

# TEMA 4: TRANSFORMADA DE FOURIER DE SEÑALES DE TIEMPO CONTINUO (FT)

①

## \* INTRODUCCIÓN

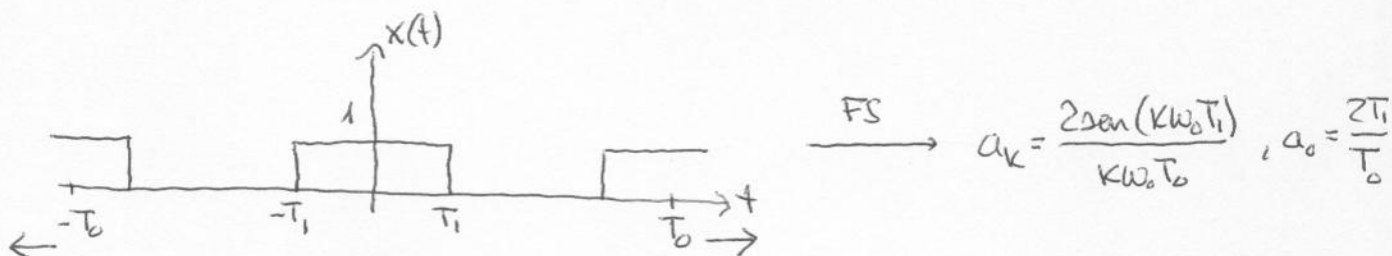
REPRESENTACIÓN DE SEÑALES NO PERIÓDICAS Y PERIÓDICAS COMO C.L. DE EXPONENCIALES COMPLEJAS → GENERALIZACIÓN DEL FS

## \* FT DE SEÑALES APERIÓDICAS

### • SIGNIFICADO Y EXPRESIÓN GENERAL DE LA FT

"LA PARTE DE LA CARACTERIZACIÓN FRECUENCIAL DE UNA SEÑAL PERIÓDICA QUE SE MANTIENE INVARIABLE CUANDO SU PERIODO AUMENTA INDEFINIDAMENTE":

EJEMPLO:



### ① REPRESENTACIÓN DE $a_k$ EN FUNCIÓN DE $k$ :

- $|a_k|$  DISMINUYE, YA QUE LA POTENCIA DE  $x(t)$  DISMINUYE
- $\omega_0$  DISMINUYE  $\Rightarrow$  EL MISMO COEFICIENTE  $a_k$  CORRESPONDE A UNA PULSACIÓN MENOR,  $k \omega_0$ .

$x(t)$  PRESENTA PULSOS CADA VEZ MÁS JUNTOS EN  $\omega$  Y DE MENOR VALOR

### ② REPRESENTACIÓN DE $a_k$ EN FUNCIÓN DE $\omega$ :

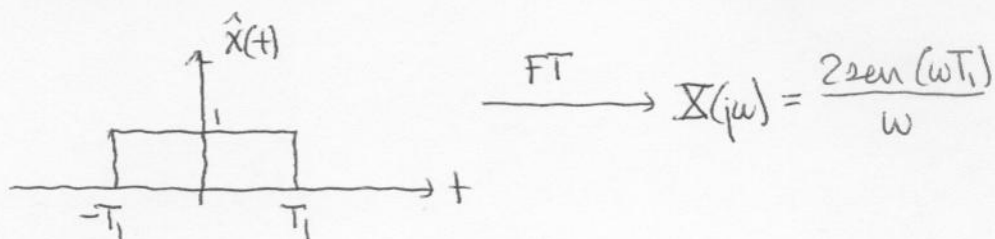
$$a_k = \frac{2 \text{sen}(k \omega_0 T_1)}{k \omega_0 T_0} = \frac{2 \text{sen}(\omega T_1)}{\omega T_0} \Big|_{\omega = k \omega_0}$$

SE OBSERVA QUE LA ENVELOPANTE DE LOS COEFICIENTES VARÍA SU AMPLITUD PERO NO SU FORMA, AL AUMENTAR  $T_0$

### 3) REPRESENTACIÓN DE $T_0 a_k$ EN FUNCIÓN DE $\omega$

$$T_0 a_k = \frac{2 \text{sen}(\omega T_1)}{\omega} \Big|_{\omega = k\omega_0}$$

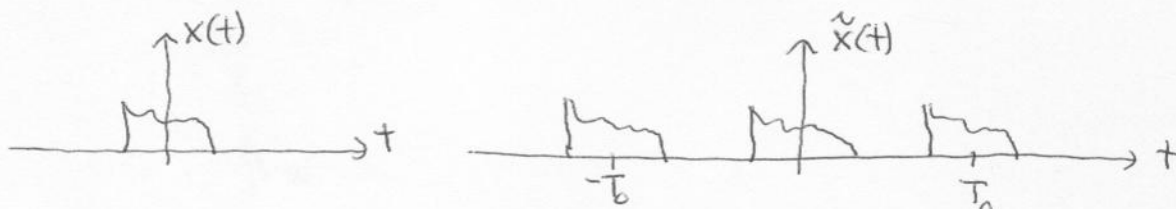
SE OBSERVA QUE LA ENVELOPETA DE  $T_0 a_k$  NO VARÍA CON  $T_0$  :  
 Conclusión:



$T_0 a_k$  PUEDE INTERPRETARSE COMO MUESTRAS EQUISPACIADAS DE LA FT DE  $\hat{x}(t)$ .

EN GENERAL :

- DADA UNA SEÑAL APERIÓDICA  $x(t)$  DE DURACIÓN FINITA :



$$\tilde{x}(t) \xrightarrow{FS} a_k = \frac{1}{T_0} \int_{-T_0/2}^{T_0/2} \tilde{x}(t) e^{-jk\omega_0 t} dt = \frac{1}{T_0} \int_{-\infty}^{\infty} x(t) e^{-jk\omega_0 t} dt \Rightarrow$$

$$\Rightarrow T_0 a_k = \int_{-\infty}^{\infty} x(t) e^{-jk\omega_0 t} dt$$

SABIENDO QUE  $T_0 a_k = X(j\omega) \Big|_{\omega = k\omega_0} \Rightarrow \boxed{X(j\omega) = \int_{-\infty}^{\infty} x(t) e^{-j\omega t} dt}$

- PARA SINTETIZAR O RECUPERAR  $x(t)$  A PARTIR DE  $X(j\omega)$  :

$$\tilde{x}(t) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} a_k e^{jk\omega_0 t} = \sum_{k=-\infty}^{\infty} \frac{1}{T_0} X(jk\omega_0) e^{jk\omega_0 t} \Rightarrow$$

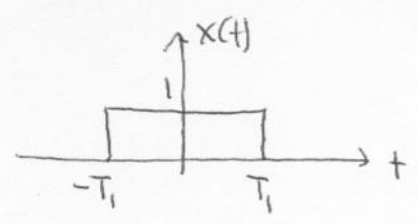
$$\Rightarrow \tilde{x}(t) = \frac{1}{2\pi} \cdot \sum_{k=-\infty}^{\infty} \tilde{X}(jk\omega_0) e^{jk\omega_0 t} \cdot \omega_0$$

SACANDO LÍMITES:

$$x(t) = \lim_{T_0 \rightarrow \infty} \tilde{x}(t) = \lim_{\substack{\omega_0 \rightarrow d\omega \\ k\omega_0 \rightarrow \omega}} \tilde{x}(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \tilde{X}(\omega) e^{j\omega t} d\omega$$

• CÁLCULO Y DUALIDAD EN LA FT. LA FUNCIÓN sinc(x)

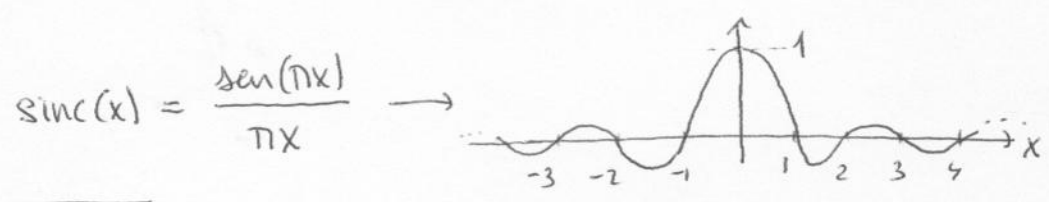
Ⓐ DADA x(t)



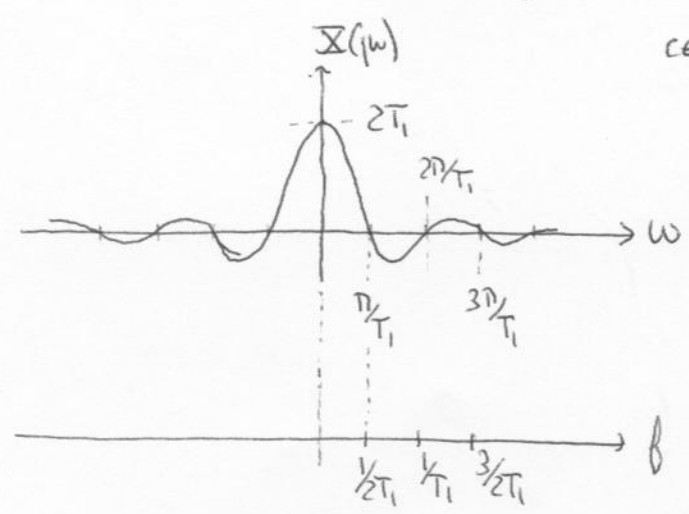
$$\xrightarrow{FT} \tilde{X}(\omega) = \int_{-\infty}^{\infty} x(t) e^{-j\omega t} dt =$$

$$= \int_{-T_1}^{T_1} e^{-j\omega t} dt = \left. \frac{e^{-j\omega t}}{-j\omega} \right|_{-T_1}^{T_1} = \frac{e^{-j\omega T_1} - e^{j\omega T_1}}{-j\omega} = \frac{2 \operatorname{sen}(\omega T_1)}{\omega}$$

PARA REPRESENTAR  $\tilde{X}(\omega)$  HACEMOS USO DE LA FUNCIÓN sinc(x):

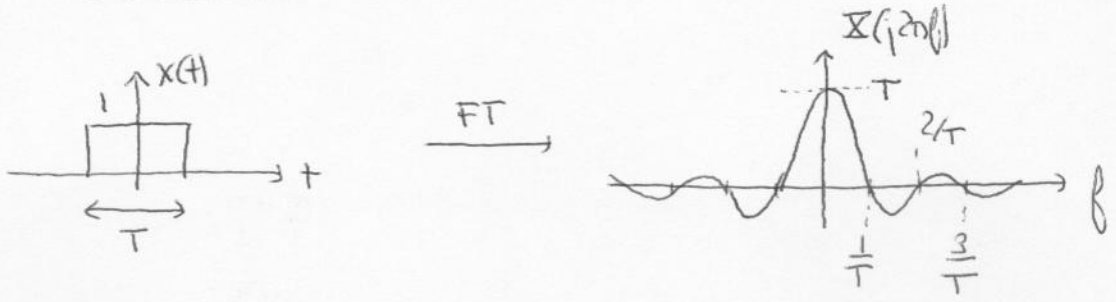


$$x(t) \xrightarrow{FT} \tilde{X}(\omega) = \frac{2 \operatorname{sen}\left(\omega T_1 \cdot \frac{\pi}{\pi}\right)}{\omega \cdot \frac{\pi}{\pi} \cdot \frac{\pi}{T_1}} = 2T_1 \operatorname{sinc}\left(\frac{\omega T_1}{\pi}\right)$$



CEROS EN  $\frac{\omega T_1}{\pi} = k \Rightarrow$   
 $\Rightarrow \omega = \frac{k\pi}{T_1}$

\* DE INTERÉS PARA TCO:



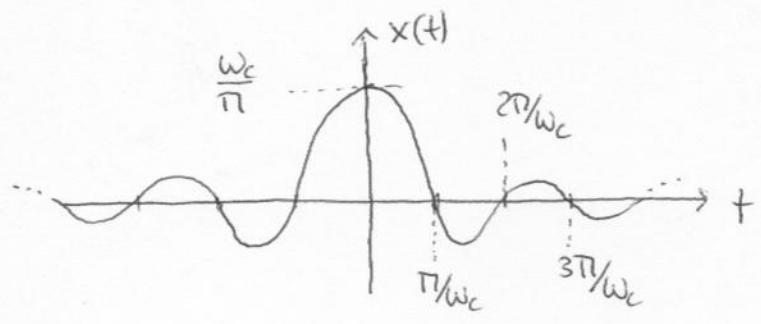
ⓑ DADA  $X(\omega)$



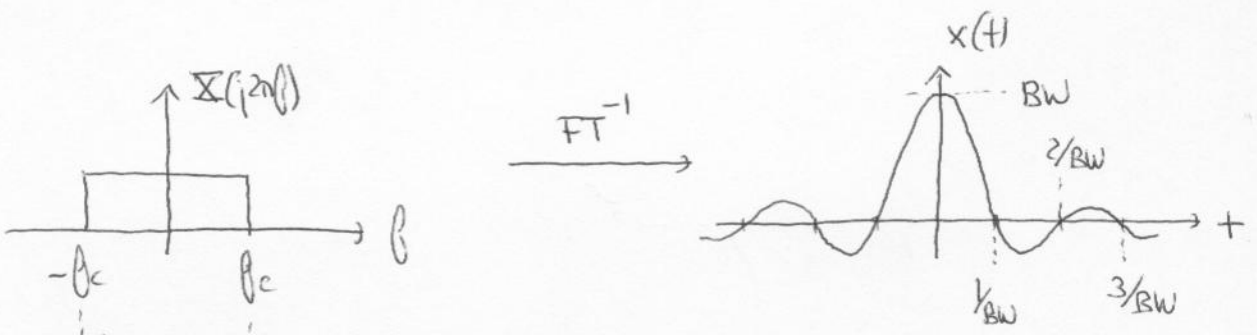
$$= \frac{1}{2\pi} \int_{-\omega_c}^{\omega_c} e^{j\omega t} d\omega = \frac{1}{2\pi} \cdot \frac{e^{j\omega t}}{jt} \Big|_{-\omega_c}^{\omega_c} = \frac{1}{2\pi} \frac{e^{j\omega_c t} - e^{-j\omega_c t}}{jt} =$$

$$= \frac{\text{sen}(\omega_c t)}{\pi t} = \frac{\text{sen}(\omega_c t \cdot \frac{\pi}{\pi})}{\pi t \cdot \frac{\omega_c}{\omega_c} \cdot \frac{\pi}{\pi}} = \frac{\omega_c}{\pi} \text{sinc}\left(\frac{\omega_c t}{\pi}\right)$$

CEROS CU  $\frac{\omega_c t}{\pi} = k \Rightarrow$   
 $\Rightarrow t = \frac{k\pi}{\omega_c}$



\* DE INTERÉS PARA TCO



$$x(t) = \frac{\omega_c}{\pi} \text{sinc}\left(\frac{\omega_c t}{\pi}\right) = 2f_c \cdot \text{sinc}(2f_c t)$$

• CONVERGENCIA DE LA FT

EN GENERAL, AUNQUE  $x(t)$  NO TENGA DURACIÓN FINITA, ES POSIBLE DEMOSTRAR QUE:

$$x(t) \xrightarrow{FT} X(\omega) \xrightarrow{FT^{-1}} x'(t)$$

, SIENDO  $e(t) = x'(t) - x(t)$ , SE VERIFICA QUE:

$$\int_{-\infty}^{\infty} |x(t)|^2 dt < \infty \Rightarrow \int_{-\infty}^{\infty} |e(t)|^2 dt = 0$$

UNAS CONDICIONES ALTERNATIVAS SON LAS DE DIRICHLET VISTAS EN EL FS, PERO APLICADAS A CUALQUIER INTERVALO FINITO DE  $x(t)$  EN VEZ DE A  $T_0$ .

\* FT DE SEÑALES PERIÓDICAS

$$\tilde{x}(t) \text{ PERIÓDICA} \Rightarrow \tilde{x}(t) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} a_k \cdot e^{jk\omega_0 t}$$

ASUMIENDO QUE LA FT ES LINEAL, SI CONOZCO  $e^{jk\omega_0 t} \xrightarrow{FT} ?$ , CONOCERÍA LA FT DE  $\tilde{x}(t)$ .

$$\text{SEA } s(t) = e^{j\omega_0 t} \xrightarrow{FT} ? S(\omega) ?$$

$$s(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} S(\omega) e^{j\omega t} d\omega = e^{j\omega_0 t}$$

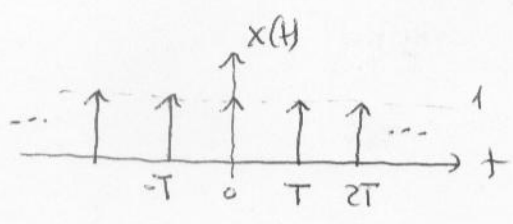
$$S(\omega) = 2\pi \delta(j(\omega - \omega_0)) \text{ o } 2\pi \delta(\omega - \omega_0)$$

$$\Rightarrow \tilde{x}(t) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} a_k e^{jk\omega_0 t} \xrightarrow{FT} \tilde{X}(\omega) = 2\pi \sum_{k=-\infty}^{\infty} a_k \delta(\omega - k\omega_0)$$

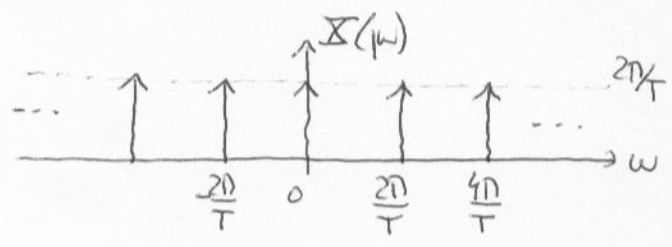


EJEMPLO:

$$x(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(t - nT) \xrightarrow{FS} a_k = \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} \delta(t) e^{-jk\omega t} dt = \frac{1}{T}, \forall k$$



$$x(t) \xrightarrow{FT} X(\omega) = \frac{2\pi}{T} \sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta(\omega - \frac{2k\pi}{T})$$



\* PROPIEDADES DE LA FT

1) LINEALIDAD

2) DESPLAZAMIENTOS

a) En 't'

$$x(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} X(\omega) e^{j\omega t} d\omega$$

$$X(\omega) = \int_{-\infty}^{\infty} x(t) e^{-j\omega t} dt$$

$$x(t) \xrightarrow{FT} X(\omega)$$

$$x'(t) = x(t - t_0) \longrightarrow X'(\omega) = e^{-j\omega t_0} \cdot X(\omega)$$

$$x(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} X(\omega) e^{j\omega(t-t_0)} d\omega = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \underbrace{X(\omega) e^{-j\omega t_0}}_{X'(\omega)} \cdot e^{j\omega t} d\omega$$

b) En 'omega'

$$x(t) \xrightarrow{FT} X(\omega)$$

$$e^{j\omega_0 t} x(t) \xleftarrow{FT^{-1}} X'(\omega - \omega_0) = \int_{-\infty}^{\infty} x(t) e^{-j(\omega - \omega_0)t} dt = \int_{-\infty}^{\infty} \underbrace{e^{j\omega_0 t} x(t)}_{X(\omega)} e^{-j\omega t} dt$$

③ Simetrías:

$$\left. \begin{array}{l} x(t) \xrightarrow{FT} X(j\omega) \\ x(-t) \xrightarrow{FT} X(-j\omega) \\ x^*(t) \xrightarrow{FT} X^*(-j\omega) \end{array} \right\} \Rightarrow \text{PROPIEDADES ANALÓGICAS A LAS DEL FS}$$

④ Diferenciación e Integración

a)  $x(t) \xrightarrow{FT} X(j\omega)$   
 $x'(t) = \frac{dx(t)}{dt} \xrightarrow{FT} X'(j\omega) = j\omega X(j\omega)$

$$x'(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \underbrace{j\omega X(j\omega)}_{X'(j\omega)} e^{j\omega t} d\omega$$

b) Diferenciación en  $\omega$ :

$$x(t) \xrightarrow{FT} X(j\omega)$$

$$x'(t) \xrightarrow{FT} \frac{dX(j\omega)}{d\omega} = \int_{-\infty}^{\infty} \underbrace{-jtx(t)e^{-j\omega t}}_{x'(t)} dt \Rightarrow$$

$$\Rightarrow tx(t) \xrightarrow{FT} j \frac{dX(j\omega)}{d\omega}$$

c) Integración

$$x(t) \xrightarrow{FT} X(j\omega)$$

$$y(t) = \int_{-\infty}^t x(\tau) d\tau \xrightarrow{FT} Y(j\omega) = \frac{X(j\omega)}{j\omega} + \underbrace{\pi X(0) \cdot \delta(\omega)}$$

↳  $x(t)$  tiene valor

medio no nulo ( $\Rightarrow X(0) = T_0 \sigma_0 \neq 0$ )  $\Rightarrow y(t)$  tiene valor medio igual a la mitad del área neta acumulada en  $x(t)$ , es decir,  $X(0)/2$

Por 20 TANTO:

(8)

$$y(t) = \underbrace{y'(t)}_{\text{VALOR MEDIO MUEC}} + \frac{X(0)}{2} \xrightarrow{\text{FT}} \frac{X(j\omega)}{j\omega} + \pi X(0) \delta(\omega)$$

⑤ ESCALAZADO

$$x(t) \xrightarrow{\text{FT}} X(j\omega)$$

$$x'(t) = x(at) \xrightarrow{\text{FT}} X'(j\omega) = \frac{1}{a} \cdot X(j\frac{\omega}{a})$$

$$\downarrow$$

$$x(at) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} X(j\omega) \cdot e^{j\omega ta} d\omega = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} X(j\frac{\omega'}{a}) e^{j\omega' t} \frac{d\omega'}{a} = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \underbrace{\frac{1}{a} X(j\frac{\omega'}{a})}_X(j\omega) e^{j\omega' t} d\omega'$$

$\omega' = a\omega$

EXPANSIÓN en  $t$  ( $a < 1$ )  $\Rightarrow$  COMPRESIÓN y AMPLIFICACIÓN en  $\omega$

COMPRESIÓN en  $t$  ( $a > 1$ )  $\Rightarrow$  EXPANSIÓN y ATENUACIÓN en  $\omega$

⑥ DUALIDAD

$$x(t) \xrightarrow{\text{FT}} X(j\omega) \Rightarrow$$

$$\Rightarrow x(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} X(j\omega) e^{j\omega t} d\omega \Rightarrow x(\omega) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} X(jt) e^{j\omega t} dt \Rightarrow$$

$\omega \rightarrow t$   
 $t \rightarrow \omega$

$$\Rightarrow 2\pi x(-\omega) = \int_{-\infty}^{\infty} X(jt) e^{-j\omega t} dt \Rightarrow X(jt) \xrightarrow{\text{FT}} 2\pi x(-\omega)$$



### ⑦ RELACION DE PARSEVAL

$$\begin{aligned}
 \text{ENERGÍA DE } x(t) &\rightarrow \int_{-\infty}^{\infty} |x(t)|^2 dt = \int_{-\infty}^{\infty} x(t) \cdot x^*(t) dt = \\
 &= \int_{-\infty}^{\infty} x(t) \cdot \left[ \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} X^*(\omega) e^{-j\omega t} d\omega \right] dt = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} X^*(\omega) \cdot \left[ \int_{-\infty}^{\infty} x(t) e^{-j\omega t} dt \right] d\omega = \\
 &= \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} X^*(\omega) \cdot X(\omega) d\omega = \frac{1}{2\pi} \underbrace{\int_{-\infty}^{\infty} |X(\omega)|^2 d\omega}_{\text{ENERGÍA DE } X(\omega)}
 \end{aligned}$$

### \* FT Y SISTEMAS LTI

#### ① LA PROPIEDAD DE CONVOLUCIÓN

$$\begin{aligned}
 \bullet x(t) &= \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} X(\omega) e^{j\omega t} d\omega = \lim_{\omega_0 \rightarrow 0} \frac{1}{2\pi} \sum_{k=-\infty}^{\infty} X(jk\omega_0) e^{jk\omega_0 t} \cdot \omega_0 \\
 \bullet e^{jk\omega_0 t} &\xrightarrow{\text{LTI}} H(jk\omega_0) e^{jk\omega_0 t}, \text{ con } H(jk\omega_0) = \int_{-\infty}^{\infty} h(t) e^{-jk\omega_0 t} dt
 \end{aligned}
 \left. \vphantom{\begin{aligned} \bullet x(t) \\ \bullet e^{jk\omega_0 t} \end{aligned}} \right\} \Rightarrow$$

$\int_{-\infty}^{\infty} |h(t)| dt < \infty$       $h(t) \xrightarrow{\text{FT}} H(j\omega)$  si LA INTEGRAL CONVERGE  $\Rightarrow$  LTI ESTABLE

$$\begin{aligned}
 \Rightarrow x(t) &\xrightarrow{\text{LTI}} y(t) = \lim_{\omega_0 \rightarrow 0} \frac{1}{2\pi} \sum_{k=-\infty}^{\infty} X(jk\omega_0) \cdot H(jk\omega_0) e^{jk\omega_0 t} \cdot \omega_0 = \\
 &= \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \underbrace{X(\omega) \cdot H(\omega)}_{Y(\omega)} e^{j\omega t} d\omega \Rightarrow Y(\omega) = X(\omega) H(\omega)
 \end{aligned}$$

En convolución:  $y(t) = x(t) * h(t) \xrightarrow{\text{FT}} Y(\omega) = X(\omega) H(\omega)$

EJEMPLOS:

① SEA un LTI /  $h(t) = \delta(t-t_0)$

$x(t) \xrightarrow{LTI} y(t) = x(t) * h(t) = x(t-t_0)$

PER LA PROPIEDAD DE CONVOLUCIÓN:

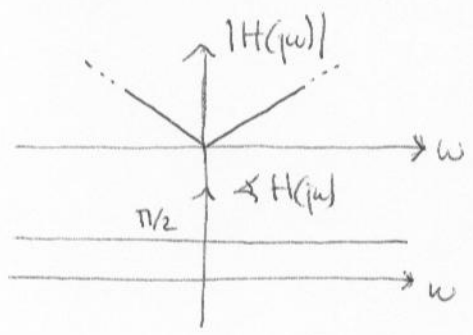
$H(j\omega) = \int_{-\infty}^{\infty} h(t)e^{-j\omega t} dt = \int_{-\infty}^{\infty} \delta(t-t_0)e^{-j\omega t} dt = e^{-j\omega t_0} \int_{-\infty}^{\infty} \delta(t-t_0) dt = e^{-j\omega t_0}$

$\Rightarrow Y(j\omega) = X(j\omega) \cdot H(j\omega) = e^{-j\omega t_0} \cdot X(j\omega)$

$x(t-t_0) \xrightarrow{FT} e^{-j\omega t_0} X(j\omega)$

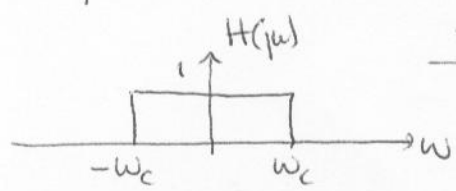
②  $x(t) \xrightarrow{LTI} y(t) = dx(t)/dt \xrightarrow{FT} j\omega X(j\omega) \Rightarrow$

$\Rightarrow H(j\omega) = j\omega$



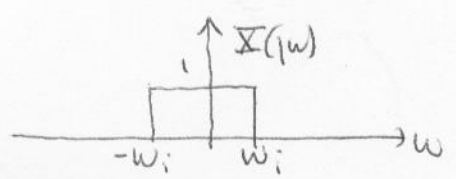
③  $x(t) = \frac{\text{sen } \omega_c t}{\pi t} \xrightarrow{FPB} ?$

$H(j\omega) = u(\omega + \omega_c) - u(\omega - \omega_c)$



$\xrightarrow{FT^{-1}} h(t) = \frac{\text{sen } \omega_c t}{\pi t}$

Teniendo en cuenta que



$Y(j\omega) = X(j\omega) \cdot H(j\omega) \Rightarrow$

$x(t) \xrightarrow{FT} X(j\omega) = u(\omega + \omega_i) - u(\omega - \omega_i)$

$\Rightarrow y(t) = x(t), \omega_i \leq \omega_c ; y(t) = h(t), \omega_i \geq \omega_c$

## ② LA PROPIEDAD DE MULTIPLICACIÓN

$$z(t) = s(t) \cdot p(t) \Rightarrow$$

$$\Rightarrow R(\omega) = \int_{-\infty}^{\infty} s(t) \cdot p(t) e^{-j\omega t} dt = \int_{-\infty}^{\infty} \left[ \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} S(\theta) e^{j\theta t} d\theta \right] \cdot p(t) e^{-j\omega t} dt =$$

$$= \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} S(\theta) \left[ \int_{-\infty}^{\infty} p(t) e^{-j(\omega-\theta)t} dt \right] d\theta =$$

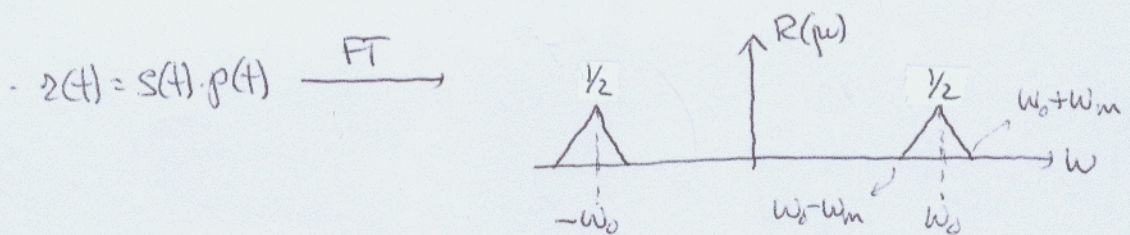
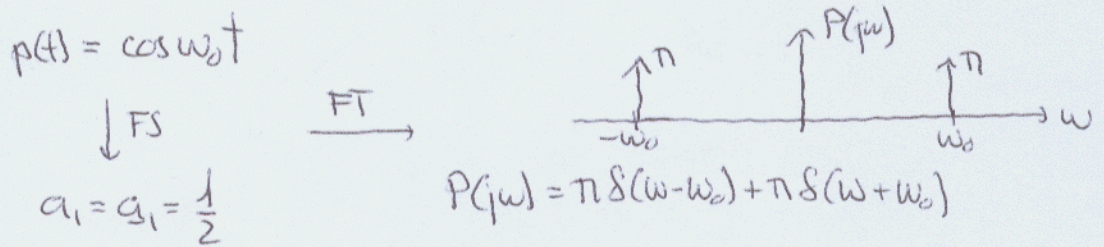
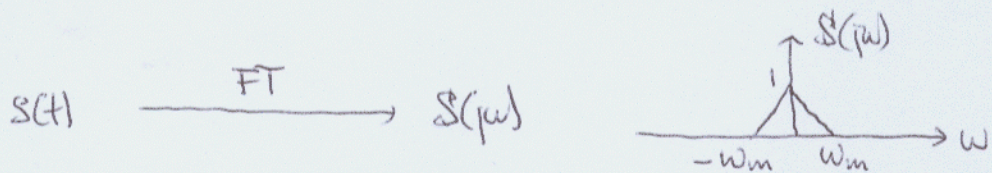
$$= \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} S(\theta) \cdot P(j(\omega-\theta)) d\theta = \frac{1}{2\pi} \cdot S(\omega) * P(\omega)$$

En consecuencia:

$$z(t) = s(t) \cdot p(t) \xrightarrow{FT} R(\omega) = \frac{1}{2\pi} \cdot S(\omega) * P(\omega)$$

APLICACIÓN A LA MODULACIÓN / DEMODULACIÓN DE SEÑALES:

### a) MODULACIÓN

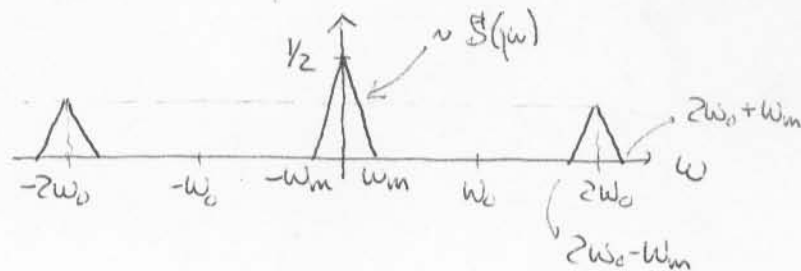


$$R(\omega) = \frac{1}{2\pi} [S(\omega) * P(\omega)] =$$

$$= \frac{1}{2} [S(j(\omega + \omega_0)) + S(j(\omega - \omega_0))]$$

$$s(t) \cdot p(t) \xrightarrow{FT} R(j\omega) * P(j\omega) \cdot \frac{1}{2\pi} =$$

$$= \frac{1}{2\pi} [R(j(\omega+\omega_c)) + R(j(\omega-\omega_c))]$$



$S(j\omega)$  ES RECUPERABLE VIA FILTRADO PASO-BAJO.

### ③ SISTEMAS DESCRITOS A PARTIR DE EDO'S LINEALES CON COEFICIENTES CONSTANTES

$$\sum_{k=0}^N a_k \cdot \frac{d^k y(t)}{dt^k} = \sum_{k=0}^M b_k \cdot \frac{d^k x(t)}{dt^k} \longrightarrow \hat{=} H(j\omega)?$$

$$FT \left\{ \sum_{k=0}^N a_k \cdot \frac{d^k y(t)}{dt^k} \right\} = FT \left\{ \sum_{k=0}^M b_k \cdot \frac{d^k x(t)}{dt^k} \right\} \Rightarrow$$

LINEARIDAD

$$\Rightarrow \sum_{k=0}^N a_k \cdot FT \left\{ \frac{d^k y(t)}{dt^k} \right\} = \sum_{k=0}^M b_k \cdot FT \left\{ \frac{d^k x(t)}{dt^k} \right\} \Rightarrow$$

DERIVACIÓN EN 't'

$$\Rightarrow \sum_{k=0}^N a_k \cdot (j\omega)^k \cdot Y(j\omega) = \sum_{k=0}^M b_k \cdot (j\omega)^k \cdot X(j\omega) \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \frac{Y(j\omega)}{X(j\omega)} = H(j\omega) = \frac{\sum_{k=0}^M b_k (j\omega)^k}{\sum_{k=0}^N a_k (j\omega)^k}$$

Ejemplos:

a)  $\frac{dy(t)}{dt} + ay(t) = x(t) \Rightarrow H(j\omega) = \frac{1}{a+j\omega} \Rightarrow$   
 $\Rightarrow h(t) = e^{-at} \cdot u(t)$

b)  $\frac{d^2y(t)}{dt^2} + 4 \cdot \frac{dy(t)}{dt} + 3y(t) = \frac{dx(t)}{dt} + 2x(t) \Rightarrow$   
 $\Rightarrow H(j\omega) = \frac{2+j\omega}{3+4j\omega+(j\omega)^2} = \frac{2+j\omega}{(1+j\omega)(3+j\omega)} =$   
 $s^2 + 4s + 3 = (s-s_1)(s-s_2)$   
 $s_i = \frac{-4 \pm \sqrt{16-12}}{2} = \begin{cases} -3 \\ -1 \end{cases}$

$= \frac{B_1}{1+j\omega} + \frac{B_2}{3+j\omega} = \frac{1/2}{1+j\omega} + \frac{1/2}{3+j\omega} \Rightarrow$   
 $B_1 = H(j\omega)(1+j\omega) |_{j\omega=-1} = 1/2$   
 $B_2 = H(j\omega)(3+j\omega) |_{j\omega=-3} = 1/2$

$\Rightarrow h(t) = \frac{1}{2} e^{-t} u(t) + \frac{1}{2} e^{-3t} u(t)$

c) OBTENER LA RESPUESTA DEL SISTEMA ANTERIOR A LA SEÑAL  $x(t) = e^{-2t} \cdot u(t)$

$x(t) \xrightarrow{FT} X(j\omega) = \frac{1}{(2+j\omega)^{-1}}$

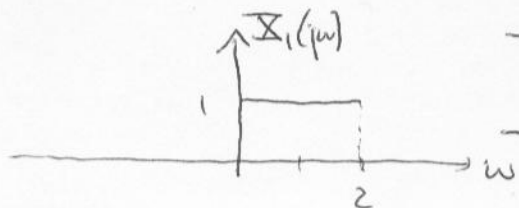
$Y(j\omega) = X(j\omega) \cdot H(j\omega) = \frac{1}{(1+j\omega)(3+j\omega)} = \frac{1/2}{1+j\omega} - \frac{1/2}{3+j\omega} \Rightarrow$

$\Rightarrow y(t) = \frac{1}{2} e^{-t} \cdot u(t) - \frac{1}{2} e^{-3t} \cdot u(t)$

# PROBLEMA 4.7

DETERMINAR, APLICANDO PROPIEDADES, SI LAS SIGUIENTES SEÑALES SON REALES, IMAGINARIAS O COMPLEJAS, Y SI SON PARES IMPARES O SIN SIMETRÍA:

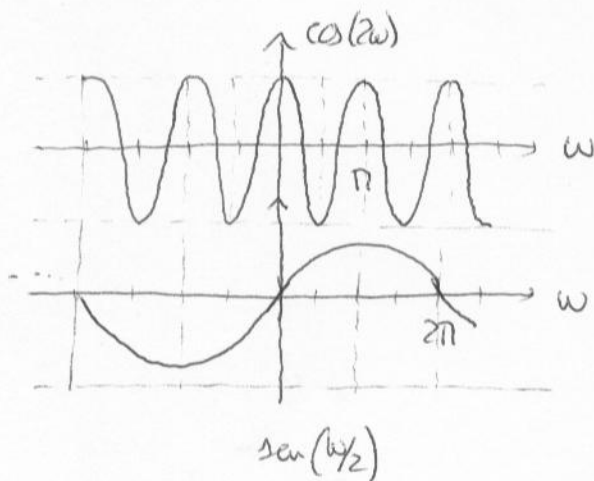
a)  $x_1(t) / X_1(j\omega) = u(\omega) - u(\omega - 2)$



→ NO PAR NO IMPAR ⇒  $x_1(t)$  NI PAR NI IMPAR

→  $|X_1(j\omega)|$  NO PAR ⇒  $x_1(t)$  NI REAL NI IMAGINARIA

b)  $x_2(t) / X_2(j\omega) = \cos(2\omega) \cdot \text{sen}\left(\frac{\omega}{2}\right)$



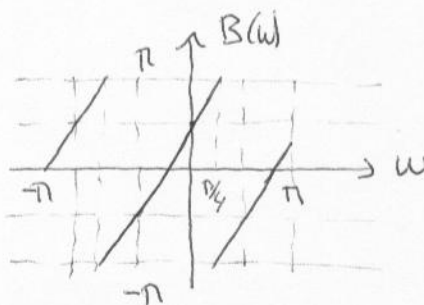
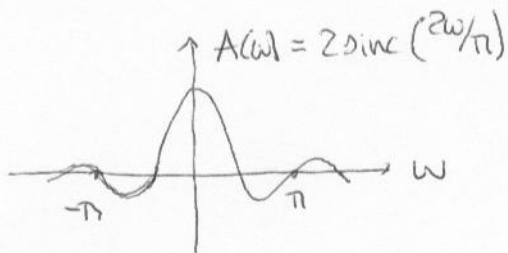
$X_2(j\omega) = -X_2(-j\omega) = X_2^*(j\omega) \Rightarrow$

$\Rightarrow X_2(j\omega) = -X_2^*(-j\omega)$

$\Rightarrow \left. \begin{matrix} X_2(j\omega) \text{ IMPAR} \\ X_2(j\omega) \text{ REAL} \end{matrix} \right\} \Rightarrow$

$\Rightarrow x_2(t)$  IMAGINARIA, IMPAR

c)  $x_3(t) / X_3(j\omega) = A(\omega)e^{jB(\omega)}$ , con  $A(\omega) = \frac{\text{sen } 2\omega}{\omega}$ ,  $B(\omega) = 2\omega + \frac{\pi}{2}$



$A(\omega) = |X_3(j\omega)|$  PAR

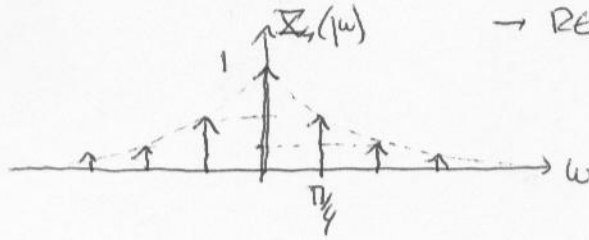
$B(\omega) = \angle X_3(j\omega)$  NO PAR NI IMPAR

SEA  $Y(j\omega) = A(\omega)e^{j2\omega} \Rightarrow \left. \begin{matrix} \text{MÓDULO PAR} \\ \text{FASE IMPAR} \end{matrix} \right\} \Rightarrow y(t) \text{ REAL}$

$X_3(j\omega) = Y(j\omega) \cdot e^{j\pi/2} = jY(j\omega) \Rightarrow x_3(t) = jy(t)$ , IMAGINARIA

PROBLEMA 4.7 | (cont.)

$$d) x_4(t) / X_4(j\omega) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} \left(\frac{1}{2}\right)^{|k|} \cdot \delta\left(\omega - k\frac{\pi}{4}\right)$$



→ REAL > PAR ⇒  $X_3(j\omega) = X_3(-j\omega) = X_3^*(j\omega) ⇒$

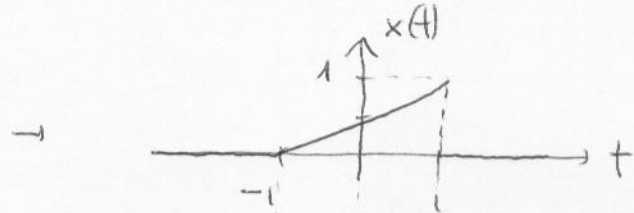
⇓

$X_3(t)$  PAR

$$⇒ X_3(j\omega) = X_3^*(-j\omega) ⇒ X_3(t) \text{ REAL}$$

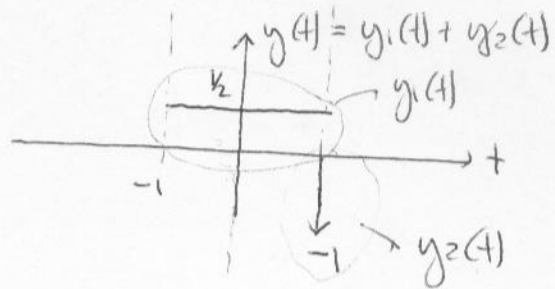
Problema 4.9

$$x(t) = \begin{cases} 0 & , |t| > 1 \\ (t+1)/2 & , |t| \leq 1 \end{cases}$$



a) ¿  $X(j\omega)$  ?

Sea  $y(t) = \frac{dx(t)}{dt}$



$$y_1(t) = \frac{1}{2} [u(t+1) - u(t-1)] \xrightarrow{FT} Y_1(j\omega) = \frac{\text{sen}(\omega)}{\omega}$$

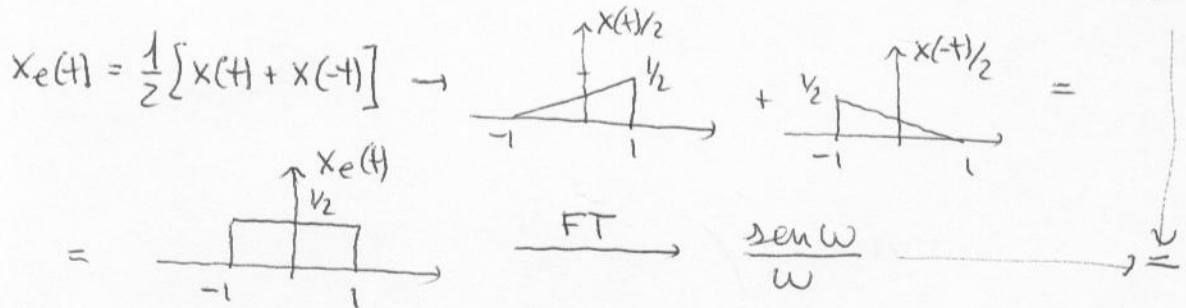
$$y_2(t) = -\delta(t-1) \xrightarrow{FT} Y_2(j\omega) = \int_{-\infty}^{\infty} -\delta(t-1)e^{-j\omega t} dt = -e^{-j\omega}$$

$$\Rightarrow \frac{dx(t)}{dt} \xrightarrow{FT} Y(j\omega) = \frac{\text{sen} \omega}{\omega} - e^{-j\omega}$$

$$x(t) = \int_{-\infty}^t y(\tau) d\tau \xrightarrow{FT} X(j\omega) = \frac{Y(j\omega)}{j\omega} + \pi Y(0) \delta(\omega) = \frac{\text{sen} \omega}{j\omega^2} - \frac{e^{-j\omega}}{j\omega}$$

$\swarrow Y(0) = 0$

b)  $\text{Re}[X(j\omega)] = \text{Re}\left[-j \frac{\text{sen} \omega}{\omega^2} + \frac{j}{\omega} (\cos(-\omega) + j \text{sen}(-\omega))\right] = \frac{-\text{sen}(-\omega)}{\omega} = \frac{\text{sen} \omega}{\omega}$



c)  $x(t)$  REAL  $\Rightarrow x_o(t) \xrightarrow{FT} j \text{Im}[X(j\omega)] = \frac{j}{\omega} \left[ \cos \omega - \frac{\text{sen} \omega}{\omega} \right]$

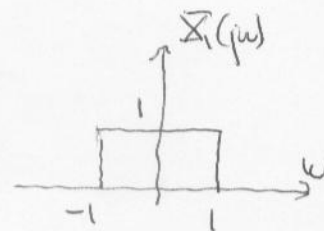


# PROBLEMA 4.10

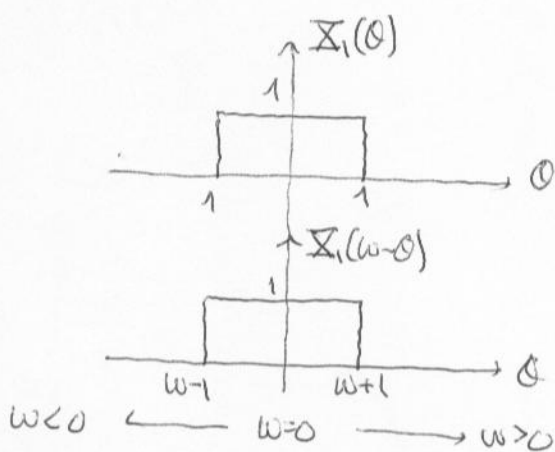
a)  $x(t) = t \cdot \left( \frac{\text{senc}t}{\pi t} \right)^2 \xrightarrow{\text{FT}} ?$

$x_2(t) = x_1^2(t);$

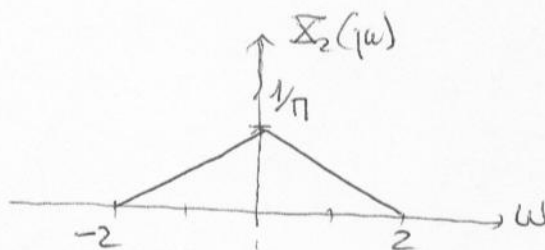
$x_1(t) = \frac{\text{senc}t}{\pi t} \xrightarrow{\text{FT}} X_1(j\omega) = \begin{cases} 1, & |\omega| \leq 1 \\ 0, & |\omega| > 1 \end{cases}$



$x_2(t) = x_1(t) \cdot x_1(t) \xrightarrow{\text{FT}} X_2(j\omega) = \frac{1}{2\pi} X_1(j\omega) * X_1(j\omega)$

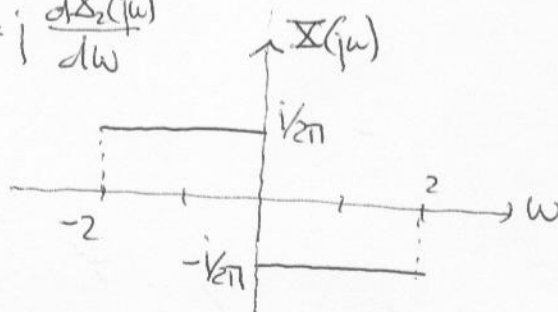


$$X_2(j\omega) = \begin{cases} 0, & |\omega| > 2 \\ \frac{1}{2\pi} \int_{-1}^{\omega+1} d\theta = \frac{\omega+2}{2\pi}, & -2 < \omega < 0 \\ \frac{1}{2\pi} \int_{\omega-1}^1 d\theta = \frac{2-\omega}{2\pi}, & 0 < \omega < 2 \end{cases}$$



$x(t) = t x_2(t) \xrightarrow{\text{FT}} X(j\omega) = j \frac{dX_2(j\omega)}{d\omega}$

$$X(j\omega) = \begin{cases} 0, & |\omega| > 2 \\ \frac{1}{2\pi}, & -2 < \omega < 0 \\ -\frac{1}{2\pi}, & 0 < \omega < 2 \end{cases}$$



b)  $A = \int_{-\infty}^{\infty} t^2 \cdot \left( \frac{\text{senc}t}{\pi t} \right)^4 dt = \int_{-\infty}^{\infty} |x(t)|^2 dt = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} |X(j\omega)|^2 d\omega = \frac{1}{2\pi} \cdot \left( \frac{1}{2\pi} \right)^2 \cdot 4 = \frac{1}{2\pi^3}$

P. PARSEVAL

# PROBLEMA 4.12

$$e^{-|t|} \xrightarrow{\text{FT}} \frac{2}{1+\omega^2}$$

a) ¿ FT  $\{te^{-|t|}\}$  ?

$$te^{-|t|} \xrightarrow{\text{FT}} i \frac{d}{d\omega} \left( \frac{2}{1+\omega^2} \right) = \frac{-4j\omega}{(1+\omega^2)^2}$$

b) ¿ FT  $\left\{ \frac{4t}{(1+t^2)^2} \right\}$  ?

DUALIDAD:

$$\frac{-4jt}{(1+t^2)^2} \xrightarrow{\text{FT}} 2\pi(-\omega)e^{-|-\omega|} = -2\pi\omega e^{-|\omega|} \begin{array}{l} \times j \\ \downarrow \\ \Rightarrow \end{array}$$

$$\Rightarrow \frac{4t}{(1+t^2)^2} \xrightarrow{\text{FT}} \underline{-2\pi j \omega e^{-|\omega|}}$$

# PROBLEMA 4.14

Sea  $x(t) \xrightarrow{FT} X(\omega)$  tal que:

1-  $x(t)$  REAL Y NO NEGATIVA

2-  $Ae^{-2t} \cdot u(t) \xrightarrow{FT} \frac{X(\omega)}{(1+j\omega)^{-1}}$ ,  $A$  NO DEPENDE DE  $t$

3-  $\int_{-\infty}^{\infty} |X(\omega)|^2 = 2\pi$

—————

$$2- Ae^{-2t} \cdot u(t) \xrightarrow{FT} \int_{-\infty}^{\infty} Ae^{-2t} \cdot u(t) \cdot e^{-j\omega t} dt = \int_0^{\infty} Ae^{-(2+j\omega)t} dt =$$

$$= \frac{A}{2+j\omega} = (1+j\omega)X(\omega) \Rightarrow X(\omega) = \frac{A}{(1+j\omega)(2+j\omega)} =$$

$$= \frac{B_1}{1+j\omega} + \frac{B_2}{2+j\omega} = \frac{A}{1+j\omega} - \frac{A}{2+j\omega} \Rightarrow$$

$$\begin{cases} B_1 = X(\omega) \cdot (1+j\omega) \Big|_{j\omega=-1} = A \\ B_2 = X(\omega) \cdot (2+j\omega) \Big|_{j\omega=-2} = -A \end{cases}$$

$$\Rightarrow x(t) = [Ae^{-t}u(t) - Ae^{-2t}u(t)]$$

$$3- \int_{-\infty}^{\infty} |x(t)|^2 dt = 1 \left. \vphantom{\int_{-\infty}^{\infty} |x(t)|^2 dt} \right\} \Rightarrow \int_{-\infty}^{\infty} x^2(t) dt = 1 \Rightarrow \int_0^{\infty} A^2 (e^{-t} - e^{-2t})^2 dt =$$

1-  $x(t)$  REAL  $\gamma \geq 0$

$$= A^2 \int_0^{\infty} (e^{-2t} + e^{-4t} - 2e^{-3t}) dt = \frac{A^2}{12} = 1 \Rightarrow A = \sqrt{12} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow x(t) = \sqrt{12} (e^{-t} - e^{-2t}) u(t)$$