## 2. Sistemas homogéneos: obtención de soluciones

11.— Hallar la solución general de los siguientes sistemas de ecuaciones diferenciales lineales

$$(1) \begin{cases} \dot{x} = x + 2y \\ \dot{y} = 4x + 3y \end{cases}$$

$$(2) \begin{cases} \dot{x} = x + 2y \\ \dot{y} = y - x \end{cases}$$

$$(3) \begin{cases} \dot{x} = y \\ \dot{y} = -x + z \\ \dot{z} = -y \end{cases}$$

$$(4) \begin{cases} \dot{x} = 2x - y + z \\ \dot{y} = 2y + z \\ \dot{z} = 2z \end{cases}$$

12.— Hallar la solución de los siguientes problemas de valor inicial

$$(1) \begin{cases} \dot{x} = x - y \\ \dot{y} = y - x \\ x(0) = 1 \\ y(0) = -1 \end{cases}$$

$$(2) \begin{cases} \dot{x} = -x + y \\ \dot{y} = -y \\ x(0) = 1 \\ y(0) = 2 \end{cases}$$

$$(3) \begin{cases} \dot{x} = 3x - y - z \\ \dot{y} = x + y - z \\ \dot{z} = x - y + z \\ x(0) = 3 \\ y(0) = 2 \\ z(0) = 2 \end{cases}$$

$$(4) \begin{cases} \dot{x} = -x + y \\ \dot{y} = -y \\ x(0) = 1 \\ y(0) = 2 \end{cases}$$

$$(4) \begin{cases} \dot{x} = 3x - y - z \\ \dot{y} = x + y - z \\ \dot{z} = x - y - z \\ x(0) = 4 \\ y(0) = 1 \\ z(0) = 4 \end{cases}$$

- 13.— Hallar el sistema de ecuaciones diferenciales lineales que satisfacen la parte real x e imaginaria y de la función compleja de variable real z=x+iy, si z satisface la ecuación diferencial lineal compleja  $\dot{z}=(\alpha+i\omega)z$ . Resolver dicho sistema y comparar con la solución de la ecuación compleja (obtenida en el tema anterior).
- 14.— Hallar el sistema de ecuaciones diferenciales lineales de primer orden que satisfacen las variables  $x_1 = y$ ,  $x_2 = \dot{y}$ , si la función y satisface la ecuación diferencial lineal de segundo orden homogénea  $\ddot{y} + \alpha \dot{y} + \beta y = 0$ . Resolver dicho sistema y comparar con la solución obtenida en el tema anterior.
- 15.— Sea A una matriz real simétrica y sea  $\{v_1, v_2, \ldots, v_n\}$  una base ortonormal formada por vectores propios de A correspondientes a los valores propios  $\{\lambda_1, \lambda_2, \ldots, \lambda_n\}$ . Probar que la solución del problema de valor inicial  $\dot{X} = AX$ ,  $X(0) = X_0$  se puede escribir en la forma

$$X(t) = e^{\lambda_1 t} \langle v_1, X_0 \rangle v_1 + e^{\lambda_2 t} \langle v_2, X_0 \rangle v_2 + \dots + e^{\lambda_n t} \langle v_n, X_0 \rangle v_n.$$