



E.T.S. INGENIEROS INDUSTRIALES. U.N.E.D.
MÁSTER EN INGENIERÍA INDUSTRIAL
COMPLEMENTOS MATEMÁTICOS PARA LA INGENIERÍA INDUSTRIAL
Código: 28806127. Septiembre 2018. Modelo A

PREGUNTAS CORTAS

1. (1 punto) Sea f la función dada por

$$f(x, y) = (x^2 \cos y, e^{y^3}).$$

Determine su matriz jacobiana. ¿Es diferenciable la función f ?

Solución: La matriz jacobiana está determinada por las derivadas parciales y es

$$f'(x, y) = \begin{pmatrix} 2x \cos y & 0 \\ -x^2 \operatorname{sen} y & 3y^2 e^{y^3} \end{pmatrix}.$$

Como tiene derivadas parciales que son continuas (producto y composición de funciones continuas), entonces es diferenciable y la diferencial es la aplicación lineal dada por su matriz jacobiana.

2. (1 punto) Sea C la curva dada por la representación paramétrica (I, \mathbf{x}) , para $I = (0, 10)$ y

$$\mathbf{x}(t) = (\cos t, \operatorname{sen} t, -t).$$

Encuentre una representación paramétrica natural de esta curva.

Solución: Una representación paramétrica $\mathbf{x}(t)$ es natural si su parámetro es la longitud de arco, es decir, si $1 = \|\mathbf{x}'(s)\|$ o si la longitud de arco entre 0 y s es:

$$s = \int_0^s \|\mathbf{x}'(s)\| ds.$$

En esta curva tenemos:

$$\alpha'(t) = (-\operatorname{sen} t, \cos t, -1), \quad \|\alpha'(t)\| = \sqrt{(-\operatorname{sen} t)^2 + (\cos t)^2 + (-1)^2} = \sqrt{1^2 + 1^2} = \sqrt{2}.$$

Por eso, la longitud de arco es:

$$s(t) = \int_0^t \|\alpha'(t)\| dt = \int_0^t \sqrt{2} dt = \sqrt{2}t.$$

Si hacemos el cambio de parámetro $t = \frac{s}{\sqrt{2}}$, la curva queda con la representación natural:

$$\mathbf{x}(s) = \alpha(t) = \left(\cos \frac{s}{\sqrt{2}}, \operatorname{sen} \frac{s}{\sqrt{2}}, -\frac{s}{\sqrt{2}} \right).$$

3. (1 punto) Escriba las ecuaciones de Frenet para curvas planas.

Solución:

$$\begin{aligned} \frac{d\mathbf{t}}{ds} &= \kappa(s) \mathbf{n}(s), \\ \frac{d\mathbf{n}}{ds} &= -\kappa(s) \mathbf{t}(s). \end{aligned}$$

4. (1 punto) Estudie cuándo es regular la parametrización de la superficie S dada por

$$\mathbf{x}(u, v) = (u^2, u - v^2, u^2 - v^2)$$

con $(u, v) \in \mathbb{R}^2$.

Solución: Tenemos

$$\begin{pmatrix} D_1x_1(u, v) & D_1x_2(u, v) & D_1x_3(u, v) \\ D_2x_1(u, v) & D_2x_2(u, v) & D_2x_3(u, v) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2u & 1 & 2u \\ 0 & -2v & -2v \end{pmatrix}.$$

Si rango es 2 si $v \neq 0$ y es 1 en $(u, 0)$. Por tanto, es regular en $\mathbb{R}^2 - \{(u, 0)\}$.

EJERCICIOS

5. Sea la curva de ecuaciones $\mathbf{x}(t) = (x, y, z)$ donde:

$$x = t^2, y = t^3 - 1, z = t, t \in \mathbb{R}.$$

a) (1 punto) Determine la curvatura y la torsión en el punto (0) .

b) (1 punto) Determine el triedro de Frenet en el punto $\mathbf{x}(0)$.

c) (1 punto) Determine las ecuaciones de los planos normal, osculador y rectificante en el punto $\mathbf{x}(0)$.

Solución:

a) Tenemos que $\mathbf{x}(0) = (0, -1, 0)$ y la curva

$$\mathbf{x}(t) = (t^2, t^3 - 1, t).$$

Además tenemos

$$\begin{aligned} \mathbf{x}'(t) &= (2t, 3t^2, 1), & \mathbf{x}''(t) &= (1, 6t, 0), & \mathbf{x}'''(t) &= (0, 6, 0), \\ \mathbf{x}'(0) &= (0, 0, 1), & \mathbf{x}''(0) &= (2, 0, 0), & \mathbf{x}'''(0) &= (0, 6, 0). \end{aligned}$$

La curvatura es

$$k(t) = \frac{\|\mathbf{x}'(0) \times \mathbf{x}''(0)\|}{\|\mathbf{x}'(0)\|^3}.$$

Hacemos

$$\mathbf{x}'(0) \times \mathbf{x}''(0) = ((0, 0, 1) \times (2, 0, 0)) = \begin{vmatrix} i & j & k \\ 0 & 0 & 1 \\ 2 & 0 & 0 \end{vmatrix} = (0, 2, 0).$$

Entonces la curvatura en este punto es:

$$k(t) = \frac{\|\mathbf{x}'(0) \times \mathbf{x}''(0)\|}{\|\mathbf{x}'(0)\|^3} = \frac{\|(0, 2, 0)\|}{\|(0, 0, 1)\|^3} = 2.$$

Por otro lado, la torsión verifica:

$$\tau(t) = -\frac{\det(\mathbf{x}'(t), \mathbf{x}''(t), \mathbf{x}'''(t))}{\|\mathbf{x}'(t) \times \mathbf{x}''(t)\|^2}.$$

Para este caso, es:

$$\begin{aligned} \tau(0) &= -\frac{\det(\mathbf{x}'(0), \mathbf{x}''(0), \mathbf{x}'''(0))}{\|\mathbf{x}'(0) \times \mathbf{x}''(0)\|^2} = -\frac{\begin{vmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 2 & 0 & 0 \\ 0 & 6 & 0 \end{vmatrix}}{\|(0, 2, 0)\|^2} \\ &= -\frac{12}{4} = -3. \end{aligned}$$

b) Como $\mathbf{x}'(0) = (0, 0, 1)$ es unitario, el vector tangente a la curva en $\mathbf{x}(0)$

$$\mathbf{t} = \mathbf{x}'(0) = (0, 0, 1).$$

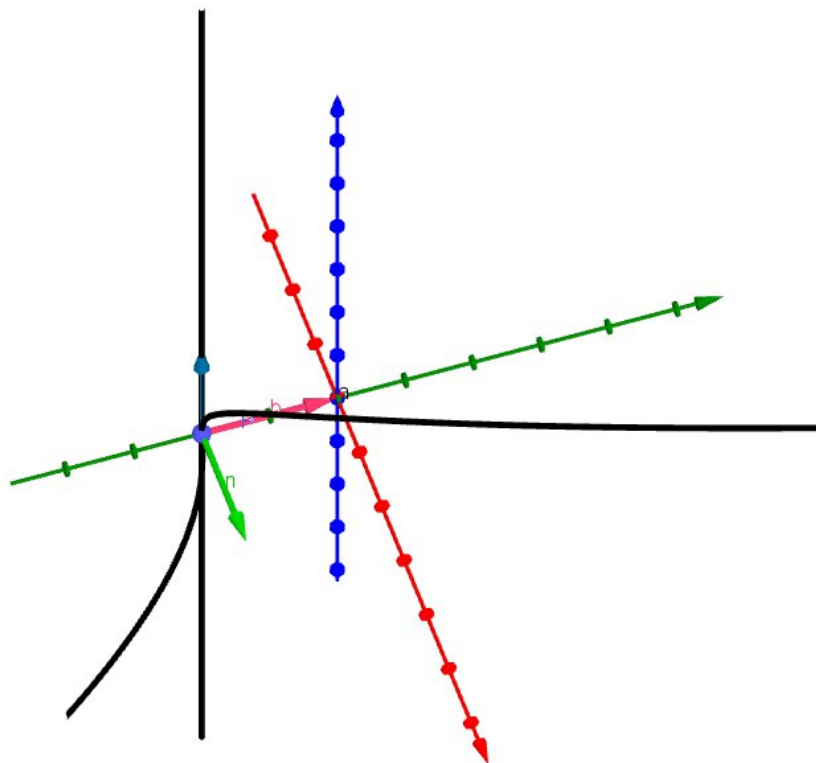
Un vector con la misma dirección y sentido que el vector normal principal \mathbf{n} es:

$$\begin{aligned} \mathbf{v} &= (\mathbf{x}'(0) \times \mathbf{x}''(0)) \times \mathbf{x}'(0) = ((0, 0, 1) \times (2, 0, 0)) \times (0, 0, 1) = \begin{vmatrix} i & j & k \\ 0 & 0 & 1 \\ 2 & 0 & 0 \end{vmatrix} \times (0, 0, 1) \\ &= (0, 2, 0) \times (0, 0, 1) = \begin{vmatrix} i & j & k \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} = (2, 0, 0). \end{aligned}$$

Por tanto, el vector normal es $\mathbf{n} = (1, 0, 1)$. El vector binormal es

$$\mathbf{b} = \mathbf{t} \times \mathbf{n} = (0, 0, 1) \times (1, 0, 0) = \begin{vmatrix} i & j & k \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{vmatrix} = (0, 1, 0).$$

La gráfica de esto es la siguiente:



c) El plano osculador contiene a los vectores tangente y normal y es perpendicular al vector binormal. Por eso, su ecuación es

$$(\mathbf{x} - \mathbf{x}(t_0)) \cdot \mathbf{b} = 0,$$

que en este caso es

$$((x, y, z) - (0, -1, 0)) \cdot (0, 1, 0) = 0 \iff y + 1 = 0.$$

El plano normal es perpendicular al vector tangente, y su ecuación es

$$(\mathbf{x} - \mathbf{x}(t_0)) \cdot \mathbf{t} = 0.$$

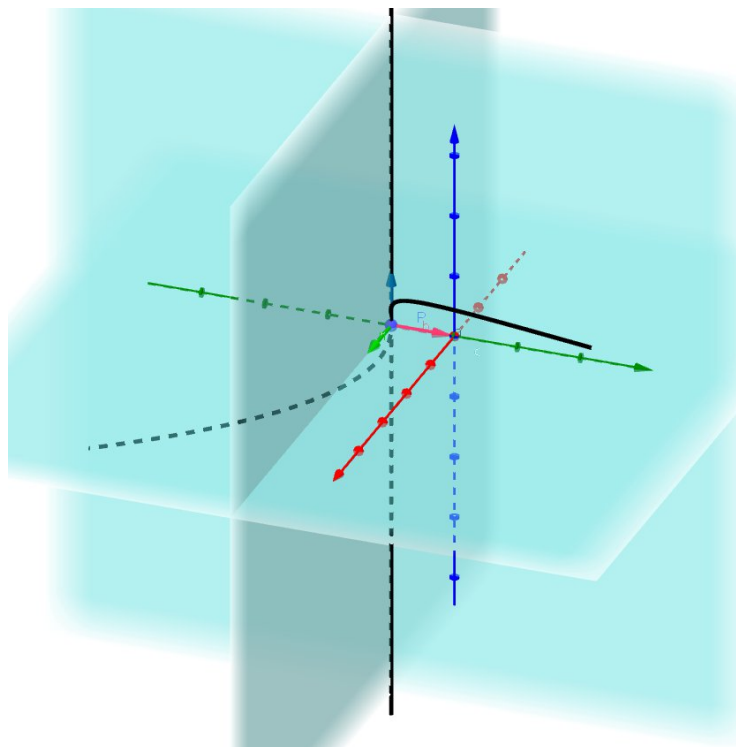
Para la curva y el punto dados, es

$$((x, y, z) - (0, -1, 0)) \cdot (0, 0, 1) = 0 \iff z = 0.$$

Entonces, tenemos

$$((x, y, z) - (0, -1, 0)) \cdot (1, 0, 0) = 0 \iff x = 0.$$

porque el perpendicular al vector normal al contener a los vectores tangente y binormal. La gráfica es



6. Tenemos la esfera de centro $(0, 0, 0)$ y radio 1, dada por la parametrización

$$\mathbf{x}(\theta, \phi) = (\cos \theta \sin \phi, \sin \theta \sin \phi, \cos \phi),$$

para la latitud $\theta \in [0, 2\pi]$ y la longitud $\phi \in [0, \pi]$.

- (0.75 puntos) Determine los coeficientes de la primera forma fundamental en un punto genérico de la esfera $\mathbf{x}(\theta, \phi)$.
- (0.75 puntos) Determine los coeficientes de la segunda forma fundamental en un punto genérico de la esfera $\mathbf{x}(\theta, \phi)$.
- (1.5 puntos) Sea

$$\mathbf{c}_1(t) = (\cos t, \sin t, 0),$$

una curva contenida en la esfera y que pasa por el punto $\mathbf{x}(\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}) = (0, 1, 0)$. Estudie si es una geodésica.

Solución:

- Determinarnos los coeficientes de la primera forma fundamental. En un punto $\mathbf{x}(\theta, \phi)$ se tiene

$$\mathbf{x}_\theta = (-\sin \theta \sin \phi, \cos \theta \sin \phi, 0),$$

$$\mathbf{x}_\phi = (\cos \theta \cos \phi, \sin \theta \cos \phi, -R \sin \phi).$$

Entonces

$$\begin{aligned} E &= \mathbf{x}_\theta \cdot \mathbf{x}_\theta \\ &= (-\sin \theta \sin \phi, \cos \theta \sin \phi, 0) \cdot (-\sin \theta \sin \phi, \cos \theta \sin \phi, 0) \\ &= \sin^2 \theta \sin^2 \phi + \cos^2 \theta \sin^2 \phi = \sin^2 \phi, \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
F &= \mathbf{x}_\theta \cdot \mathbf{x}_\phi \\
&= (-\operatorname{sen} \theta \operatorname{sen} \phi, \cos \theta \operatorname{sen} \phi, 0) \cdot (\cos \theta \cos \phi, \operatorname{sen} \theta \cos \phi, -R \operatorname{sen} \phi) \\
&= -\operatorname{sen} \theta \operatorname{sen} \phi \cos \theta \cos \phi + \cos \theta \operatorname{sen} \phi \operatorname{sen} \theta \cos \phi = 0,
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
G &= \mathbf{x}_\phi \cdot \mathbf{x}_\phi \\
&= (\cos \theta \cos \phi, \operatorname{sen} \theta \cos \phi, -R \operatorname{sen} \phi) \cdot (\cos \theta \cos \phi, \operatorname{sen} \theta \cos \phi, -R \operatorname{sen} \phi) \\
&= \cos^2 \theta \cos^2 \phi + \operatorname{sen}^2 \theta \cos^2 \phi + \operatorname{sen}^2 \phi = 1.
\end{aligned}$$

b) Se tiene que

$$\begin{aligned}
\mathbf{x}_{\theta\theta} &= (-\cos \theta \operatorname{sen} \phi, -\operatorname{sen} \theta \operatorname{sen} \phi, 0), \\
\mathbf{x}_{\theta\phi} &= (-\operatorname{sen} \theta \cos \phi, \cos \theta \cos \phi, 0), \\
\mathbf{x}_{\phi\phi} &= (-\cos \theta \operatorname{sen} \phi, -\operatorname{sen} \theta \operatorname{sen} \phi, -\cos \phi).
\end{aligned}$$

Tenemos que calcular el vector normal \mathbf{N} . El vector

$$\begin{aligned}
\mathbf{x}_\theta \times \mathbf{x}_\phi &= (-\operatorname{sen} \theta \operatorname{sen} \phi, \cos \theta \operatorname{sen} \phi, 0) \times (\cos \theta \cos \phi, \operatorname{sen} \theta \cos \phi, -\operatorname{sen} \phi) \\
&= (-\cos \theta \operatorname{sen}^2 \phi, -\operatorname{sen} \theta \operatorname{sen}^2 \phi, -\cos \phi \operatorname{sen} \phi),
\end{aligned}$$

tiene la misma dirección y sentido que el vector normal a la superficie. Además:

$$\begin{aligned}
\|\mathbf{x}_\theta \times \mathbf{x}_\phi\| &= \sqrt{(-\cos \theta \operatorname{sen}^2 \phi)^2 + (-\operatorname{sen} \theta \operatorname{sen}^2 \phi)^2 + (-\cos \phi \operatorname{sen} \phi)^2} \\
&= \operatorname{sen} \phi.
\end{aligned}$$

Por eso:

$$\begin{aligned}
\mathbf{N} &= \frac{\mathbf{x}_\theta \times \mathbf{x}_\phi}{\|\mathbf{x}_\theta \times \mathbf{x}_\phi\|} = \frac{1}{\operatorname{sen} \phi} (-\cos \theta \operatorname{sen}^2 \phi, -\operatorname{sen} \theta \operatorname{sen}^2 \phi, -\cos \phi \operatorname{sen} \phi) \\
&= (-\cos \theta \operatorname{sen} \phi, -\operatorname{sen} \theta \operatorname{sen} \phi, -\cos \phi).
\end{aligned}$$

Ya podemos calcular los coeficientes de la segunda forma fundamental:

$$\begin{aligned}
e &= \mathbf{N} \cdot \mathbf{x}_{\theta\theta} = (-\cos \theta \operatorname{sen} \phi, -\operatorname{sen} \theta \operatorname{sen} \phi, -\cos \phi) \cdot (-\cos \theta \operatorname{sen} \phi, -\operatorname{sen} \theta \operatorname{sen} \phi, 0) \\
&= \operatorname{sen}^2 \phi \\
f &= \mathbf{N} \cdot \mathbf{x}_{\theta\phi} = (-\cos \theta \operatorname{sen} \phi, -\operatorname{sen} \theta \operatorname{sen} \phi, -\cos \phi) \cdot (-\operatorname{sen} \theta \cos \phi, \cos \theta \cos \phi, 0) \\
&= 0, \\
g &= \mathbf{N} \cdot \mathbf{x}_{\phi\phi} = (-\cos \theta \operatorname{sen} \phi, -\operatorname{sen} \theta \operatorname{sen} \phi, -\cos \phi) \cdot (-\cos \theta \operatorname{sen} \phi, -\operatorname{sen} \theta \operatorname{sen} \phi, -\cos \phi) \\
&= 1.
\end{aligned}$$

c) La condición de las curvas geodésicas es

$$\begin{pmatrix} E & F \\ F & G \end{pmatrix} \begin{pmatrix} u'' \\ v'' \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} (u')^2 \mathbf{x}_{uu} \cdot \mathbf{x}_u + 2u'v' \mathbf{x}_{uv} \cdot \mathbf{x}_u + (v')^2 \mathbf{x}_{vv} \cdot \mathbf{x}_u \\ (u')^2 \mathbf{x}_{uu} \cdot \mathbf{x}_v + 2u'v' \mathbf{x}_{uv} \cdot \mathbf{x}_v + (v')^2 \mathbf{x}_{vv} \cdot \mathbf{x}_v \end{pmatrix} = 0.$$

En este caso, es:

$$\begin{aligned}
A &= (\theta')^2 \mathbf{x}_{\theta\theta} \cdot \mathbf{x}_\theta + 2\theta'\phi' \mathbf{x}_{\theta\phi} \cdot \mathbf{x}_\theta + (\phi')^2 \mathbf{x}_{\phi\phi} \cdot \mathbf{x}_\theta \\
&= (\theta')^2 (-\cos\theta\sin\phi, -\sin\theta\sin\phi, 0) \cdot (-\sin\theta\sin\phi, \cos\theta\sin\phi, 0) \\
&\quad + 2\theta'\phi' (-\sin\theta\cos\phi, \cos\theta\cos\phi, 0) \cdot (-\sin\theta\sin\phi, \cos\theta\sin\phi, 0) \\
&\quad + (\phi')^2 (-\cos\theta\sin\phi, -\sin\theta\sin\phi, -\cos\phi) \cdot (-\sin\theta\sin\phi, \cos\theta\sin\phi, 0) \\
&= \theta'\phi'\sin 2\phi, \\
B &= (\theta')^2 \mathbf{x}_{\theta\theta} \cdot \mathbf{x}_\phi + 2\theta'\phi' \mathbf{x}_{\theta\phi} \cdot \mathbf{x}_\phi + (\phi')^2 \mathbf{x}_{\phi\phi} \cdot \mathbf{x}_\phi \\
&= (\theta')^2 (-\cos\theta\sin\phi, -\sin\theta\sin\phi, 0) \cdot (\cos\theta\cos\phi, \sin\theta\cos\phi, -\sin\phi) \\
&\quad + 2\theta'\phi' (-\sin\theta\cos\phi, \cos\theta\cos\phi, 0) \cdot (\cos\theta\cos\phi, \sin\theta\cos\phi, -\sin\phi) \\
&\quad + (\phi')^2 (-\cos\theta\sin\phi, -\sin\theta\sin\phi, -\cos\phi) \cdot (\cos\theta\cos\phi, \sin\theta\cos\phi, -\sin\phi) \\
&= -\frac{1}{2}(\theta')^2 \sin 2\phi.
\end{aligned}$$

Con esta notación, la condición que cumplen las geodésicas es

$$\begin{aligned}
\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} \sin^2\phi & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \theta'' \\ \phi'' \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} \theta'\phi'\sin 2\phi \\ -\frac{1}{2}(\theta')^2\sin 2\phi \end{pmatrix} \\
\implies \begin{cases} 0 = \theta''\sin^2\phi + \theta'\phi'\sin 2\phi, \\ 0 = \phi'' - \frac{1}{2}(\theta')^2\sin 2\phi. \end{cases}
\end{aligned}$$

Para el punto $(0, 1, 0) = \mathbf{x}\left(\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}\right)$, podemos escribir la curva $\mathbf{c}_1(t) = (\cos t, \sin t, 0)$ como

$$\begin{aligned}
\mathbf{c}_1(t) &= (\cos t, \sin t, 0) \\
&= \mathbf{x}(\theta(t), \phi(t)) = \mathbf{x}\left(t, \frac{\pi}{2}\right).
\end{aligned}$$

Es decir:

$$\theta(t) = t, \quad \phi(t) = \frac{\pi}{2}.$$

Entonces

$$\begin{aligned}
\phi'(t) &= 0, & \phi''(t) &= 0, \\
\theta'(t) &= 1, & \theta''(t) &= 0.
\end{aligned}$$

La ecuación de las geodésicas es

$$\begin{cases} 0 = 0 + 1 \cdot 0 \cdot \sin 2\phi(t), \\ 0 = 0 - \frac{1}{2}(1)^2 \sin 2\phi(t) = -\frac{1}{2}\sin \pi. \end{cases}$$

Como estas igualdades son ciertas, entonces esta línea (corresponde al ecuador) es una geodésica.

Se representan en negro en la siguiente figura:

