



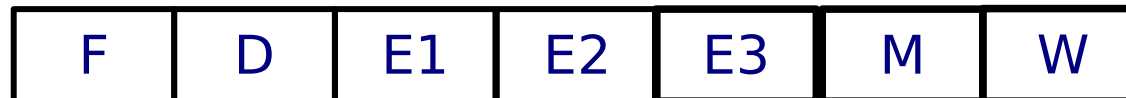
Arquitectura de Computadores

SEGMENTACIÓN DE CAUCE Distintas latencias de operadores



Manejo de CF

- En Ops con enteros
 - Todas las operaciones tomaban un ciclo
 - Orden emisión = orden terminación de instrucciones
 - Al haber paradas, el cauce no avanza, UFs quedan ociosas.
- Con CF, las operaciones toman más de 1 ciclo
 - Ejemplo: AD DD y SUBD: 5c., MULTD 10c. DIVD 20c. ...
 - Operadores en EX multiciclo o segmentados (varias fases monociclo)
 - (No es opción aumentar todas las etapas monociclo ralentizando reloj)





Manejo de CF

- El solapamiento de instrucciones con patrones de ejecución introduce nuevps:
 - Riesgos de datos (WAW)
 - Riesgos Estructurales
 - Interrupciones Imprecisas
- Porque el instante en que se escribe en los registros (WB) deja de ser fijo
- Porque, aunque la emisión sea ordenada, la terminación es fuera de orden (llegada a fase WB)

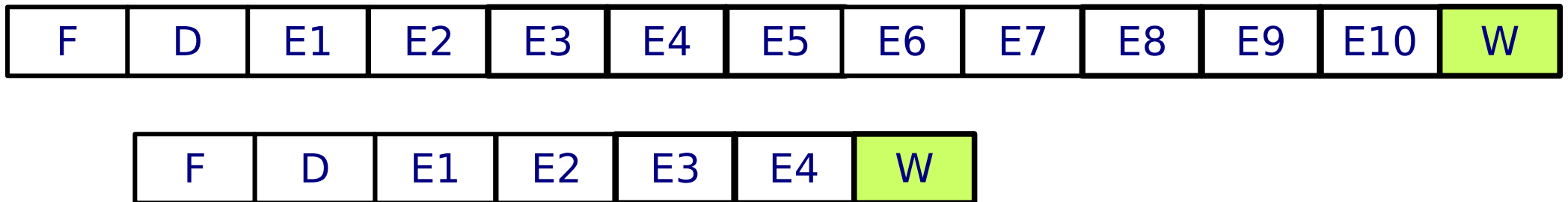


Tipos de riesgos de datos

- Read after write (RAW)
 - causados por una dependencia verdadera
 - No se pueden evitar
- Write after write (WAW)
 - uso del mismo recurso de escritura por dos instrucciones por demás independientes
 - se le llama dependencia de salida
- Write after read (WAR)
 - Una instrucción escribe en un recurso que una instrucción previa a ésta lee
 - Se llama antidependencia
- WAW y WAR son dependencias de nombrado y pueden evitarse usando ciertas técnicas específicas



Riesgos de datos WAW



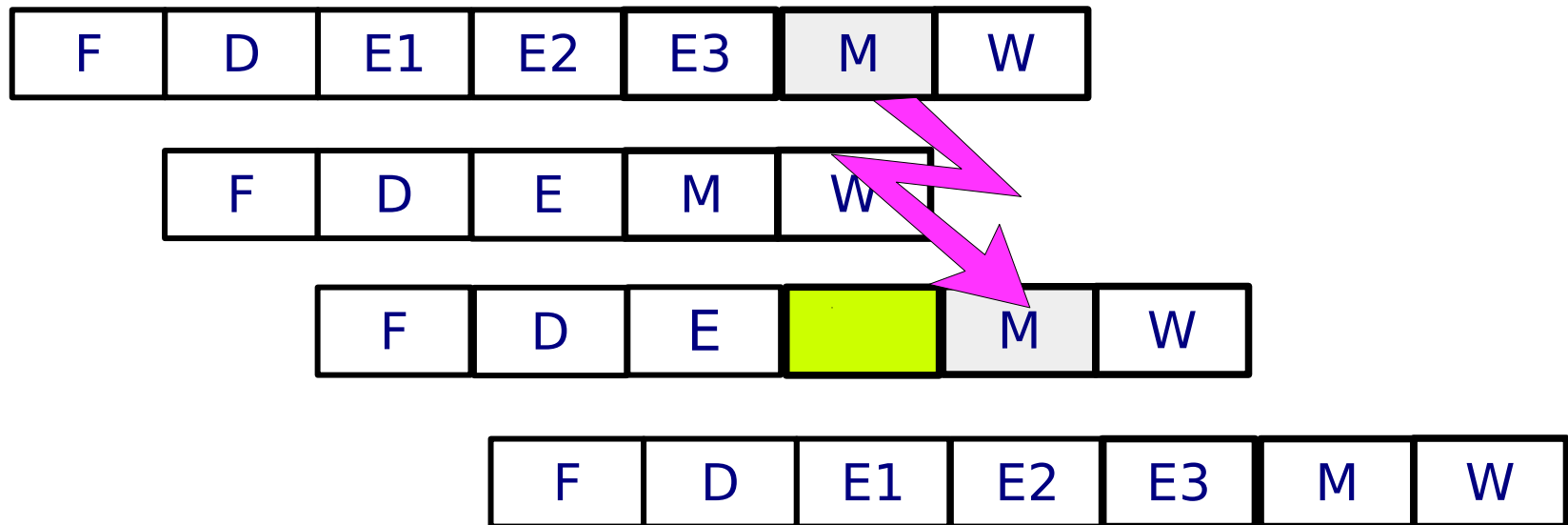
DIVD F0,F2,F4
ADDD F0,F10,F8

10 ciclos div
4 ciclos sumas/restas

Obviamos la etapa ME para este ejemplo



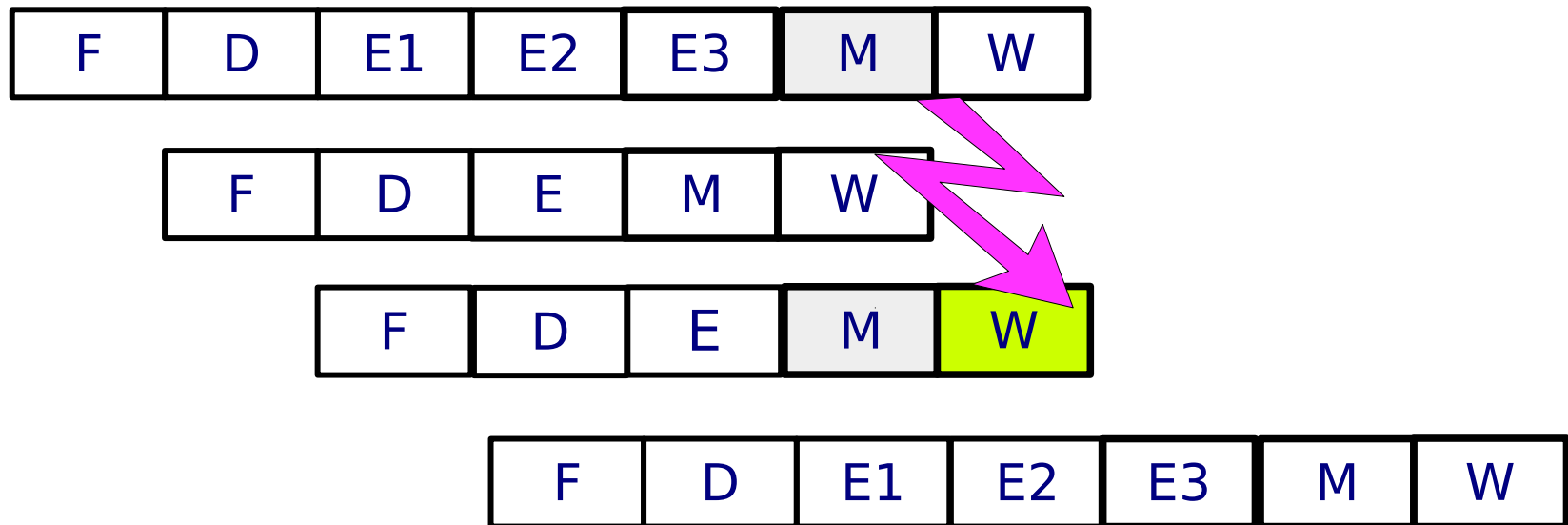
Posibles riesgos estructurales



Con frecuencia se omite M para ops
proceso en CF (cauces no homogéneos)



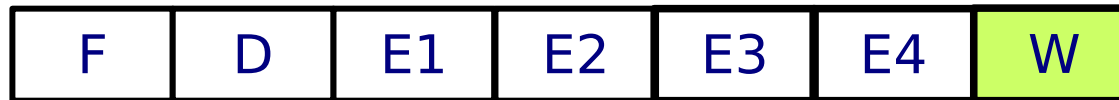
Riesgos estructurales



W: el banco de registros de enteros != banco de registros de CF
M: si se trata de instrucciones que no acceden a Memoria
(proceso ambas) o proceso CF y LW/SW no hay riesgo



Interrupciones imprecisas



DIVD F0,F2,F4
ADDD F10,F10,F8
SUBD F12,F12,F14

ADDD y SUBD terminan antes que DIVD
Si DIVD produce una excepción aritmética después de completarse ADDD y/o SUBD, se habrá destruido el valor de F10 y F12 y no se puede restaurar el estado de la máquina anterior a DIVD

Obviamos la etapa ME para este ejemplo



Opciones de solución

- WAW: detener emisión detectando el riesgo (Lab: DLX)
- Interrupciones imprecisas
 - Forzar la terminación (WB) en orden manteniendo en cola los resultados
 - Colas pueden ser largas y costosas
 - Permitir interrupción imprecisa
 - Las UF de CF deben determinar en los 3 primeros ciclos de la segmentación si hay riesgo de que se produzca una excepción al entrar en EX
 - Impedir que se completen las siguientes (introduciendo paradas)



Aumento de rendimiento

- Solventar los riesgos de segmentación
- Técnicas ESTÁTICAS
 - Optimización de compiladores
 - Es software
 - Antes de la ejecución del programa
- Técnicas DINÁMICAS
 - Implementadas en el Hardware
 - Durante la ejecución del programa en el cauce
 - Con ayuda de extra hardware
 - Cierta aumento de coste, consumo, complejidad
- No son excluyentes



Arquitectura de Computadores

SEGMENTACIÓN DE CAUCE PLANIFICACIÓN ESTÁTICA



Planificación estática

- El Software (compilador) es responsable de la planificación de instrucciones para minimizar detenciones debidas a riesgos (datos, control o estructurales)
- La optimización de compiladores se desarrolló inicialmente en los años 60 y se popularizó mid 90's- mid 2000
- Se trata, entre otros, de:
 - Reordenación de instrucciones
 - Desenrollado de bucles
 - Predicción estática de Saltos
- Experimentaremos con todo ello en el LABO



Reordenación

- Distanciar instrucciones con dependencias de datos
- Hasta ahora con enteros, en cauces como DLX: RAW
- Lo extendemos al uso de CF
 - Latencias distintas en la etapa de ejecución
 - Mayor número de paradas
 - Riesgos WAW
 - Los riesgos WAR no ocurren si se leen los registros en orden en la etapa ID (emisión en orden)



Desenrollado

- Los bucles son estructuras frecuentes en los programas y conllevan un añadido por iteración:
 - actualización de contador,
 - salto condicional y
 - huecos de retardo de salto (si se pierden)---→
- Desenrollado de bucles pretende ahorrar iteraciones, evitando parte de esos ciclos añadidos
- Si un bucle realiza un cálculo n veces
 - desenrollado factor 2
 - se replica el cálculo 2 veces dentro del bucle
 - se itera $n/2$ veces
 - desenrollado factor 4
 - se replica 4 veces el cálculo
 - el bucle iterará solo $n/4$ veces



Desenrollado

- Desenrollado de factor k en bucle de n iteraciones:
 - se repite 4 veces el cálculo dentro del bucle
 - el bucle itera n/k veces
- Esto ahorra k veces los ciclos del control del bucle:
 - actualizar el contador del bucle k vs 1
 - ejecutar la instrucción de salto k vs 1
 - y los huecos de retardo de saltos k vs 1
- MÁS en el LABORATORIO