

**FUNDAMENTOS MATEMÁTICOS DE LAS TTII. Cód. 71021023**

Grado en Ingeniería de las Tecnologías de la Información

Septiembre de 2017. Tiempo: 2 horas

INSTRUCCIONES. Cada una de las preguntas tiene un valor máximo de 2 puntos. Sólo está permitido una calculadora no programable. No entregue esta hoja con los enunciados.

1. Sea  $U \subset \mathbb{R}^4$  el conjunto definido como

$$U = \{(x_1, x_2, x_3, x_4) \in \mathbb{R}^4 : x_1 = x_2 + x_3, x_2 = x_3 + x_4\}.$$

- (a) Encuentre una base de  $U$  e indique su dimensión. (1 punto)

- (b) Defina qué es un subespacio suplementario de un subespacio vectorial y demuestre que

$$V = \langle (1, 0, 0, 0), (0, 1, 0, 0) \rangle$$

es un subespacio suplementario de  $U$ . (1 punto)

2. Sean  $B = \{(2, 0), (3, 2)\}$  una base de  $\mathbb{R}^2$  y  $B' = \{(3, 2, 1), (3, 1, 0), (1, 0, 0)\}$  una base de  $\mathbb{R}^3$ . Considere la aplicación lineal  $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$  dada por

$$f(x_1, x_2) = (x_1 + 2x_2, x_1, x_2)$$

y sea  $g: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$  la aplicación lineal cuya matriz con respecto a la base canónica de  $\mathbb{R}^3$  y la base  $B$  es

$$A_g = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}.$$

- (a) Obtenga la matriz de  $f$  con respecto a las bases  $B$  y  $B'$ . (1.5 puntos)

- (b) Determine la matriz de  $f \circ g$  respecto a la base canónica de  $\mathbb{R}^3$  y la base  $B'$ . (0.5 puntos)

3. (a) Enuncie el Teorema de Bolzano. Aplíquelo para probar que la ecuación

$$\sin x = 2x - 1$$

tiene al menos una solución en el intervalo  $[0, \pi]$ . (1 punto)

- (b) Calcule  $\lim_{x \rightarrow 0} \frac{1 - \cos^2 x}{x \sin x}$ . (1 punto)

4. Considere el límite doble

$$\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{\alpha x^2 + y^2}{\alpha^2 x^2 + 2y^2},$$

donde  $\alpha$  es un parámetro real.

- (a) Calcule el límite en los casos particulares  $\alpha = 0$  y  $\alpha = 2$ . (0.5 puntos)

- (b) Calcule el límite direccional a lo largo de rectas  $y = mx$ . (0.5 puntos)

- (c) Pruebe que el límite doble no existe cuando  $\alpha \neq 0$  y  $\alpha \neq 2$ . (1 punto)

5. Considere la función  $f$  dada por  $f(x, y) = xe^y$ .

- (a) Dibuje el recinto  $D = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : 0 \leq x \leq 1, 0 \leq y \leq x^2\}$ . (0.5 puntos)

- (b) Calcule  $\iint_D f(x, y) dy dx$  (se recomienda usar este orden de integración). (1.5 puntos)

# SOLUCIONES. FMTI. Septiembre de 2017.

1. (a) Sustituyendo la segunda ecuación en la primera,

$$\begin{cases} x_1 = x_2 + x_3 \\ x_2 = x_3 + x_4 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} x_1 = 2x_3 + x_4 \\ x_2 = x_3 + x_4 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} x_1 = 2\alpha + \beta \\ x_2 = \alpha + \beta \\ x_3 = \alpha \\ x_4 = \beta \end{cases}$$

Luego los vectores de  $U$  son de la forma

$$(x_1, x_2, x_3, x_4) = (2\alpha + \beta, \alpha + \beta, \alpha, \beta) = \alpha(2, 1, 1, 0) + \beta(1, 1, 0, 1).$$

Una base de  $U$  es  $\{(2, 1, 1, 0), (1, 1, 0, 1)\}$ , cuya dimensión es 2.

(b) Dado un espacio vectorial  $X$ , se dice que  $V$  es un subespacio suplementario a un subespacio vectorial  $U$  de  $X$  si  $U \oplus V = X$ .

Para probar que  $V$  es un subespacio suplementario de  $U$ , es suficiente probar que los vectores de  $V$  son linealmente independientes de los vectores de  $U$ . De esta forma, se obtiene una base de dimensión 4, formada por 2 vectores de  $U$  y 2 vectores de  $V$ , que generan todo  $\mathbb{R}^4$ .

Para ello, calcularemos el determinante de la matriz formada por los vectores de las bases de  $U$  y  $V$ . Marcamos de color rojo la fila por la que se desarrolla el determinante.

$$\begin{vmatrix} 2 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 1 \\ \color{red}{1} & \color{red}{0} & \color{red}{0} & \color{red}{0} \\ 0 & 1 & 0 & 0 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ \color{red}{1} & \color{red}{0} & \color{red}{0} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{vmatrix} = 1$$

Como es distinto de 0, los vectores son linealmente independientes, luego  $V$  es un subespacio suplementario de  $U$  en  $\mathbb{R}^4$ .

Otra forma de probarlo es comprobando que es imposible escribir los vectores de  $V$  como combinación lineal de los vectores de  $U$ . Si

$$(1, 0, 0, 0) = \alpha(2, 1, 1, 0) + \beta(1, 1, 0, 1),$$

de la tercera coordenada, se obtiene que  $\alpha = 0$ , y de la cuarta  $\beta = 0$ , con lo cual se obtiene una contradicción, (que  $(1, 0, 0, 0) = (0, 0, 0, 0)$ ). Si

$$(0, 1, 0, 0) = \alpha(2, 1, 1, 0) + \beta(1, 1, 0, 1),$$

de la tercera coordenada se obtiene que  $\alpha = 0$ , y de la cuarta,  $\beta = 0$ , que es otra contradicción. Por tanto, los vectores de  $V$  no pueden escribirse como combinación lineal de los vectores de  $U$ .

2. (a) Tenemos que

$$f(2, 0) = (2, 2, 0), \quad f(3, 2) = (7, 3, 2).$$

Calculemos las coordenadas de  $(2, 2, 0)$  en la base  $B'$ , es decir,  $\alpha, \beta, \gamma \in \mathbb{R}$  tales que

$$(2, 2, 0) = \alpha(3, 2, 1) + \beta(3, 1, 0) + \gamma(1, 0, 0).$$

Entonces se trata de resolver el sistema

$$\begin{cases} 3\alpha + 3\beta + \gamma = 2 \\ 2\alpha + \beta = 2 \\ \alpha = 0 \end{cases}$$

de donde se obtiene que  $\alpha = 0$ ,  $\beta = 2$  y  $\gamma = -4$ . Por tanto,  $f(2, 0)$  se corresponde con el vector de coordenadas  $(0, 2, -4)$  en la base  $B'$ . Procedemos análogamente para calcular las coordenadas de  $(7, 3, 2)$  en la base  $B'$

$$(7, 3, 2) = \alpha(3, 2, 1) + \beta(3, 1, 0) + \gamma(1, 0, 0).$$

Entonces

$$\begin{cases} 3\alpha + 3\beta + \gamma = 7 \\ 2\alpha + \beta = 3 \\ \alpha = 2 \end{cases}$$

de donde se obtiene que  $\alpha = 2$ ,  $\beta = -1$  y  $\gamma = 4$ . Por tanto,  $f(3, 2)$  se corresponde con el vector de coordenadas  $(2, -1, 4)$  en la base  $B'$ . Luego la matriz de  $f$  con respecto a las bases  $B$  y  $B'$  es

$$A_f = \begin{pmatrix} 0 & 2 \\ 2 & -1 \\ -4 & 4 \end{pmatrix}.$$

(b) La matriz de  $f \circ g$  respecto a la base canónica de  $\mathbb{R}^3$  y la base  $B'$  es

$$A_f \cdot A_g = \begin{pmatrix} 0 & 2 \\ 2 & -1 \\ -4 & 4 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 2 & 2 \\ 2 & 1 & -3 \\ -4 & 0 & 8 \end{pmatrix}.$$

3. (a) Recordemos el resultado pedido:

**Teorema de Bolzano:** Si  $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$  es una función continua en el intervalo cerrado  $[a, b] \subset \mathbb{R}$  y  $f(a) \cdot f(b) < 0$  (equivalentemente, si  $f(a)$  y  $f(b)$  tienen distinto signo), entonces existe  $c \in (a, b)$  tal que  $f(c) = 0$ .

Para aplicarlo, definimos la función  $f: [0, \pi] \rightarrow \mathbb{R}$  tal que

$$f(x) = \sin x - 2x + 1,$$

que es continua. Se tiene que  $f(0) = 1 > 0$  y que  $f(\pi) = -2\pi + 1 < 0$ , luego por el Teorema de Bolzano existe  $c \in (0, \pi)$  tal que  $f(c) = \sin c - 2c + 1 = 0$ . Entonces

$$\sin c = 2c - 1$$

y  $c$  es una solución en el intervalo  $[0, \pi]$  de la ecuación dada.

(b) Se tiene que

$$\lim_{x \rightarrow 0} \frac{1 - \cos^2 x}{x \sin x} = \frac{0}{0}.$$

Como es una indeterminación de tipo  $\frac{0}{0}$ , podemos aplicar la Regla de L'Hôpital:

$$\lim_{x \rightarrow 0} \frac{2 \sin x \cos x}{\sin x + x \cos x} = \frac{0}{0}.$$

Nuevamente, obtenemos una indeterminación de tipo  $\frac{0}{0}$ . Aplicando la Regla de L'Hôpital por segunda vez,

$$\lim_{x \rightarrow 0} \frac{2(\cos^2 x - \sin^2 x)}{2 \cos x - x \sin x} = \frac{2(1^2 - 0^2)}{2 \cdot 1 - 0 \cdot 0} = 1.$$

Por tanto,  $\lim_{x \rightarrow 0} \frac{1 - \cos^2 x}{x \sin x} = 1$ .

4. (a) Si  $\alpha = 0$ , entonces

$$\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{\alpha x^2 + y^2}{\alpha^2 x^2 + 2y^2} = \lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{y^2}{2y^2} = \frac{1}{2}.$$

Si  $\alpha = 2$ , entonces

$$\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{\alpha x^2 + y^2}{\alpha^2 x^2 + 2y^2} = \lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{2x^2 + y^2}{4x^2 + 2y^2} = \lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{2x^2 + y^2}{2(2x^2 + y^2)} = \frac{1}{2}.$$

(b) El límite direccional a lo largo de  $y = mx$  es

$$\lim_{x \rightarrow 0} \frac{\alpha x^2 + (mx)^2}{\alpha^2 x^2 + 2(mx)^2} = \lim_{x \rightarrow 0} \frac{x^2(\alpha + m^2)}{x^2(\alpha^2 + 2m^2)} = \frac{\alpha + m^2}{\alpha^2 + 2m^2}.$$

(c) Para probar que el límite doble no existe cuando  $\alpha \neq 0$  y  $\alpha \neq 2$ , es suficiente con probar que el límite direccional a lo largo de  $y = mx$  depende de  $m$ . Sea  $f$  una función definida como tal límite,

$$f(m) = \frac{\alpha + m^2}{\alpha^2 + 2m^2}.$$

Cuando su derivada es nula, no depende de  $m$ . Derivamos,

$$f'(m) = \frac{2m(\alpha^2 + 2m^2) - 4m(\alpha + m^2)}{(\alpha^2 + 2m^2)^2} = \frac{2m(\alpha^2 - 2\alpha)}{(\alpha + 2m^2)^2} = \frac{2m\alpha(\alpha - 2)}{(\alpha + 2m^2)^2}.$$

Por tanto,

$$f'(m) = 0 \quad \forall m \in \mathbb{R} \Leftrightarrow \alpha(\alpha - 2) = 0 \Leftrightarrow \alpha = 0, \alpha = 2.$$

Otra forma de comprobarlo es mediante división polinómica con respecto de  $m$ ,

$$\begin{array}{r|l} m^2 + \alpha & 2m^2 + \alpha^2 \\ -m^2 - \alpha^2/2 & 1/2 \\ \hline \alpha - \alpha^2/2 & \end{array}$$

Por tanto,

$$\frac{m^2 + \alpha}{2m^2 + \alpha^2} = \frac{1}{2} + \frac{\alpha - \alpha^2/2}{2m^2 + \alpha^2} = \frac{1}{2} + \frac{\alpha(1 - \alpha/2)}{2m^2 + \alpha^2}.$$

Entonces, el límite depende de  $m$  si  $\alpha(1 - \alpha/2) \neq 0$ , o equivalentemente, si  $\alpha \neq 0$  y  $\alpha \neq 2$ .

Se puede comprobar de una tercera forma con los límites reiterados. Supongamos que  $\alpha \neq 0$  y  $\alpha \neq 2$ , entonces

$$\lim_{x \rightarrow 0} \lim_{y \rightarrow 0} \frac{\alpha x^2 + y^2}{\alpha^2 x^2 + 2y^2} = \lim_{x \rightarrow 0} \frac{\alpha x^2}{\alpha^2 x^2} = \frac{1}{\alpha}$$

$$\lim_{y \rightarrow 0} \lim_{x \rightarrow 0} \frac{\alpha x^2 + y^2}{\alpha^2 x^2 + 2y^2} = \lim_{y \rightarrow 0} \frac{y^2}{2y^2} = \frac{1}{2}.$$

Se tiene que los límites reiterados existen pero no coinciden, lo que implica que el límite doble no existe cuando  $\alpha \neq 0$  y  $\alpha \neq 2$ .

5. (a) La gráfica del recinto  $D$  es:

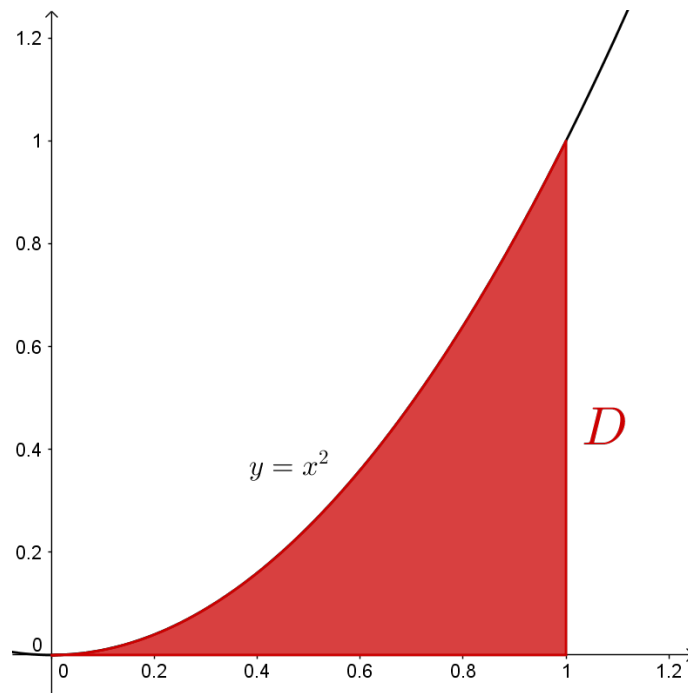


Fig. 1. Gráfica del recinto  $D$ .

(b) Calculemos la integral,

$$\begin{aligned} \int_0^1 \int_0^{x^2} x e^y dy dx &= \int_0^1 x [e^y]_0^{x^2} dx = \int_0^1 x e^{x^2} dx - \int_0^1 x dx = \frac{1}{2} \int_0^1 2x e^{x^2} dx - \int_0^1 x dx \\ &= \frac{1}{2} [e^{x^2}]_0^1 - \left[ \frac{x^2}{2} \right]_0^1 = \frac{1}{2}(e - 1) - \left( \frac{1}{2} - 0 \right) = \frac{1}{2}e - 1. \end{aligned}$$