

**FUNDAMENTOS MATEMÁTICOS DE LAS TTII. Cód. 71021023**

Grado en Ingeniería de las Tecnologías de la Información

Segunda semana de Febrero de 2016. Tiempo: 2 horas

INSTRUCCIONES. Cada una de las preguntas tiene un valor máximo de 2 puntos. Sólo está permitido una calculadora no programable. No entregue esta hoja con los enunciados.

1. En el espacio vectorial  $\mathbb{R}^3$  se consideran los subespacios vectoriales siguientes:

$$U = \langle \bar{u}_1 = (1, 1, 0), \bar{u}_2 = (0, 1, 1) \rangle \text{ y}$$

$$V = \{ \bar{x} = (x_1, x_2, x_3) \in \mathbb{R}^3 : x_1 + x_2 + x_3 = 0 \}.$$

Escriba el vector  $\bar{e} = (1, 2, 3)$  en la forma  $\bar{e} = \bar{u} + \bar{v}$ , con  $\bar{u} \in U$  y  $\bar{v} \in V$  (encuentre todas las soluciones posibles).

A la vista del resultado, ¿se puede asegurar que  $U$  y  $V$  están en posición de suma directa?  
(2 puntos)

2. Determine para que valores del parámetro real  $a$  es diagonalizable la matriz

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & -3 \\ 0 & a & 0 \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix}.$$

(2 puntos)

3. (a) Determine los intervalos de concavidad/convexidad y los puntos de inflexión de la función  $f(x) = (x^2 + 1)e^x$ .  
(1 punto)

(b) Halle el polinomio de Taylor de orden 2 de  $f(x) = \sqrt{x}$  en el punto  $x = 9$  y la expresión del resto.  
(1 punto)

4. Obtenga y clasifique los extremos relativos de la función

$$f(x, y) = x^4 + y^4 + 2x^2y^2 - 2x^2 + 2y^2.$$

(2 puntos)

5. Determine el área de la región plana encerrada por la elipse de ecuación

$$x^2 + \frac{y^2}{4} = 1.$$

(2 puntos)

## SOLUCIONES. FMTI. Segunda semana de Febrero de 2016.

1. Hay que hallar  $\bar{u} \in U$  y  $\bar{v} \in V$  tales que  $\bar{e} = \bar{u} + \bar{v}$ . Por tanto,  $\bar{u}$  es de la forma

$$\bar{u} = \lambda_1 \bar{u}_1 + \lambda_2 \bar{u}_2 = \lambda_1(1, 1, 0) + \lambda_2(0, 1, 1) = (\lambda_1, \lambda_1 + \lambda_2, \lambda_2). \quad (1)$$

Así pues,  $(1, 2, 3) = (\lambda_1, \lambda_1 + \lambda_2, \lambda_2) + \bar{v}$ , y de aquí (despejando  $\bar{v}$ ):

$$\bar{v} = (1 - \lambda_1, 2 - \lambda_1 - \lambda_2, 3 - \lambda_2) \in V. \quad (2)$$

El hecho de que  $\bar{v}$  sea un vector de  $V$  significa que sus componentes verifican la ecuación de  $V$ , por tanto

$$\begin{aligned} (1 - \lambda_1) + (2 - \lambda_1 - \lambda_2) + (3 - \lambda_2) &= 0 \rightarrow 6 - 2\lambda_1 - 2\lambda_2 = 0 \rightarrow \begin{cases} \lambda_2 = 3 - \lambda_1 \\ \lambda_1 \text{ libre} \end{cases} \\ \rightarrow \begin{cases} \lambda_1 = t \\ \lambda_2 = 3 - t, \quad t \in \mathbb{R} \end{cases} \end{aligned}$$

Sustituyendo en (1) y (2), hay infinitas soluciones de la forma

$$\bar{u} = (t, t + 3 - t, 3 - t) = (t, 3, 3 - t), \quad \bar{v} = (1 - t, 2 - t - (3 - t), 3 - (3 - t)) = (1 - t, -1, t).$$

Una solución, por ejemplo, es con  $t = 0$ , con lo cual

$$\bar{u} = (0, 3, 3) \text{ y } \bar{v} = (1, -1, 0).$$

Como hay infinitas formas de expresar  $\bar{e}$  en la forma  $\bar{u} + \bar{v}$ , se concluye que la suma  $U + V$  no es directa, ya que en caso contrario la descomposición  $\bar{e} = \bar{u} + \bar{v}$  es única.

2. El polinomio característico es

$$\begin{aligned} p(t) &= |A - tI| = \begin{vmatrix} 2-t & 1 & -3 \\ 0 & a-t & 0 \\ 0 & 1 & -1-t \end{vmatrix} = (2-t) \begin{vmatrix} a-t & 0 \\ 1 & -1-t \end{vmatrix} \\ &= (2-t)(a-t)(-1-t). \end{aligned}$$

Las raíces de este polinomio son 2,  $a$ ,  $-1$ .

Por tanto, si  $a \neq 2$  y  $a \neq -1$ , las 3 raíces son distintas y  $A$  es diagonalizable.

Si  $a = 2$  o  $a = -1$ ,  $p(t)$  tiene una raíz doble y se estudia aparte.

Caso 1.  $\boxed{a = 2}$ . Entonces  $p(t) = (2-t)^2(-1-t)$  tiene las raíces  $t = 2$  doble y  $t = -1$  simple. El espacio propio  $E(2)$  correspondiente a la raíz  $t = 2$  es el conjunto de soluciones del sistema  $(A - 2I)X = \bar{0}$ , es decir,

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 & -3 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{cases} y - 3z = 0 \\ y - 3z = 0 \\ x \text{ libre} \end{cases} \rightarrow \begin{cases} x = \alpha \\ y = 3\beta \\ z = \beta \end{cases}$$

Luego, el subespacio propio  $E(2)$  viene dado por

$$(x, y, z) = (\alpha, 3\beta, \beta) = \alpha(1, 0, 0) + \beta(0, 3, 1).$$

Una base de  $E(2)$  es  $\{(1, 0, 0), (0, 3, 1)\}$  y, en consecuencia, su dimensión es 2. Como coincide con la multiplicidad de la raíz, se concluye que  $A$  es diagonalizable.

Caso 2.  $\boxed{a = -1}$ . Entonces  $p(t) = (2 - t)(-1 - t)^2$  tiene las raíces  $t = 2$  simple y  $t = -1$  doble. El espacio propio  $E(-1)$  correspondiente a la raíz  $t = -1$  es el conjunto de soluciones del sistema  $(A + I)X = \vec{0}$ , es decir,

$$\begin{pmatrix} 3 & 1 & -3 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{cases} 3x + y - 3z = 0 \\ 0 = 0 \\ y = 0 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} x = \alpha \\ y = 0 \\ z = \alpha \end{cases}$$

Luego, el subespacio propio  $E(-1)$  viene dado por

$$(x, y, z) = (\alpha, 0, \alpha) = \alpha(1, 0, 1).$$

Una base de  $E(-1)$  es  $\{(1, 0, 1)\}$  y, en consecuencia, su dimensión es 1. Como no coincide con la multiplicidad de la raíz, se concluye que  $A$  no es diagonalizable.

En resumen:  $A$  es diagonalizable para todo  $a \neq -1$ .

3. (a) Las dos primeras derivadas de  $f$  son:

$$\begin{aligned} f'(x) &= 2xe^x + (x^2 + 1)e^x = (x^2 + 2x + 1)e^x, \\ f''(x) &= (2x + 2)e^x + (x^2 + 2x + 1)e^x = (x^2 + 4x + 3)e^x. \end{aligned}$$

Como  $e^x$  nunca es 0, las raíces de  $f''(x)$  son las de la ecuación  $x^2 + 4x + 3 = 0$ . Se resuelve y resultan  $x = -1$ ,  $x = -3$ . La función  $f''$  no tiene discontinuidades. Con lo anterior, se estudia el signo de  $f''(x)$  y se deduce la convexidad de  $f$ , lo cual se resume en la siguiente tabla:

	$(-\infty, -3)$	$(-3, -1)$	$(-1, +\infty)$
$f''$ es	+	-	+
$f$ es	convexa $\smile$	cóncava $\frown$	convexa $\smile$

Los puntos de inflexión son  $x = -3$  y  $x = -1$ .

- (b) El polinomio de Taylor de orden 2 en  $x = 9$  y el resto vienen dados por

$$P_2(x) = f(9) + f'(9)(x - 9) + \frac{f''(9)}{2!}(x - 9)^2, \quad R_2(x) = \frac{f'''(c)}{3!}(x - 9)^3,$$

donde  $c \in [9, x]$ . Haciendo los cálculos, se tiene

$$\begin{aligned} f(x) &= \sqrt{x} = x^{1/2}, & f(9) &= 3 \\ f'(x) &= \frac{1}{2}x^{-1/2} = \frac{1}{2\sqrt{x}}, & f'(9) &= \frac{1}{6} \\ f''(x) &= \frac{1}{2} \cdot \frac{-1}{2}x^{-3/2} = \frac{-1}{4\sqrt{x^3}}, & f''(9) &= \frac{-1}{108} \\ f'''(x) &= \frac{1}{2} \cdot \frac{-1}{2} \cdot \frac{-3}{2}x^{-5/2} = \frac{3}{8\sqrt{x^5}}, & f'''(c) &= \frac{3}{8\sqrt{c^5}}. \end{aligned}$$

Por tanto,  $P_2(x) = 3 + \frac{1}{6}(x-9) - \frac{1}{216}(x-9)^2$  y el resto  $R_2(x) = \frac{1}{3!} \frac{3}{8\sqrt{c^5}}(x-9)^3 = \frac{1}{16\sqrt{c^5}}(x-9)^3$ .

4. Como  $f$  es diferenciable en  $\mathbb{R}^2$ , los extremos relativos son en particular puntos críticos, es decir, han de verificar las ecuaciones  $D_1f(x, y) = 0$ ,  $D_2f(x, y) = 0$  (aquí  $D_1f = \frac{\partial f}{\partial x}$  y  $D_2f = \frac{\partial f}{\partial y}$ ). Las derivadas parciales son

$$D_1f(x, y) = 4x^3 + 4xy^2 - 4x, \quad D_2f(x, y) = 4y^3 + 4x^2y + 4y.$$

Hay que resolver el sistema

$$\begin{cases} 4x^3 + 4xy^2 - 4x = 0 \\ 4y^3 + 4x^2y + 4y = 0 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} x(x^2 + y^2 - 1) = 0 \\ y(y^2 + x^2 + 1) = 0 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} x = 0 \text{ o } x^2 + y^2 - 1 = 0 \\ y = 0 \text{ o } y^2 + x^2 + 1 = 0 \end{cases}$$

Como  $y^2 + x^2 + 1$  nunca es 0, se tienen dos casos:

- (i)  $x = 0$ ,  $y = 0$ . Resulta el punto  $P_1 = (0, 0)$ .  
(ii)  $x^2 + y^2 - 1 = 0$ ,  $y = 0$ . Es decir,  $x^2 = 1 \Rightarrow x = \pm 1$ . Resultan los puntos  $P_2 = (1, 0)$  y  $P_2 = (-1, 0)$ .

Para clasificar estos puntos, se necesita el Hessiano,  $Hf(x, y) = \begin{pmatrix} D_{11}f(x, y) & D_{12}f(x, y) \\ D_{21}f(x, y) & D_{22}f(x, y) \end{pmatrix}$  y hay que utilizar la cuestión teórica 5.50 del libro de ejercicios. Las derivadas parciales segundas son

$$D_{11}f(x, y) = 12x^2 + 4y^2 - 4, \quad D_{12}f(x, y) = 8xy, \quad D_{22}f(x, y) = 12y^2 + 4x^2 + 4.$$

Luego,

$$Hf(x, y) = \begin{pmatrix} 12x^2 + 4y^2 - 4 & 8xy \\ 8xy & 12y^2 + 4x^2 + 4 \end{pmatrix}.$$

Recordemos que  $\Delta_1 = D_{11}f(x, y)$  y  $\Delta_2 = \det(H(x, y))$ . En la siguiente tabla se resume la discusión:

Punto $P$	$Hf(P)$	$\Delta_1$	$\Delta_2$	Conclusión
$(0, 0)$	$\begin{pmatrix} -4 & 0 \\ 0 & 4 \end{pmatrix}$	$-4 (-)$	$-16 (-)$	punto de silla
$(1, 0)$	$\begin{pmatrix} 8 & 0 \\ 0 & 8 \end{pmatrix}$	$8$	$64 (+)$	mínimo local
$(-1, 0)$	$\begin{pmatrix} 8 & 0 \\ 0 & 8 \end{pmatrix}$	$8$	$64 (+)$	mínimo local

5. Los cortes con el eje  $X$  se obtienen haciendo  $y = 0$ , con lo que  $x^2 = 1$  y de aquí,  $x = \pm 1$ . Se obtienen los puntos  $(1, 0)$  y  $(-1, 0)$ .

Los puntos de corte con el eje  $Y$  se obtienen haciendo  $x = 0$ , con lo que  $\frac{y^2}{4} = 1$  y de aquí,  $y = \pm 2$ . Se obtienen los puntos  $(0, 2)$  y  $(0, -2)$ .

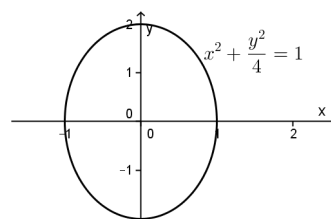


Fig. 1. *Ellipse.*

Hallaremos el área  $A$  en el primer cuadrante y por simetría, el área total será  $4 \cdot A$ . La ecuación del borde superior de la elipse en forma explícita es  $y = 2\sqrt{1-x^2}$ . Por tanto, el área es

$$\begin{aligned} A &= \int_0^1 2\sqrt{1-x^2} dx \stackrel{(1)}{=} 2 \int_0^{\pi/2} \sqrt{1-\sin^2 t} \cdot \cos t dt = 2 \int_0^{\pi/2} \cos^2 t dt \\ &\stackrel{(2)}{=} 2 \int_0^{\pi/2} \frac{1+\cos 2t}{2} dt = \left[ t + \frac{1}{2} \sin 2t \right]_0^{\pi/2} = \frac{\pi}{2}. \end{aligned}$$

(1) Cambio de variable:  $x = \sin t$ ,  $dx = \cos t dt$ ,  $x = 0$  es  $t = 0$ ,  $x = 1$  es  $t = \pi/2$ .

(2) Usando la fórmula trigonométrica  $\cos^2 t = \frac{1+\cos 2t}{2}$ .

Por consiguiente, el área total es  $4 \cdot A = 4 \cdot \frac{\pi}{2} = 2\pi$ .

NOTA: La integral  $\int \cos^2 t dt$  o  $\int \sin^2 t dt$  está resuelta en los ejercicios 6.5, 6.23 y 6.26 del libro de ejercicios resueltos.