



Universidad  
Francisco de Vitoria  
**UFV** Madrid

# Fundamentos de la ingeniería informática

Ingeniería de sistemas industriales

Curso 2019-2020

## Sumador

# 1. Enunciado

---

ov es un byte en la dirección \$1000,

a, b y c son enteros con signo de 64 bits Big Endian, situados a continuación de ov.

Se pide escribir un programa en ensamblador de CH-2020 que realice la siguiente operación:  $C=A+B$ ; en caso de que la operación produzca overflow:  $ov=\$FF$  si no  $ov=\$00$

## 2. Con variables globales

---

El problema que nos plantea este ejercicio es la necesidad de manejar tres vectores mientras que tan sólo tenemos dos registros de direcciones. Para resolverlo vamos a utilizar punteros (variables que almacenan direcciones). Reservemos espacio para esas tres variables.

```
variables = 1000
puntero_A   space 2       ; puntero al vector A
puntero_B   space 2       ; puntero al vector B
puntero_C   space 2       ; puntero al vector C
contador    space 1       ; contador
flags       space 1       ; para almacenar temporalmente el registro F (CZS)
```

La variable contador la necesitaremos para contar las 8 repeticiones que necesitaremos para realizar la suma completa.

Necesitaremos también definir también alguna constante

```
LONGITUD    = 8           ;La longitud de los vectores
```

Otro problema que plantea este ejercicio es que el almacenamiento de datos en el entero con signo de 64bits es big endian, como la operación de suma se realiza de menos significativo a más significativo es necesario recorrer los operandos de final a principio. Para calcular el final de un array tan sólo hemos de sumar  $LONGITUD-1$  (¿por qué?) a su dirección de inicio; para ello ya hemos desarrollado en clase la función incrementar.

```
MOV  MSB(vector_a) H0
MOV  LSB(vector_a) L0
MOV  #LONGITUD D0
CALL Incrementar
DEC  A0
```

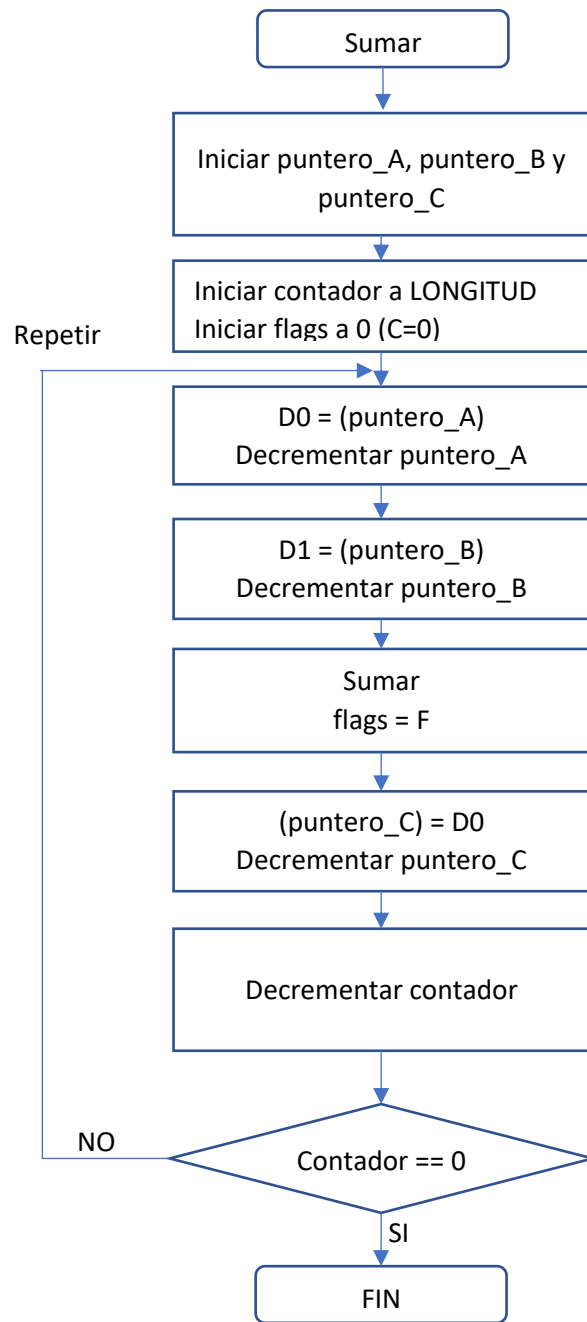
Este resultado necesitaremos guardarlo en la variable que hemos creado puntero\_A (lo mismo con B y C)

Otro elemento de complejidad es que en puntero\_X tenemos la dirección del dato, pero para acceder a esa dirección hemos de hacerlo de forma indirecta, lo que implica que hay que llevar la dirección de puntero\_X a un registro de direcciones (byte a byte), después el contenido de esa dirección (que es otra dirección) al otro registro de direcciones y ahora sí ese registro apunta al dato.

```
;D0 = (puntero_A) y Decrementar puntero_A
mov  #MSB(puntero_A) H1          ; Dirección del puntero_A al A1
mov  #LSB(puntero_A) L1
mov  (A1) H0                      ; Contenido puntero_A al A0
inc  A1
mov  (A1) L0

mov  (A0) D0                      ; Contenido de la posición actual del vector a D0
```

Con estas piezas podemos ponernos a pensar en un organigrama que resuelva el problema.



Y ahora pasamos a programarlo

```
;Constantes
LONGITUD = 8

;Espacio para los datos
Datos = 1000
sumando_A = space LONGITUD
Sumando_B = space LONGITUD
Sumando_C = space LONGITUD

;Espacio para las variables auxiliares que se necesitan
variables = 1100
puntero_A    space 2    ; puntero al vector A
puntero_B    space 2    ; puntero al vector B
puntero_C    space 2    ; puntero al vector C
contador     space 1    ; contador de repeticiones
flags        space 1    ; para almacenar temporalmente el registro F (CZS)

Reset = 0
      JMP Inicio

Inicio = 100
      ; Iniciar puntero_A
      mov  #MSB(sumando_A) H0    ; Dirección del sumando_A al A0
      mov  #LSB(sumando_A) L0
      mov  #LONGITUD D0          ; Calcular el final del sumando A
      call Incrementar
      dec  A0
      mov  #MSB(puntero_A) H1    ; Dirección del puntero_A al A1
      mov  #LSB(puntero_A) L1
      mov  H0 (A1)               ; Dirección del sumando_A al puntero_A
      inc  A1
      mov  L0 (A1)

      ; Iniciar puntero_B
      mov  #MSB(sumando_B) H0    ; Dirección del sumando_B al A0
      mov  #LSB(sumando_B) L0
      mov  #LONGITUD D0          ; Calcular el final del sumando B
      call Incrementar
      dec  A0
      mov  #MSB(puntero_B) H1    ; Dirección del puntero_B al A1
      mov  #LSB(puntero_B) L1
      mov  H0 (A1)               ; Dirección del sumando_B al puntero_B
      inc  A1
      mov  L0 (A1)

      ; Iniciar puntero_C
      mov  #MSB(sumando_C) H0    ; Dirección del sumando_C al A0
      mov  #LSB(sumando_C) L0
      mov  #LONGITUD D0          ; Calcular el final del sumando C
      call Incrementar
```

```

dec    A0
mov    #MSB(puntero_C) H1      ; Dirección del puntero_C al A1
mov    #LSB(puntero_C) L1
mov    H0 (A1)                 ; Dirección del final del sumando_C al puntero_C
inc    A1
mov    L0 (A1)

```

```

; Iniciar contador a LONGITUD

```

```

mov    #LONGITUD D0
mov    D0 contador

```

```

; Iniciar flags a 0

```

```

mov    #0 D0
mov    D0 flags

```

Repetir

```

;D0 = (puntero_A) y decrementar puntero_A

```

```

mov    #MSB(puntero_A) H1      ; Dirección del puntero_A al A1
mov    #LSB(puntero_A) L1
mov    (A1) H0                 ; Contenido puntero_A al A0
inc    A1
mov    (A1) L0

```

```

mov    (A0) D0                 ; Contenido de la posición actual del vector a D0

```

```

dec    A0                       ; Decrementar
mov    L0 (A1)                 ; Guardar la nueva dirección en el puntero_A
dec    A1
mov    H0 (A1)

```

```

;D1 = (puntero_B) y decrementar puntero_B

```

```

mov    #MSB(puntero_B) H1      ; Dirección del puntero_B al A1
mov    #LSB(puntero_B) L1
mov    (A1) H0                 ; Contenido puntero_B al A0
inc    A1
mov    (A1) L0

```

```

mov    (A0) D1                 ; Contenido de la posición actual del vector a D1

```

```

dec    A0                       ; Decrementar
mov    L0 (A1)                 ; Guardar la nueva dirección en el puntero_B
dec    A1
mov    H0 (A1)

```

```

;Sumar

```

```

mov    flags F                 ; recuperar el estado del carry
ADD
mov    F flags                 ; salvar el nuevo estado del carry

```

```

;(puntero_C) = D0 y decrementar puntero_C

```

```

mov    #MSB(puntero_C) H1      ; Dirección del puntero_B al A1
mov    #LSB(puntero_C) L1

```

```
mov    (A1) H0          ; Contenido puntero_B al A0
inc    A1
mov    (A1) L0

mov    D0 (A0)          ; Contenido de la posición actual del vector a D1

dec    A0               ; Decrementar
mov    L0 (A1)          ; Guardar la nueva dirección en el puntero_B
dec    A1
mov    H0 (A1)
```

```
;Decrementar contador
```

```
mov    contador D0
mov    #1 D1
clc
sub
mov    D0 contador
```

```
;¿Contador == 0?
```

```
JR     NZ repetir
```

Fin

```
STOP
```

Incrementar

```
clc
mov    L0 D1
add
mov    D0 L0
mov    #0 D0
mov    H0 D1
add
mov    D0 H0
```

```
ret
```

# 3. Una mejora

---

Si te fijas el código

```
mov    (A1) H0
inc    A1
mov    (A1) L0

mov    (A0) D0

dec    A0
mov    L0 (A1)
dec    A1
mov    H0 (A1)
```

se repite dos veces, esto es un síntoma que puede apuntar a que sería bueno convertirlo en una subrutina. Ésta toma A1 como la dirección de un puntero, toma lo apuntado por dicho puntero e incrementa el puntero.

Podemos definir que la subrutina recibe como entrada A1 y devuelve D0 = ((A1)); además de decrementar el puntero, (A1) = (A1)-1. Debemos anotar también que el A0 y A1 quedan modificados en la operación.

Si llamamos Leer\_y\_retroceder a la rutina:

```
Leer_y_retroceder
mov    (A1) H0           ; Obtener la dirección origen del dato
inc    A1
mov    (A1) L0

mov    (A0) D0           ; Leer el dato

dec    A0                 ; Decrementar el puntero

mov    L0 (A1)           ; Reponer el puntero en memoria
dec    A1
mov    H0 (A1)

ret
```

Aunque no se repite el código que realiza la función contraria también podemos convertirlo en una subrutina lo que simplificará la lectura del código (otro objetivo/síntoma para la creación de subrutinas). Las subrutinas favorecen la encapsulación de operaciones ocultando los detalles detrás de una etiqueta; si seleccionas una etiqueta esta indicará **qué** hace obviando el **cómo**.



La función `Escribir_y_retroceder` recibe como entrada `A1` dirección del puntero y `D0` el dato a escribir en la memoria apuntada. Realiza  $((A1)) = D0$  y  $(A1) = (A1) - 1$ . El registro `A0` y `A1` quedan modificados en la operación.

```

Escribir_y_retroceder
    mov    (A1) H0        ; Obtener el puntero destino
    inc    A1
    mov    (A1) L0

    mov    D0 (A0)        ; Leer el dato

    dec    A0            ; Decrementar el puntero

    mov    L0 (A1)        ; Reponer (salvar) el puntero
    dec    A1
    mov    H0 (A1)

    ret

```

Podemos ser algo más radicales y convertir la iniciación de cada puntero en una subrutina

```

Iniciar_puntero_A
    mov    #MSB(sumando_A) H0        ; Dirección del sumando_A al A0
    mov    #LSB(sumando_A) L0
    mov    #LONGITUD D0                ; Calcular el final del sumando A
    call   Incrementar
    dec    A0
    mov    #MSB(puntero_A) H1         ; Dirección del puntero_A al A1
    mov    #LSB(puntero_A) L1
    mov    H0 (A1)                    ; Dirección del sumando_A al puntero_A
    inc    A1
    mov    L0 (A1)

    ret

Iniciar_puntero_B
    mov    #MSB(sumando_B) H0        ; Dirección del sumando_B al A0
    mov    #LSB(sumando_B) L0
    mov    #LONGITUD D0                ; Calcular el final del sumando B
    call   Incrementar
    dec    A0
    mov    #MSB(puntero_B) H1         ; Dirección del puntero_B al A1
    mov    #LSB(puntero_B) L1
    mov    H0 (A1)                    ; Dirección del sumando_B al puntero_B
    inc    A1
    mov    L0 (A1)

    ret

Iniciar_puntero_C
    mov    #MSB(sumando_C) H0        ; Dirección del sumando_C al A0

```

```

mov  #LSB(sumando_C) L0
mov #LONGITUD D0           ; Calcular el final del sumando C
call Incrementar
dec  A0
mov  #MSB(puntero_C) H1   ; Dirección del puntero_C al A1
mov  #LSB(puntero_C) L1
mov  H0 (A1)              ; Dirección del final del sumando_C al puntero_C
inc  A1
mov  L0 (A1)

ret

```

Simplemente hemos convertido los comentarios, que parecían aceptables, en etiquetas de subrutinas y añadido el correspondiente ret.

El código que nos queda:

```

;Constantes
LONGITUD = 8

;Espacio para los datos
Datos = 1000
sumando_A = space LONGITUD
Sumando_B = space LONGITUD
Sumando_C = space LONGITUD

;Espacio para las variables auxiliares que se necesitan
variables = 1100
puntero_A   space 2   ; puntero al vector A
puntero_B   space 2   ; puntero al vector B
puntero_C   space 2   ; puntero al vector C
contador    space 1   ; contador de repeticiones
flags       space 1   ; para almacenar temporalmente el registro F (CZS)

Reset = 0
      JMP  Inicio

Inicio = 100
      call Iniciar_puntero_A
      call Iniciar_puntero_B
      call Iniciar_puntero_C

      ; Iniciar contador a LONGITUD
      mov  #LONGITUD D0
      mov  D0 contador

      ; Iniciar flags a 0
      mov  #0 D0
      mov  D0 flags

Repetir
      ;D1 = (puntero_A) y decrementar puntero_A (he cambiado el registro destino)

```

```

mov  #MSB(puntero_A) H1      ; Dirección del puntero_A al A1
mov  #LSB(puntero_A) L1
call Leer_y_retroceder

mov  D0 D1      ;Ojo este mov es necesario ya que en el siguiente bloque
                ; se vuelve a invocar a Leer_y_retroceder que modifica D0
                ; pero no D1

;D0 = (puntero_B) y decrementar puntero_B (aquí he vuelto a cambiar el registro destino)
mov  #MSB(puntero_B) H1      ; Dirección del puntero_B al A1
mov  #LSB(puntero_B) L1
call Leer_y_retroceder

;Sumar
mov  flags F          ; recuperar el estado del carry
ADD
mov  F flags          ; salvar el nuevo estado del carry

;(puntero_C) = D0 y decrementar puntero_C
mov  #MSB(puntero_C) H1      ; Dirección del puntero_B al A1
mov  #LSB(puntero_C) L1
call Escribir_y_retroceder

;Decrementar contador
mov  contador D0
mov  #1 D1
clc
sub
mov  D0 contador

;¿Contador == 0?
JR   NZ repetir

Fin
    STOP
,*****
; Espacio para las subrutinas
,*****
Leer_y_retorceder
    mov  (A1) H0          ; Obtener la dirección origen del dato
    inc  A1
    mov  (A1) L0

    mov  (A0) D0          ; Leer el dato

    dec  A0              ; Decrementar el puntero

    mov  L0 (A1)          ; Reponer el puntero en memoria
    dec  A1
    mov  H0 (A1)

    ret

```

### Escribir\_y\_retorceder

```
mov    (A1) H0      ; Obtener el puntero destino
inc    A1
mov    (A1) L0

mov    D0 (A0)      ; Leer el dato

dec    A0           ; Decrementar el puntero

mov    L0 (A1)      ; Reponer (salvar) el puntero
dec    A1
mov    H0 (A1)
```

```
ret
```

### Iniciar\_puntero\_A

```
mov    #MSB(sumando_A) H0      ; Dirección del sumando_A al A0
mov    #LSB(sumando_A) L0
mov    #LONGITUD D0             ; Calcular el final del sumando A
call   Incrementar
dec    A0
mov    #MSB(puntero_A) H1       ; Dirección del puntero_A al A1
mov    #LSB(puntero_A) L1
mov    H0 (A1)                 ; Dirección del sumando_A al puntero_A
inc    A1
mov    L0 (A1)
```

```
ret
```

### Iniciar\_puntero\_B

```
mov    #MSB(sumando_B) H0      ; Dirección del sumando_B al A0
mov    #LSB(sumando_B) L0
mov    #LONGITUD D0             ; Calcular el final del sumando B
call   Incrementar
dec    A0
mov    #MSB(puntero_B) H1       ; Dirección del puntero_B al A1
mov    #LSB(puntero_B) L1
mov    H0 (A1)                 ; Dirección del sumando_B al puntero_B
inc    A1
mov    L0 (A1)
```

```
ret
```

### Iniciar\_puntero\_C

```
mov    #MSB(sumando_C) H0      ; Dirección del sumando_C al A0
mov    #LSB(sumando_C) L0
mov    #LONGITUD D0             ; Calcular el final del sumando C
call   Incrementar
dec    A0
mov    #MSB(puntero_C) H1       ; Dirección del puntero_C al A1
mov    #LSB(puntero_C) L1
mov    H0 (A1)                 ; Dirección del final del sumando_C al puntero_C
inc    A1
```

```
    mov    L0 (A1)
    ret
Incrementar
    clc
    mov    L0 D1
    add
    mov    D0 L0
    mov    #0 D0
    mov    H0 D1
    add
    mov    D0 H0
    ret
```

El programa principal ha quedado bastante reducido, pero sobre todo simplificado, porque hemos trasladado la complejidad y el detalle a las subrutinas.