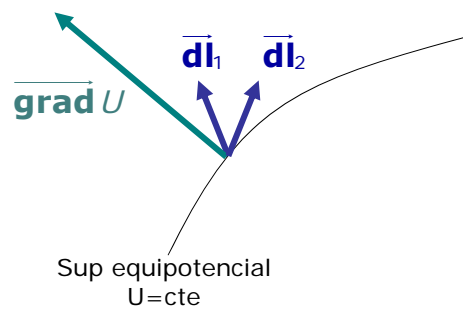
En ellas, se cumple que:



El gradiente es perpendicular siempre a las superficies equipotenciales

El módulo de $\overrightarrow{\text{grad } U}$, $|\overrightarrow{\text{grad } U}|$, mide la variación de U en dirección perpendicular a las superficies equipotenciales. Además, esta dirección es la de máxima variación.

Demostración: dU será máxima cuando $\overrightarrow{\text{grad } U}$ sea paralelo a \overrightarrow{dl} .



Otros operadores diferenciales que estudiaremos:

Sea el campo vectorial: _

$$\vec{F} = F_x \hat{i} + F_y \hat{j} + F_z \hat{k}$$

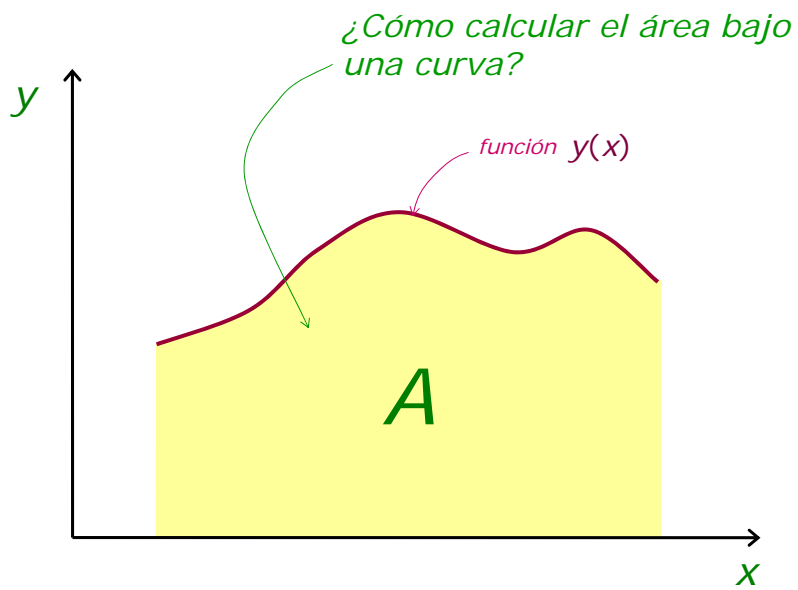
La divergencia del campo vectorial, en coordenadas cartesianas, es igual a: _

$$\text{div} \vec{F} = \frac{\partial F_x}{\partial x} + \frac{\partial F_y}{\partial y} + \frac{\partial F_z}{\partial z}$$

El rotacional del campo vectorial , en coordenadas cartesianas, es igual a:

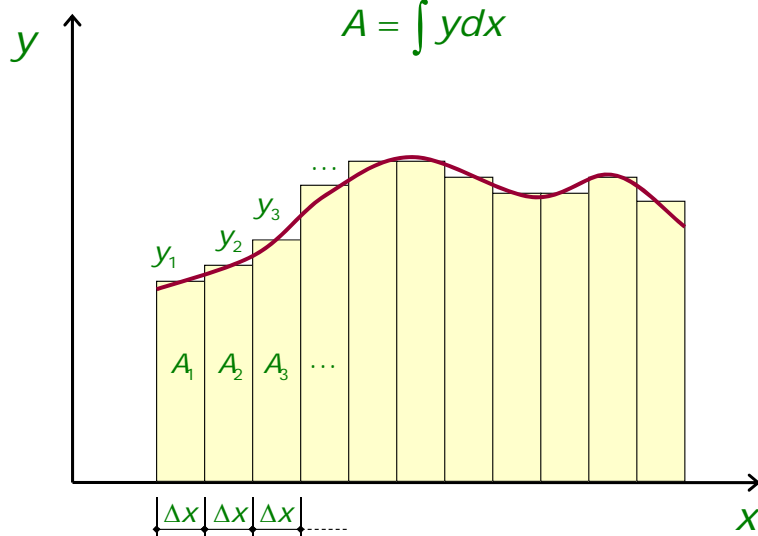
$$\text{rot} \vec{F} = \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ F_x & F_y & F_z \end{vmatrix} = \left(\frac{\partial}{\partial y} F_z - \frac{\partial}{\partial z} F_y \right) \hat{i} + \left(\frac{\partial}{\partial z} F_x - \frac{\partial}{\partial x} F_z \right) \hat{j} + \left(\frac{\partial}{\partial x} F_y - \frac{\partial}{\partial y} F_x \right) \hat{k}$$

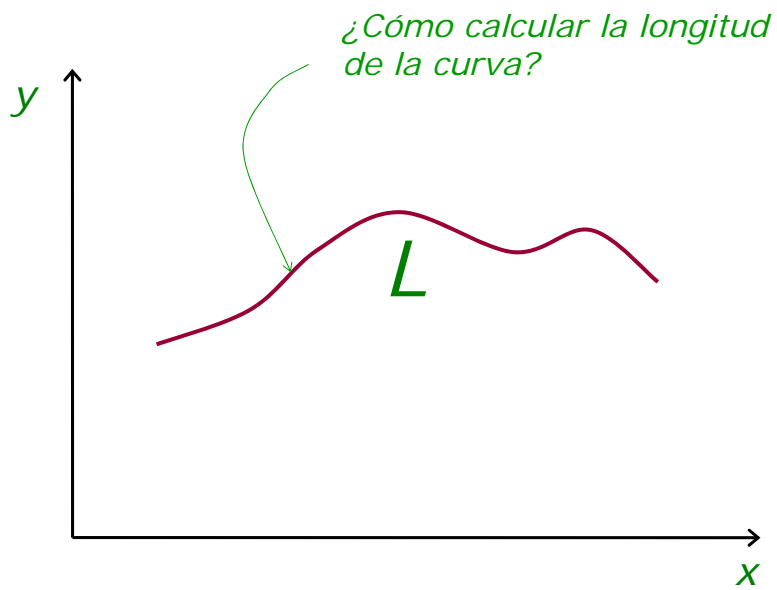
Integrales



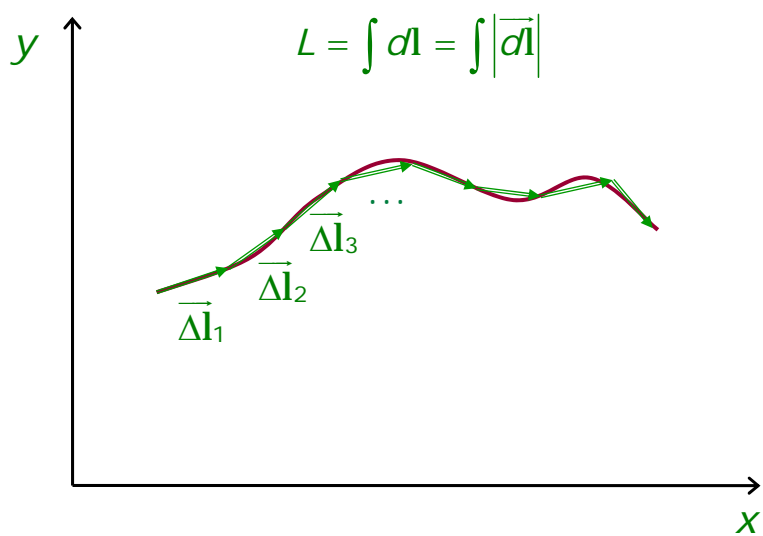
$$A \approx A_1 + A_2 + A_3 + \dots = \sum_i A_i = \sum_i y_i \Delta x$$

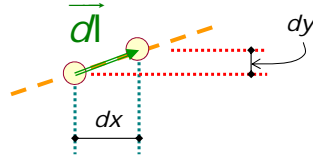
$$A = \int y dx$$





$$L \approx \Delta l_1 + \Delta l_2 + \Delta l_3 + \dots = \sum_i \Delta l_i = \sum_i |\overrightarrow{\Delta l}_i|$$

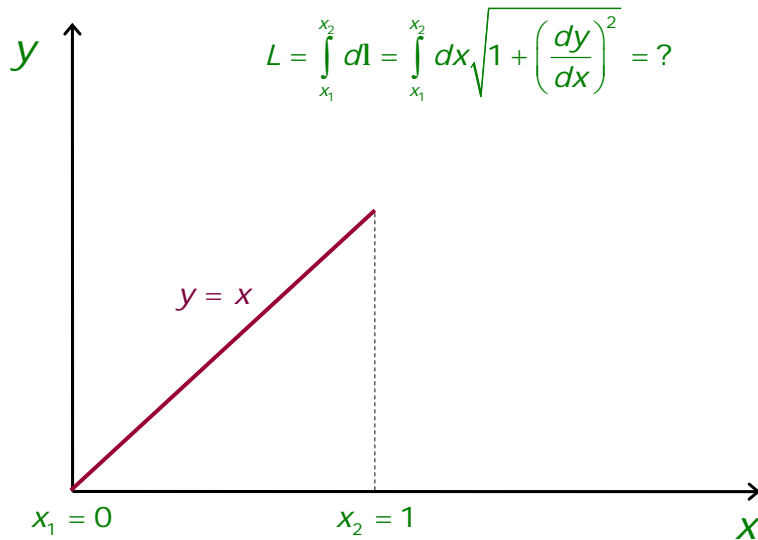




$$dl = |\vec{dl}| = \sqrt{dx^2 + dy^2} = dx\sqrt{1 + \frac{dy^2}{dx^2}} = dx\sqrt{1 + \left(\frac{dy}{dx}\right)^2}$$

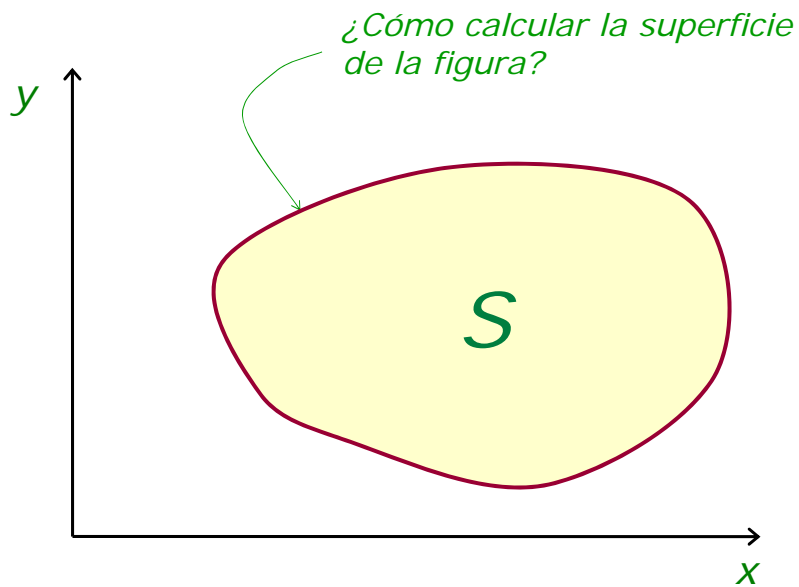
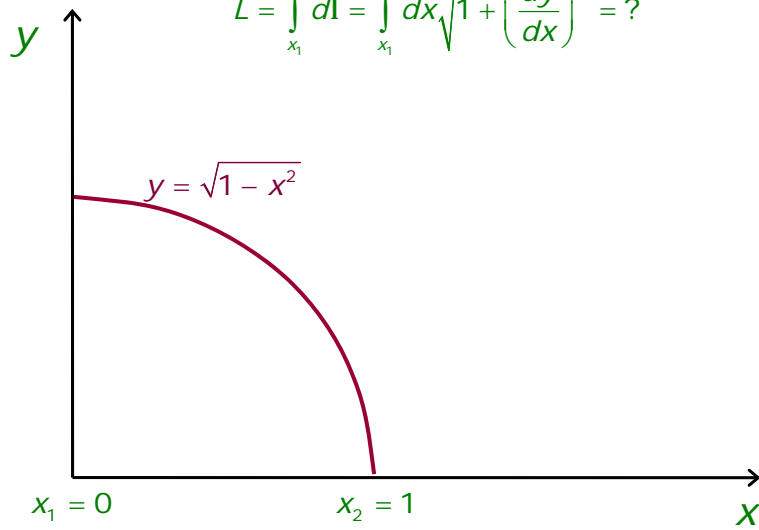
$$L = \int dl = \int dx\sqrt{1 + \left(\frac{dy}{dx}\right)^2}$$

Ejemplo:

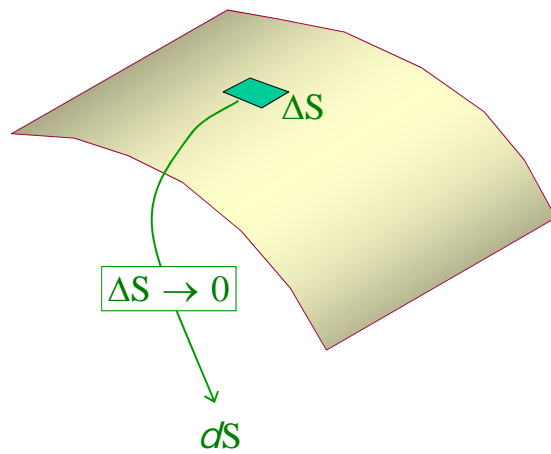
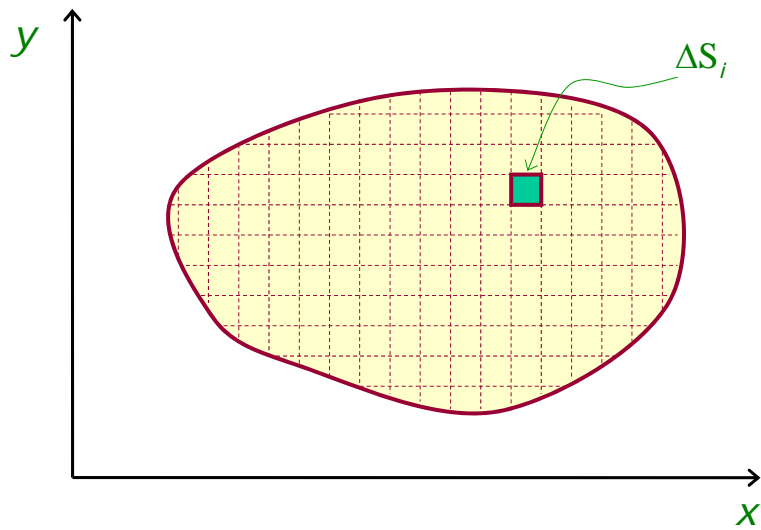


Ejemplo:

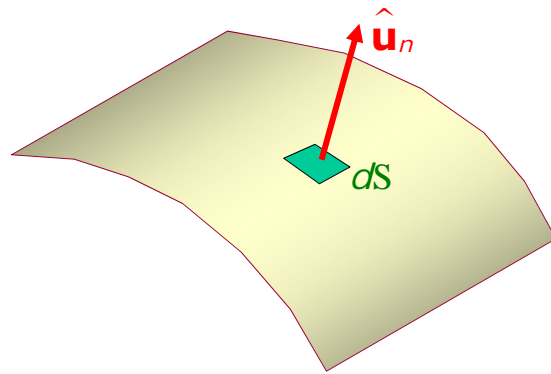
$$L = \int_{x_1}^{x_2} dl = \int_{x_1}^{x_2} dx \sqrt{1 + \left(\frac{dy}{dx}\right)^2} = ?$$



$$S \approx \Delta S_1 + \Delta S_2 + \Delta S_3 + \dots = \sum_i \Delta S_i$$



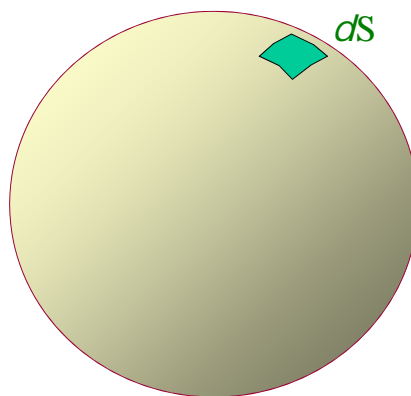
$$S = \iint dS$$



$$\overrightarrow{dS} = dS \hat{\mathbf{u}}_n$$

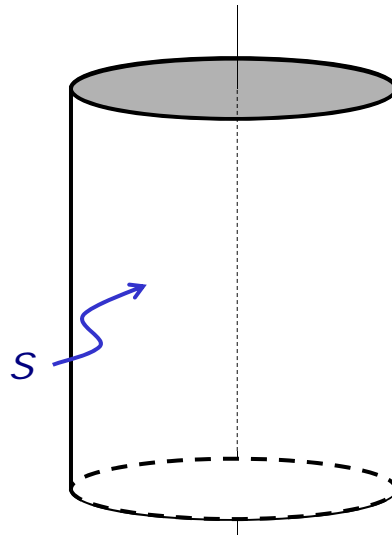
$$S = \iint dS = \iint |\overrightarrow{dS}|$$

Ejemplo: esfera



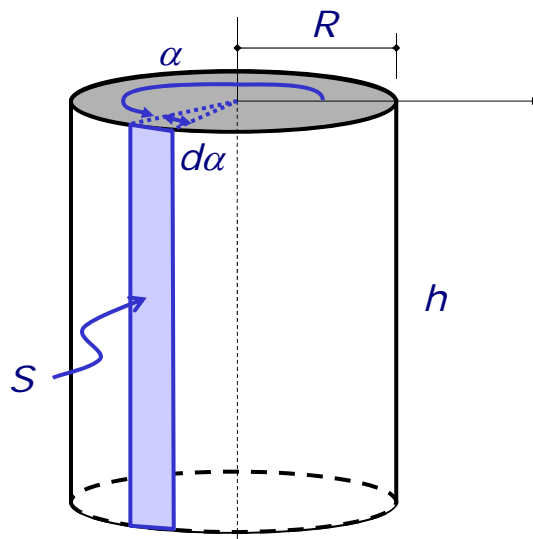
$$S = \iint dS = \iint |\overrightarrow{dS}| = 4\pi R^2$$

Ejemplo:
superficie lateral
de un cilindro



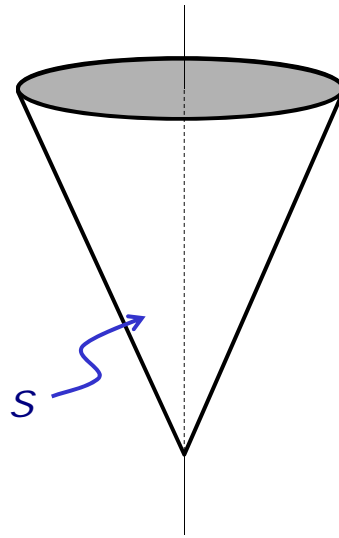
$$S = \iint dS = ?$$

Ejemplo:
superficie lateral
de un cilindro



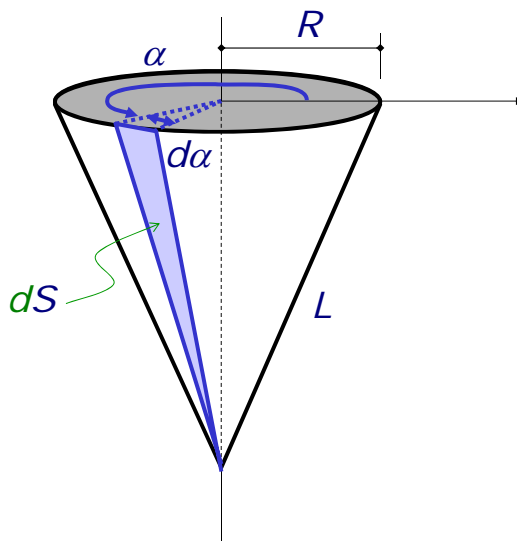
$$S = \iint dS = \int (hRd\alpha)$$

Ejemplo:
superficie lateral
de un cono



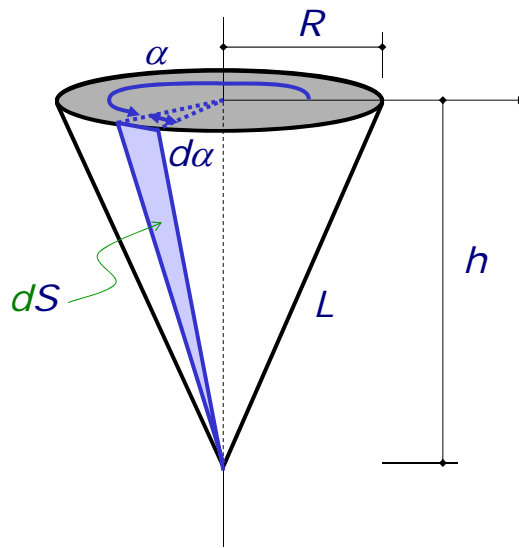
$$S = \iint dS = ?$$

Ejemplo:
superficie lateral
de un cono



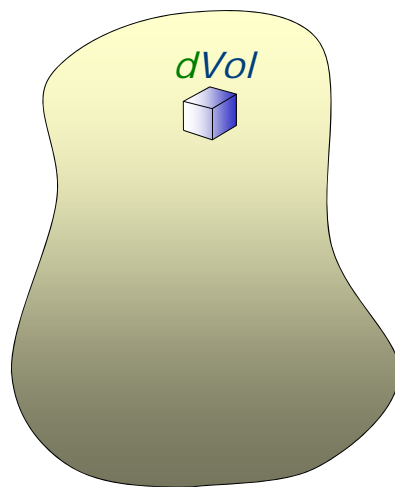
$$S = \iint dS = \int \left(\frac{1}{2} LR d\alpha \right) = \frac{1}{2} LR \int_{\alpha=0}^{\alpha=2\pi} d\alpha = \pi LR$$

Ejemplo:
superficie lateral
de un cono



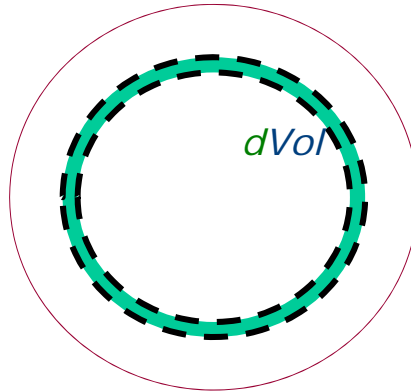
$$S = \pi LR = \pi R \sqrt{R^2 + h^2} = \pi R^2 \sqrt{1 + \left(\frac{h}{R}\right)^2}$$

Volumen de un cuerpo



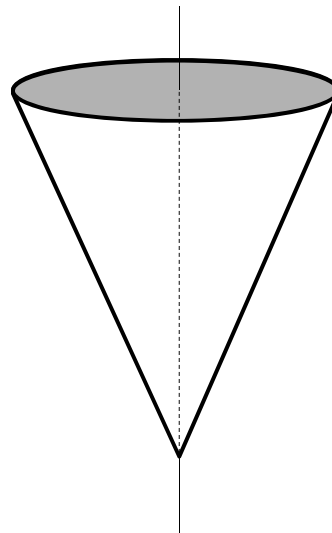
$$Vol = \iiint dVol$$

Ejemplo: esfera



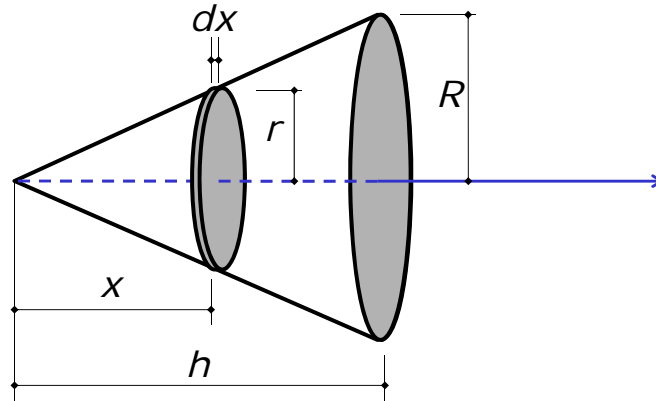
$$Vol = \iiint dVol = \int (4\pi R^2 dR) = 4\pi \frac{R^3}{3} = \frac{4}{3}\pi R^3$$

Ejemplo:
volumen de un cono



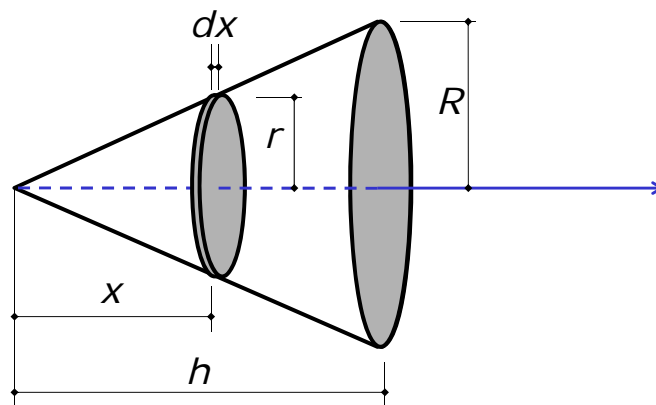
$$Vol = \iiint dVol = ?$$

Ejemplo: cono



$$Vol = \iiint dVol = ?$$

Ejemplo: cono



$$Vol = \int \pi r^2 dx = \int_{x=0}^{x=h} \pi \left(\frac{R}{h} x \right)^2 dx = \frac{\pi R^2}{h^2} \frac{h^3}{3} = \frac{1}{3} \pi R^2 h$$

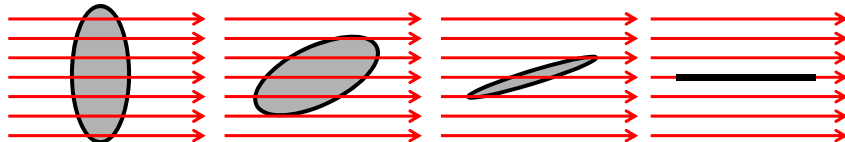
Flujo de un campo vectorial

Flujo de un campo vectorial a través de una superficie

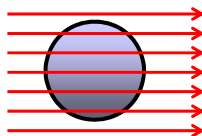
Sea \mathbf{v} un campo de vectores y S una superficie. El flujo Φ del campo a través de la superficie S se escribe:

$$\Phi = \iint_S \vec{\mathbf{v}} \cdot d\vec{\mathbf{S}} = \iint_S \vec{\mathbf{v}} \cdot \hat{\mathbf{u}}_n dS$$

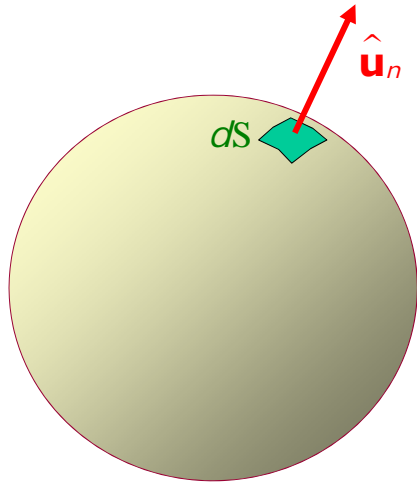
Sup. abierta



Sup. cerrada



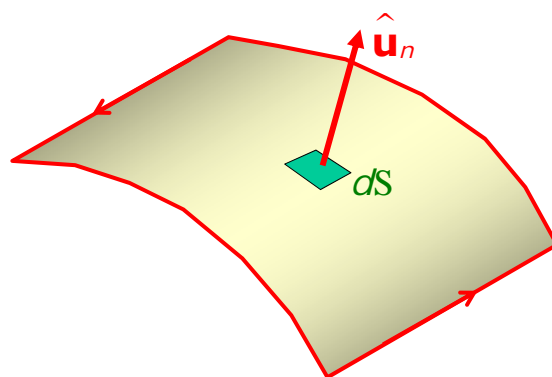
Flujo a través de una superficie cerrada:



$$\Phi = \oiint_S \vec{\mathbf{v}} \cdot d\vec{\mathbf{S}} = \oiint_S \vec{\mathbf{v}} \cdot \hat{\mathbf{u}}_n dS$$

La normal a la superficie está siempre orientada hacia el exterior.

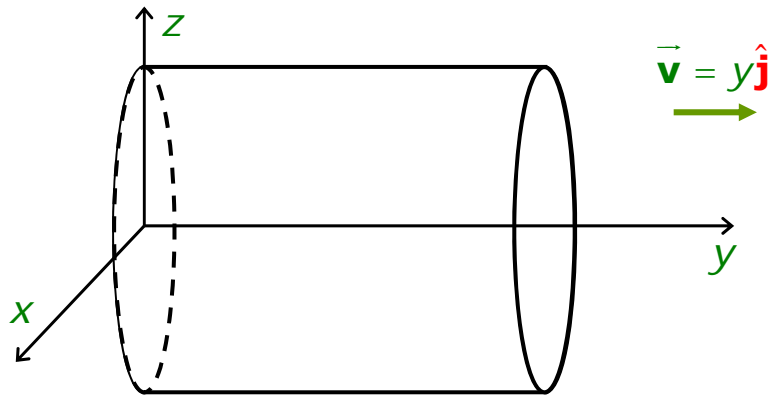
Flujo a través de una superficie abierta:



$$\Phi = \iint_S \vec{\mathbf{v}} \cdot d\vec{\mathbf{S}} = \iint_S \vec{\mathbf{v}} \cdot \hat{\mathbf{u}}_n dS$$

Se elige un sentido de recorrido de la línea sobre la que se apoya la superficie. El sentido de \mathbf{u}_n sigue la "regla del sacacorchos".

Ejemplo: flujo del campo $\mathbf{v} = y\mathbf{j}$ a través de la superficie cerrada formada por el cilindro de la figura:



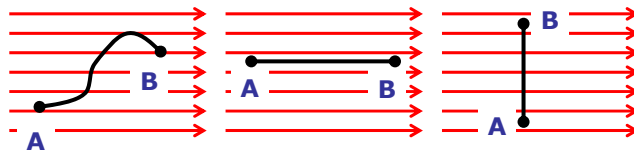
Circulación de un campo
vectorial

Circulación de un campo vectorial a lo largo de una línea

Sea \mathbf{v} un campo de vectores y Γ una línea. La circulación del campo a lo largo de la línea Γ se escribe:

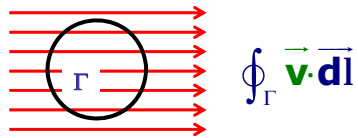
$$\int_{\Gamma} \vec{v} \cdot d\vec{l}$$

Línea abierta



$$\int_A^B \vec{v} \cdot d\vec{l}$$

Línea cerrada



$$\oint_{\Gamma} \vec{v} \cdot d\vec{l}$$

Recordatorio

Sistema internacional de unidades

Unidades básicas del SI

Magnitud	Nombre	Símbolo
Longitud	metro	m
Masa	kilogramo	kg
Tiempo	segundo	s
Corriente eléctrica	amperio	A
Temperatura termodinámica	kelvin	K
Intensidad luminosa	candela	cd
Cantidad de sustancia	mol	mol

Tabla de prefijos en el SI

factor	Prefijo	Símbolo
10^{24}	yotta	Y
10^{21}	zetta	Z
10^{18}	exa	E
10^{15}	peta	P
10^{12}	tera	T
10^9	giga	G
10^6	mega	M
10^3	kilo	k
10^2	hecto	h
10^1	deca	da / D
10^{-1}	deci	d
10^{-2}	centi	c
10^{-3}	mili	m
10^{-6}	micro	μ
10^{-9}	nano	n
10^{-12}	pico	p
10^{-15}	femto	f
10^{-18}	atto	a
10^{-21}	zepto	z
10^{-24}	yocto	y