

HOJA DE EJERCICIOS 8  
Análisis Matemático.  
CURSO 2021-2022.

---

**Problema 1.** De una 2-forma  $\omega$  en  $\mathbb{R}^3$  se sabe que:

$$\omega_{(1,2,1)} \left( \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} \right) = 2, \quad \omega_{(1,2,1)} \left( \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \right) = -4, \quad \omega_{(1,2,1)} \left( \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \right) = -4.$$

Calcula  $\omega_{(1,2,1)} \left( \begin{bmatrix} 0 \\ 2 \\ 2 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} \right)$ .

---

**Problema 2.** Consideramos las siguientes formas diferenciales en  $\mathbb{R}^3$ :

$$\omega = dx - zdy, \quad \nu = (x^2 + y^2 + z^2)dx \wedge dz + (xyz)dy \wedge dz.$$

Calcular

$$d\omega, \omega \wedge d\omega, d\nu, \omega \wedge \nu.$$

---

**Problema 3.** Calcular los siguientes productos exteriores:

a)  $(dx + dy - dz) \wedge (dx + dy + dz)$ .

b)  $(xdx + ydy + zdz) \wedge (xdy + ydz + zdx)$ .

---

**Problema 4.** Demuestra la siguiente identidad:

$$\left( \sum_{j=1}^n F_j dx_j \right) \wedge \left( \sum_{j=1}^n G_j dx_j \right) = \sum_{1 \leq j < k \leq n} (F_j G_k - F_k G_j) dx_j \wedge dx_k.$$

---

**Problema 5.** Hallar la diferencial exterior de las siguientes 1-formas:

(a)  $xdy + ydx$ ;

(b)  $(u + v)(du + dv)$ ;

(c)  $f(x)dx + g(y)dy$ ;

(d)  $2xydx + (x^2 - y^2)dy$ ;

(e)  $(x + z)dx + (y - z)dy + (x - y)dz$ ;

(f)  $xydz + xzdy + yzdx$ .

---

**Problema 6.** Sea  $\omega = \sum_{j=1}^n P_j dx_j$ , donde  $P_j = P_j(x_1, \dots, x_n)$ ,  $1 \leq j \leq n$ . Demuestra que

$$d\omega = \sum_{1 \leq j < k \leq n} \left( \frac{\partial P_j}{\partial x_k} - \frac{\partial P_k}{\partial x_j} \right) dx_j \wedge dx_k.$$

---

**Problema 7.** Halla la diferencial exterior de las siguientes formas

1.  $(x^2 + y + z^2)dx \wedge dz + xyz dy \wedge dz - \operatorname{sen}(yz) dx \wedge dy$ ,

2.  $x_3 dx_2 \wedge dx_3 \wedge dx_4 - x_2 dx_1 \wedge dx_3 \wedge dx_4 + x_3 dx_1 \wedge dx_2 \wedge dx_4 - x_4 dx_1 \wedge dx_2 \wedge dx_3$ .

---

**Problema 8.** Decimos que una 2-forma  $\omega$  es **exacta** si existe una 1-forma  $\alpha$  tal que  $d\alpha = \omega$ . Comprueba si las siguientes 2-formas son exactas:

(a)  $du \wedge dv$ ,

(b)  $(x^2 + xy + y^2)dx \wedge dy$ ,

(c)  $xdy \wedge dz + ydz \wedge dx - 2zdx \wedge dy$ .

---

**Problema 9.** Consideramos las 1-formas diferenciales

$$\omega = xzdy - ydx, \quad \nu = x^3dz + dx,$$

y la aplicación  $\phi: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$  dada por

$$\phi(s, t) = (\cos s, \sin s, t).$$

Calcular los siguientes *pullbacks*

$$\phi^*(\omega), \phi^*(d\omega), \phi^*(\omega \wedge \nu), \phi^*(\omega \wedge d\nu).$$

---

**Problema 10.** Comprueba que la siguiente 2-forma en  $\mathbb{R}^3$

$$\omega = (1 - ze^{yz}) dx \wedge dy + (1 - ye^{yz}) dx \wedge dz + (2y + z + \sin z) dy \wedge dz$$

es cerrada. Concluye que es exacta y halla una 1-forma  $\eta$  tal que  $\omega = d\eta$ .

---

**Problema 11.** A cada campo de vectores  $\mathbf{F}$ , en un abierto  $U \subseteq \mathbb{R}^3$ , le asociamos la 1-forma  $\mathbf{F}^b$  dada por

$$\mathbf{F}_p^b(v) = \langle \mathbf{F}(p), v \rangle \quad \text{para cualesquiera } p \in U \text{ y } v \in \mathbb{R}^3,$$

y le asociamos la 2-forma  $\mathbf{F}^\natural$  dada por

$$\mathbf{F}_p^\natural(v, w) = \det[\mathbf{F}(p) \mid v \mid w] \quad \text{para cualesquiera } p \in U \text{ y } v, w \in \mathbb{R}^3.$$

Sean  $\mathbf{F} = (F_1, F_2, F_3)$  y  $\mathbf{G} = (G_1, G_2, G_3)$  dos campos de vectores en  $U$ .

- Expresa las formas  $\mathbf{F}^b$  y  $\mathbf{F}^\natural$  en términos de  $dx, dy, dz$  y las funciones  $F_1, F_2, F_3$ .
  - Demuestra que  $(\mathbf{F} \times \mathbf{G})^\natural = \mathbf{F}^b \wedge \mathbf{G}^b$ .
  - Estudia la relación entre el producto escalar  $\langle \mathbf{F}, \mathbf{G} \rangle$  y la 3-forma  $\mathbf{F}^b \wedge \mathbf{G}^\natural$ .
- 

**Problema 12.** Demuestra que si  $\vec{F}, \vec{G}$  son campos de vectores de clase  $C^2$  en  $\mathbb{R}^3$  se cumple

$$\operatorname{div}(\vec{F} \times \vec{G}) \equiv \langle \vec{G}, \operatorname{rot} \vec{F} \rangle - \langle \vec{F}, \operatorname{rot} \vec{G} \rangle$$

---