



Módulo 8: Lenguaje Máquina y Ensamblador

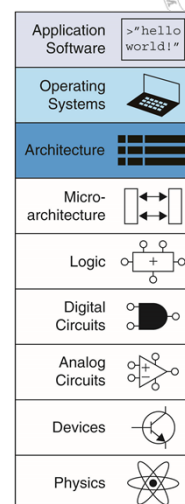
ARM

fc²

1

Nivel de Abstracción

- **Architecture: programmer's view of computer**
 - Defined by instructions & operand locations
- **Microarchitecture: how to implement an architecture in hardware**



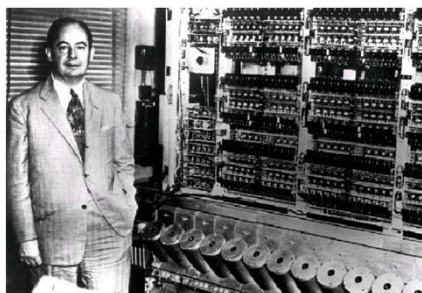
fc²

2

John von Neumann zu Margitta



- Fue un matemático húngaro-estadounidense
- Realizó contribuciones importantes en física cuántica, análisis funcional, teoría de conjuntos, informática, economía, análisis numérico, estadística ...
- Fue pionero de la computadora digital moderna introduciendo el concepto de **programa almacenado en memoria**.
 - Los programas almacenados dieron a las computadoras flexibilidad y confiabilidad, haciéndolas más rápidas y menos sujetas a errores que los programas mecánicos.
 - Además se podían crear programas que escribieran en la memoria otros programas.



fc²

3

¿Cómo se genera un programa?

```

program simple;
var
  a, b, p:
integer
begin
  a := 5;
  b := 3;
  p := a * b;
end
    
```

```

simple:
  leal 4(%esp), %ecx
  andl $-16, %esp
  pushl -4(%ecx)
  pushl %ebp
  movl %esp, %ebp
  pushl %ecx
  subl $16, %esp
  movl $5, -16(%ebp)
  movl $3, -
12(%ebp).....
    
```

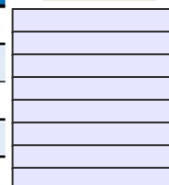
```

457f 464c 0101 0001 0000 0000 0000 0000
0002 0003 0001 0000 8280 0804 0034 0000
0df0 0000 0000 0000 0034 0020 0007 0028
0022 001f 0006 0000 0034 0000 8034 0804
8034 0804 00e0 0000 00e0 0000 0005 0000
0004 0000 0003 0000 0114 0000 8114 0804
8114 0804 0013 0000 0013 0000 0004 0000
0001 0000 0001 0000 0000 0000 8000 0804
8000 0804 046c 0000 046c 0000 0005 0000
1000 0000 0001 0000 046c 0000 946c 0804
946c 0804 0100 0000 0104 0000 0006 0000
1000 0000 0002 0000 0480 0000 9480 0804
9480 0804 00c8 0000 00c8 0000 0006 0000
0004 0000 0004 0000 0128 0000 8128 0804
8128 0804 0020 0000 0020 0000 0004 0000
    
```

Table eC.1 Languages at roughly decreasing levels of abstraction

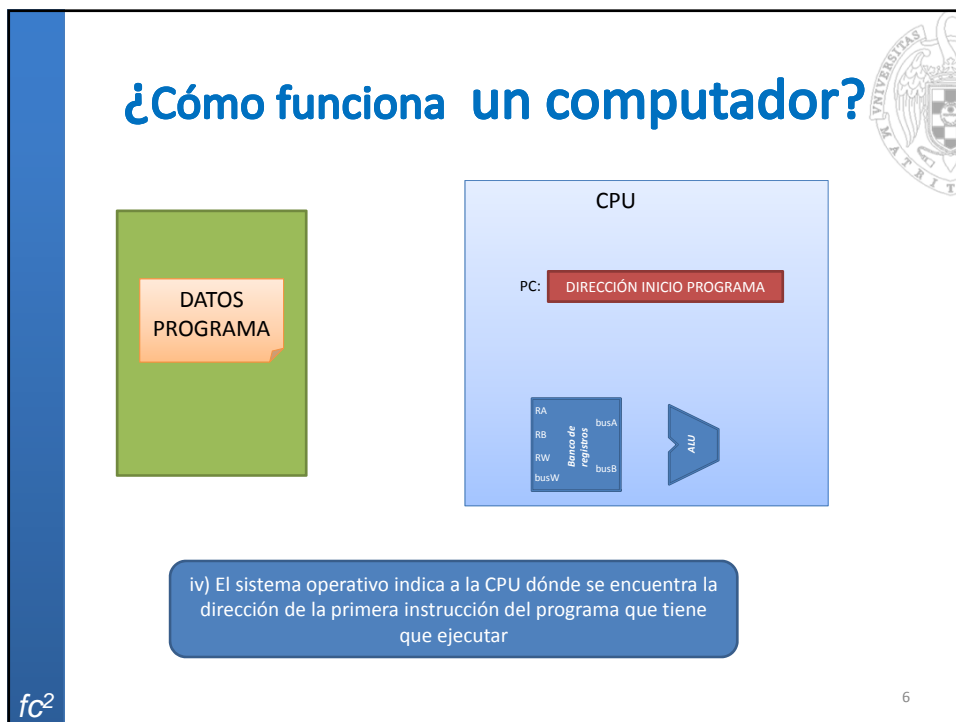
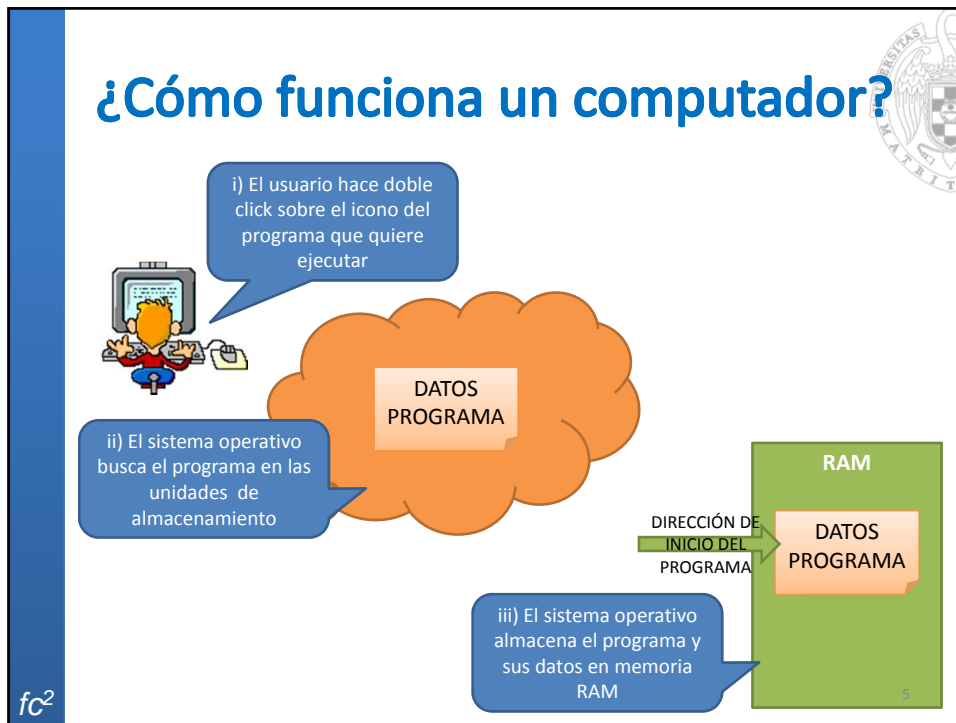
| Language | Description |
|-------------------|--|
| Madab | Designed to facilitate heavy use of math functions |
| Perl | Designed for scripting |
| Python | Designed to emphasize code readability |
| Java | Designed to run securely on any computer |
| C | Designed for flexibility and overall system access, including device drivers |
| Assembly Language | Human-readable machine language |
| Machine Language | Binary representation of a program |

Memoria

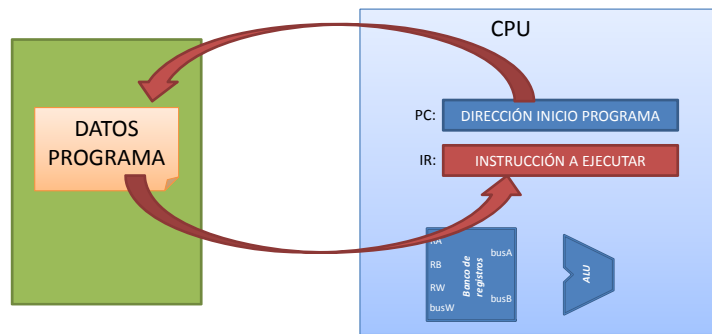


fc²

4



¿Cómo funciona un computador?



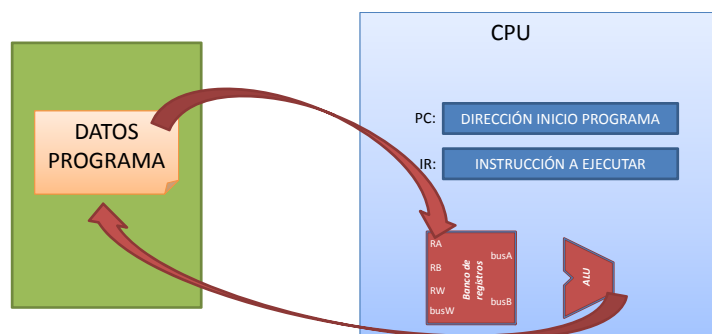
v) La CPU busca la instrucción que tiene que ejecutar

Qué tiene que hacer
Dónde están los datos
Dónde se escribe el resultado

fc²

7

¿Cómo funciona un computador?



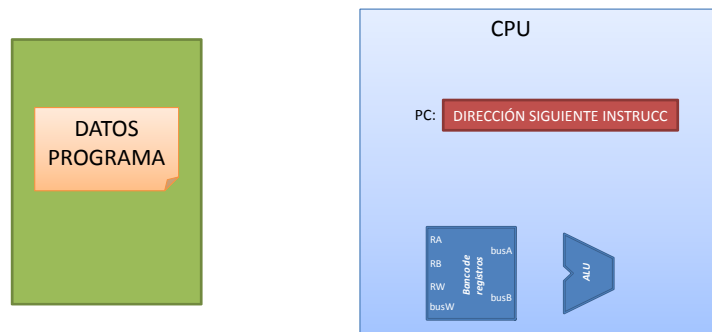
vi) La CPU ejecuta la instrucción

Leer los datos de entrada
Realizar la operación
Escribir el resultado

fc²

8

¿Cómo funciona un computador?



vii) La CPU calcula automáticamente dónde se encuentra la siguiente instrucción del programa

fc²

9

¿Por qué estudiar ensamblador?

- Depende de la década donde se estudie:
 - **Los 50:** El código máquina era la única forma de programar los computadores.
 - **Los 60 y 70:** Para recodificar partes críticas del código. En 1972, sobre un PDP-9, se podía escribir código ensamblador que se ejecutaba el doble de rápido que código FORTRAN compilado.
 - **Los 80:** Para mantener gran cantidad de código heredado (legacy code), escrito en ensamblador.
 - **Hoy:** Ya hay poco "Legacy code" que mantener. Desarrollo de Sistemas Operativos y Compiladores.

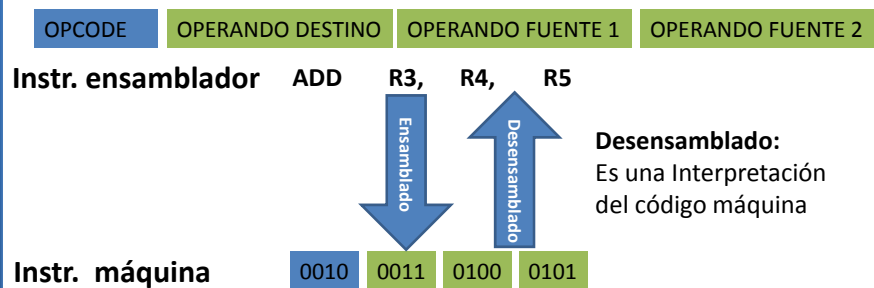
Aprender la capa de abstracción de Arquitectura. Partiendo de esta capa comprenderemos la conexión entre programa y hardware.

fc²

10

Lenguaje Ensamblador

- Un computador **NO** entiende código ensamblador.
 - **Sólo entiende** ceros y unos (**código máquina**)
- Cada instrucción escrita en código ensamblador y cada etiqueta, son traducidos a código máquina:

fc²

11

Ejemplo

- Ejemplo:
Traducir a ensamblador de ARM la sentencia en C:
 $f=(g+h)*(i+j)$
Suponemos que inicialmente g,h,i,j están en los registros r1,r2,r3,r4 respectivamente.



```
add r5,r2,r1
add r6,r3,r4
mul r7,r5,r6
```

fc²

12

Lenguaje Ensamblador



- Conjunto de instrucciones, símbolos y reglas sintácticas y semánticas con el que se puede programar un ordenador para que resuelva un problema, realice una tarea/algoritmo, etc.
- Analogía con una lengua:
 - Verbo \leftrightarrow Instrucción
 - Verbos del diccionario \leftrightarrow Repertorio de instrucciones
 - Lenguaje completo \leftrightarrow Lenguaje ensamblador
- Podemos decir que el código ensamblador es un conjunto de *expresiones* fácilmente recordables por el programador, en las que además se tiene en cuenta la arquitectura del procesador:
 - No se puede utilizar cualquier expresión
 - Hay que considerar donde se encuentran físicamente los datos

fc²

13

Lenguaje Ensamblador ARM



- Cada línea del programa puede tener los campos:

| Etiqueta | Instrucción/Directiva | Operandos | Comentarios |
|----------|-----------------------|-----------|-------------|
|----------|-----------------------|-----------|-------------|

- **Etiqueta:** Referencias simbólicas de posiciones de memoria (texto + datos)
- **.Directiva:** acciones auxiliares durante el ensamblado (reserva de memoria)
- **Instrucción:** del repertorio del ARM
- **Operandos:**
 - Registros
 - Constantes: Decimales, hexadecimal (0x)
 - Etiquetas
- **Comentarios:** caracteres seguidos de @. Pueden aparecer solos en una línea.

```

.global start
.equ ONE, 0x01      @Constant
.data              @Data
MYVAR: .word 0x02  @Variable
.bss
RES: .space 4
.text              @Program
start: MOV R0, #ONE
        LDR R1, =MYVAR
        LDR R2, [R1]
        ADD R3, R0, R2
        LDR R4, =RES
        STR R3, [R4]
END:    B .
.end
  
```

fc²

ARM

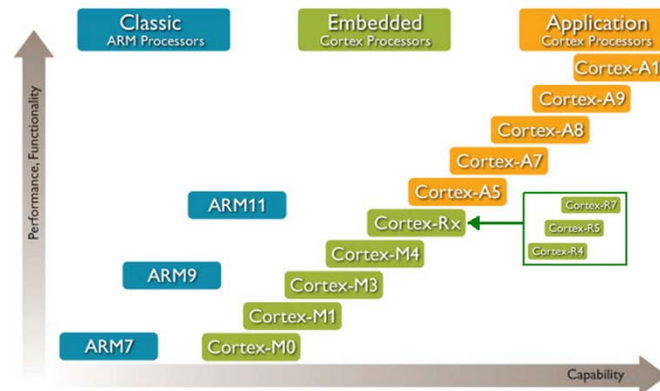
- Siglas de la compañía Advanced Risc Machines Ltd.
- Fundada en 1990 por Acorn, Apple y VLSI Tech.
 - En 1993, se unió Nippon Investment and Finance
- Desarrollan procesadores RISC y SW relacionado
- NO fabrica circuitos
- Sus ingresos provienen de los “royalties” de:
 - licencias,
 - herramientas de desarrollo (HW y SW)
 - servicios de soporte

Los procesadores ARM

- Unos de los más vendidos/empleados en el mundo
 - 75% del mercado de CPU empotrados de 32-bits
- Usados especialmente en dispositivos portátiles debido a su bajo consumo y razonable rendimiento (MIPS/Watt)
- Disponibles como hard/soft core
 - Fácil integración en Systems-On-Chip (SoC)
- Ofrecen diversas extensiones:
 - Thumb (código compacto)
 - Jazelle (implementación HW de Java VM). No disponible en la versión que usaremos.

Familias de procesadores ARM

- Familia: Procesadores con la misma arquitectura (compatibilidad binaria), pero distinta implementación

fc²

17

Arquitectura del procesador

- Repertorio de instrucciones
 - Operaciones que se pueden realizar
 - Formato de instrucción
 - Descripción de las diferentes configuraciones de bits que adoptan las instrucciones máquina
- Registros de la arquitectura
 - Conjunto de registros visibles al programador (datos, direcciones, estado, PC)
- Modos de direccionamiento
 - Forma de especificar la ubicación de los datos dentro de la instrucción y modos para acceder a ellos
- Formato de los datos
 - Tipos de datos que puede manipular el computador

fc²

18

Registros del ARM (visibles en modo usuario)

- 32-bits de longitud
- 15 registros de propósito general (R0-R14)
 - R13=SP suele usarse como puntero de pila
 - R14=LR se usa como enlace o dirección de retorno
- Un registro contador de programa (PC=R15)
- Un registro estado actual del programa (CPSR)
- Permite acceder a la vez a tres registros:
 - 2 registros fuente
 - 1 registro destino
- ¡Poca capacidad pero muy rápidos!

User
Mode

| |
|----------|
| r0 |
| r1 |
| r2 |
| r3 |
| r4 |
| r5 |
| r6 |
| r7 |
| r8 |
| r9 |
| r10 |
| r11 |
| r12 |
| r13 (sp) |
| r14 (lr) |
| r15 (pc) |
| cpsr |

```
add r5,r2,r1
```

fc²

Ejemplo

- Queremos contar el número de ceros que contiene un vector de 1000 elementos .

```
ceros=0;
for(i=0;i<1000;i++){
    if(A[i]==0){
        ceros=ceros+1;
    }
}
```

- Necesitamos una memoria para manejar 1000 elementos.
- ¿Qué debe hacer el computador en cada iteración del bucle?

fc²

20

La Memoria



- Una secuencia (tabla) de bytes
 - Cada **byte** tiene asignada una **dirección** de memoria
 - **Profundidad**: Si disponemos de **k bits** para la dirección podremos acceder a 2^k bytes
 - Si $k=10$ -> Tamaño= 2^{10} bytes = 1024 bytes = 1Kbyte
 - Si $k=6$ -> Tamaño= 2^6 bytes = 64 bytes
 - **Anchura**: Una **palabra** es una cadena finita de bits, típicamente 8, 16, 32 o 64 bits, que son manejados como un conjunto por la máquina, es un parámetro arquitectónico.

21

fc²

Alineamiento de la memoria ARM



- Palabra de 32 bits (4 bytes)
 - En este curso accederemos casi siempre a nivel de palabra
- Memoria ARM direccionable por bytes.
- Pero con accesos alineados
 - Palabra de 4 bytes (instrucciones, int, float)
 - > Dirección múltiplo de 4
 - Dato de tamaño 2 bytes (short int)
 - > Direcciones múltiplos de 2
 - Data de tamaño byte (char)
 - > Cualquier dirección
- Las restricciones de alineamiento :
 - Desaprovechan memoria,
 - pero aceleran notablemente el acceso.
 - Lo utilizan la mayoría de las arquitecturas

22

fc²

Organización del contenido de memoria

- Es habitual en entornos de desarrollo visualizar la memoria a nivel de palabra.
 - Ejemplo: palabras $AABBCCDD_{\text{HEX}}$ y $9070FFAA_{\text{HEX}}$ a partir de la dirección 16.

| Dirección | +0 | +1 | +2 | +3 |
|-----------|----|----|----|----|
| 16 | AA | BB | CC | DD |
| 20 | 90 | 70 | FF | AA |

| Dirección | +0 | +1 | +2 | +3 |
|-----------|----|----|----|----|
| 16 | DD | CC | BB | AA |
| 20 | AA | FF | 70 | 90 |

BIG-ENDIAN: lectura de izquierda a derecha

LITTLE-ENDIAN: lectura de derecha a izquierda

- ARM es MIDDLE-ENDIAN
 - admite ambas organizaciones

fc²

23

Tareas del procesador al ejec. inst.

- Pensemos un poco más a fondo qué tareas tiene que realizar el procesador cuando ejecuta una instrucción:
 - Detectar tipo de instrucción a ejecutar → P.ej. ADD
 - Leer de *algún lugar* los ops. fuente
 - Realizar la suma de los dos operandos con algún HW
 - Guardar el resultado en *algún lugar*
- ¿Dónde estarán los operandos? (datos)
 - TODOS los datos e instrucciones que manipula un programa se almacenan en la **memoria**
 - Temporalmente se pueden almacenar datos en los **registros** de la CPU (banco de registros)
 - Eventualmente pueden solicitarse datos a los dispositivos de E/S

fc²

24

Modos de direccionamiento



- ¿Cómo acceder a esos operandos?
 - **Modos de direccionamiento:** Formas que tiene la arquitectura para especificar dónde encontrar los datos/instrucciones que necesita
 - Cada arquitectura ofrece distintas posibilidades:
 - Inmediato
 - Absoluto
 - Directo de Registro
 - Indirecto de Registro
 - ...

fc²

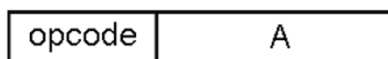
25

Inmediato



- El operando está contenido en la propia instrucción:

Instrucción:



operando = A

MOV R0, #0

- Sirve para manejar constantes.

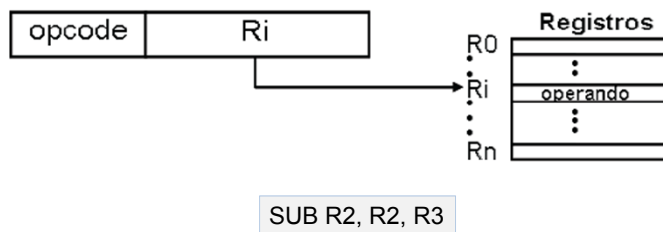
fc²

26

Directo registro

- El operando está contenido en un registro del procesador:

Instrucción:



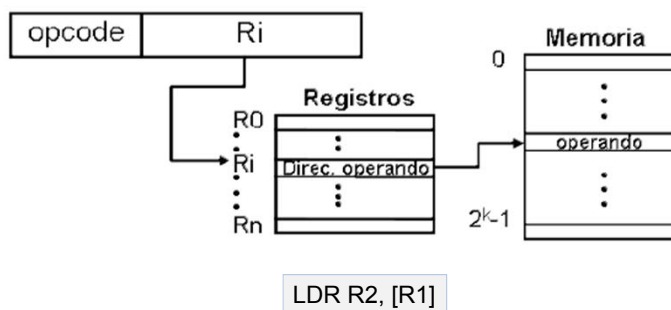
fc²

27

Indirecto registro

- El operando está en memoria y la dirección de memoria donde éste se encuentra está almacenada en un registro:

Instrucción:



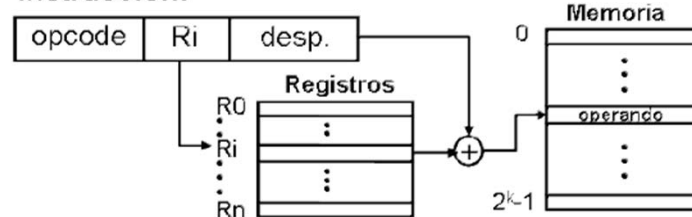
fc²

28

Indirecto registro con desplazamiento

- El operando está en memoria
- Dir. de acceso = registro + desplazamiento

Instrucción:



LDR r1, [pc, #16]

fc²

29

Instrucciones aritmético-lógicas

- Operaciones aritméticas y lógicas → Muy comunes en cualquier programa de alto nivel
- Todo computador debe ser capaz de realizar las operaciones aritméticas y lógicas básicas:
 - Aritméticas: SUMA, RESTA, ETC.
 - Lógicas: AND, OR, ETC.
- Equivalencia directa con lenguaje de alto nivel:

L. ALTO NIVEL

L. ENSAMBLADOR

C = A + B ↔ Instrucción de suma (add ...)

C = A * B ↔ Instrucción de multiplicación (mul ...)

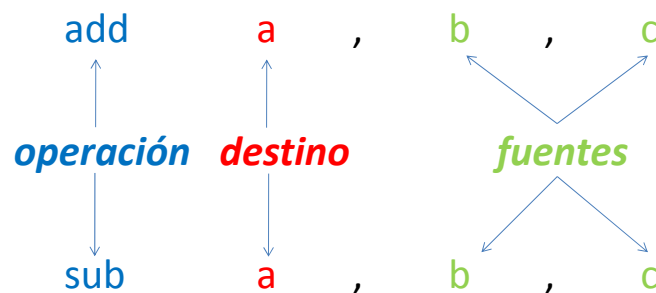
C = A && B ↔ Instrucción AND (and ...)

fc²

30

Formato inst. aritmético-lógicas

- En ARM, las operaciones aritméticas y lógicas contienen en general 2 operandos fuente y 1 operando destino. Por ejemplo:

fc²

31

Instrucciones aritmético-lógicas

- Las operaciones aritméticas y lógicas que vamos a utilizar más frecuentemente son:

| | |
|--------------------|--|
| – SUMA → | add Rd, Rn, <Operando> |
| – RESTA → | sub Rd, Rn, <Operando> |
| – MULTIPLICACIÓN → | mul Rd, Rm, Rs |
| – AND → | and Rd, Rn, <Operando> |
| – OR → | orr Rd, Rn, <Operando> |
| – XOR → | eor Rd, Rn, <Operando> |
| – MOVIMIENTO → | mov Rd, <Operando> |
| – DESPLAZAMIENTO → | lsl Rd, Rm, <Operando> lsr Rd, Rm, <Operando> |

donde <Operando> de forma simplificada es:

- un **registro** (empleamos *direccionamiento directo registro*)
- un **inmediato** (empleamos *direccionamiento inmediato*).

fc²

32

Instrucciones aritmético-lógicas

■ Ejemplos:

- **add** *r1,r3,r4* → suma el contenido de los registros r3 y r4 y almacena el resultado en el registro r1. A todos los datos se accede con *direccionamiento directo registro*.
- **and** *r2, r5, #2* → realiza la and lógica del contenido de r5 con 2 y almacena el resultado en el registro r2. Al segundo operando fuente se accede con *direccionamiento inmediato*.


fc²

33

Instrucciones aritmético-lógicas

■ Ejemplo

- Operaciones *lógicas* (and, orr, eor, etc.) funcionan a nivel de *bit*

| Registro | Contenido | | Registro | Contenido |
|----------|------------|--|----------|-------------------|
| r1 | 0x000000FA |  and r3,r1,r2 | r1 | 0x000000FA |
| r2 | 0x0000F132 | | r2 | 0x0000F132 |
| r3 | 0x00000000 | | r3 | 0x00000032 |

fc²

34

Instrucciones de transferencia de datos

- Instrucciones aritméticas y lógicas sólo pueden operar sobre registros o inmediatos.
- Los datos del programa están en memoria → Necesidad de transferir datos: **Banco Registros ↔ Memoria**
- Equivalencia inexistente con lenguajes alto nivel: en estos se trabaja con variables, que no nos preocupa dónde están. En cambio, en ensamblador, los datos están en memoria, pero para operar con ellos hay que traerlos al banco de registros.

L. ALTO NIVEL

L. ENSAMBLADOR (A, B y C en memoria)

C = A + B →

- Instrucción mover dato A de Memoria a B.R.
- Instrucción mover dato B de Memoria a B.R.
- Instrucción de suma (add ...)
- Instrucción mover resultado de B.R. a Memoria

fc²

35

Instrucción de load

- Mueve un dato de una posición de la Memoria a un registro del Banco de Registros:

Memoria → Banco Regs

- Sintaxis:

ldr Rd, <Dirección>

La instrucción copia el dato que hay en la posición de memoria <Dirección> en el registro Rd

- Diversas formas para especificar esa dirección:

ldr Rd, [Rn]

La instrucción copia el dato que hay en la posición de memoria indicada en el registro Rn (*direccionamiento indirecto registro*) al registro Rd.

ldr Rd, [Rn, #±Desplazamiento]

La instrucción copia el dato que hay en la posición de memoria indicada por Rn + Desplazamiento (*direccionamiento indirecto registro con despl.*) a Rd.

fc²

36

Instrucción de store

- Mueve un dato de un registro del Banco de Registros a una posición de la Memoria:
Banco Regs → Memoria
- Sintaxis:
str Rd, <Dirección>
La instrucción copia el dato que hay en el registro Rd en la posición de memoria <Dirección>
- Algunas formas para especificar esa dirección:
 - str Rd, [Rn]**
La instrucción copia el dato que hay en el registro Rd a la posición de memoria indicada en el registro Rn (*direcc. indirecto registro*)
 - str Rd, [Rn, #±Desplazamiento]**
La instrucción copia el dato que hay en el registro Rd en la posición de memoria indicada por Rn + Desplazamiento (*direcc. indirecto registro con despl.*)

fc²

37

Ejemplos load

| Dirección de Memoria | Contenido |
|----------------------|------------|
| 0x00000100 | 0xAABBCCDD |
| 0x00000104 | 0x11223344 |
| 0x00000108 | 0x00FF55EE |

| Registro | Contenido |
|----------|------------|
| r1 | 0x00000100 |
| r2 | 0x0000F132 |
| r3 | 0x00000000 |

ldr r3,[r1]

ldr r3,[r1,#8]

| Registro | Contenido |
|----------|-------------------|
| r1 | 0x00000100 |
| r2 | 0x0000F132 |
| r3 | 0xAABBCCDD |

| Registro | Contenido |
|----------|-------------------|
| r1 | 0x00000100 |
| r2 | 0x0000F132 |
| r3 | 0x00FF55EE |

fc²

38

Ejemplos store

| Dirección de Memoria | Contenido |
|----------------------|------------|
| 0x00000100 | 0xAABCCDD |
| 0x00000104 | 0x11223344 |
| 0x00000108 | 0x00FF55EE |

str r3,[r1]

| Dirección de Memoria | Contenido |
|----------------------|------------|
| 0x00000100 | 0x12345678 |
| 0x00000104 | 0x11223344 |
| 0x00000108 | 0x00FF55EE |

| Registro | Contenido |
|----------|------------|
| r1 | 0x00000100 |
| r2 | 0x0000F132 |
| r3 | 0x12345678 |

str r3,[r1,#8]

| Dirección de Memoria | Contenido |
|----------------------|------------|
| 0x00000100 | 0xAABCCDD |
| 0x00000104 | 0x11223344 |
| 0x00000108 | 0x12345678 |

fc²
39

Como se accede a una variable

- **Direccionamiento absoluto:**
 - El operando está en la dirección de memoria indicada.
- **Seudo-instrucción:** No la proporciona el rep. de instr. ARM

```
int a = 12;
```

La variable a está almacenada en la dirección de memoria 1024. Se etiqueta la dirección como a

| | |
|--------|------------|
| 1020 | ... |
| a=1024 | 0x0000000C |
| 1028 | ... |
| 1032 | ... |

ldr r5, a

→

R5 = 12

fc²

Como acceder a un array

```
int a[10];

a[0] = 1;
a[1] = 3;
a[2] = 7;
a[3] = 5;
a[4] = -2;
...
a[9] = 4;
```

↔

```
a: .word 1, 3, 7, 5, -2, ..., 4
```



```
ldr r5, a
```

➔

```
R5 = 1
```

¿Y si quiero acceder a otra componente?

| | |
|----------|------------|
| a = 1020 | 0x00000001 |
| 1024 | 0x00000003 |
| 1028 | 0x00000007 |
| 1032 | 0x00000005 |
| 1036 | 0xFFFFFFFF |
| ... | ... |
| 1066 | 0x00000004 |

fc²

Como acceder a un array

¿Dónde está la componente 3? **1032**

```
ldr r1, =a
```

➔

```
R1 = 1020
```



```
add r2, r1, #12
```

➔

```
R2 = 1032
```



```
ldr r5, [r2]
```

➔

```
R5 = 5
```



```
ldr r5, [r1, #12]
```

➔

```
R5 = 5
```

| | |
|----------|------------|
| a = 1020 | 0x00000001 |
| 1024 | 0x00000003 |
| 1028 | 0x00000007 |
| 1032 | 0x00000005 |
| 1036 | 0xFFFFFFFF |
| ... | ... |
| 1066 | 0x00000004 |

fc²

Como acceder a un array

¿Dónde está la componente i ? $1020 + 4*i$

ldr r1, =a → R1 = 1020

mov r2, i → R2 = 3

ldr r5, [r1, r2, LSL #2] → R5 = 5

$1032 = 1020 + (3*4)$

| | |
|----------|------------|
| a = 1020 | 0x00000001 |
| 1024 | 0x00000003 |
| 1028 | 0x00000007 |
| 1032 | 0x00000005 |
| 1036 | 0xFFFFFFFF |
| ... | ... |
| 1066 | 0x00000004 |

Modo de direccionamiento del ARM:
Indirecto de registro con desplazamiento por registro.
 Además con desplazamiento (lógico a la izquierda).

fc²

Instrucciones para toma de decisiones

- Diferencia calculadora – computador: El computador puede tomar decisiones → Instrucciones para toma de decisiones
- Pueden romper el flujo normal del programa
 - Flujo normal → Ejecución secuencial
 - Instrucción de salto → Después de ésta instrucción, no se ejecuta la siguiente, sino una situada en otro lugar del código → Se **SALTA** a otro lugar del programa
- Equivalencia con lenguaje de alto nivel:

| | | |
|--------------------------|---|----------------------------|
| <u>L. ALTO NIVEL</u> | ↔ | <u>L. ENSAMBLADOR</u> |
| Condición: if(A==B) then | ↔ | Instrucción de salto |
| Bucle: for(...) | ↔ | Combinación de inst. salto |

fc²

44

Instrucción de salto

- Formato:

b Desplazamiento

En lugar de ejecutar la siguiente instrucción al salto en el orden secuencial, se ejecuta aquella que está en la posición resultante de saltar un número de **bytes** igual al *Desplazamiento* (puede ser +, en cuyo caso se salta hacia adelante, o negativo, en cuyo caso se salta hacia atrás)

- Ejemplo: Inicializar a 0 las componentes de un vector (**bucle for**)

```
V: Componentes del vector
...
mov    r2, #0
ldr    r1, =V
str    r2, [r1]
add    r1, r1, #4
b      -.8      @Saltar 8 bytes hacia atrás
```

Problema: Nunca salimos del bucle → Interesa poder saltar o no en función de una condición

fc²

45

Instrucciones de salto condicional

- Formato:

cmp Rn, <Operando>

bXX Desplazamiento

Dependiendo de cuál sea el resultado de la condición XX evaluada sobre Rn y Operando, se ejecuta tras el salto la siguiente instrucción en el orden secuencial o bien la situada en la posición resultante de saltar un número de instrucciones igual al *Desplazamiento*

- Ejemplo: Inicializar a 0 las componentes de un vector de 10 componentes

```
V: Componentes del vector
...
mov    r2, #0
mov    r3, #9
ldr    r1, =V
cmp    r3, #0
beq    .+20      @Saltar 20 bytes
                    @hacia adelante

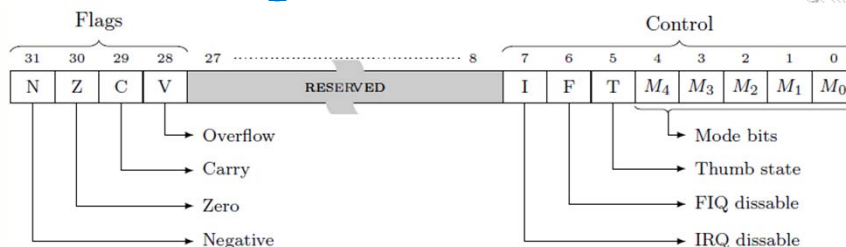
str    r2, [r1]
add    r1, r1, #4
sub    r3, r3, #1
b      -.20      @Saltar 20 bytes
                    @hacia atrás

str    r2, [r1]
```

fc²

46

Registro de Estado



| Bit | Significado |
|-----|--|
| N | Indica si la última operación dio como resultado un valor negativo ($N = 1$) o positivo ($N = 0$). |
| Z | Se activa ($Z = 1$) si el resultado de la última operación fue cero, de lo contrario permanece inactivo ($Z = 0$). |
| C | Su valor depende del tipo de operación: <ul style="list-style-type: none"> ■ Para una suma o una comparación (CMP), $C = 1$ si hubo <i>carry</i>. ■ Para las operaciones de desplazamiento, toma el valor del bit saliente. |
| V | En el caso de una suma o una resta, $V = 1$ indica que hubo un <i>overflow</i> . |

fc²

Condiciones

| SUFIJO | DESCRIPCIÓN DE CONDICIÓN | FLAGs |
|--------|----------------------------------|-------------|
| EQ | Igual | Z=1 |
| NE | No igual | Z=0 |
| CS/HS | Sin signo, mayor o igual | C=1 |
| CC/LO | Sin signo y menor | C=0 |
| MI | Menor | N=1 |
| PL | Positivo o cero (Zero) | N=0 |
| VS | Desbordamiento (Overflow) | V=1 |
| VC | Sin desbordamiento (No overflow) | V=0 |
| HI | Sin signo, mayor | C=1 & Z=0 |
| LS | Sin signo, menor o igual | C=0 or Z=1 |
| GE | Mayor o igual | N=V |
| LT | Menor que | N!=V |
| GT | Mayor que | Z=0 & N=V |
| LE | Menor que o igual | Z=1 or N=!V |
| AL | Siempre | |

fc²

48

Uso de pseudo-instrucciones de salto

- Al igual que con los load/store, podemos emplear pseudo-instrucciones.
 - Por ejemplo:

| | |
|--|---|
| b <i>Etiqueta</i> | En lugar de ejecutar la siguiente instrucción al salto en el orden secuencial se ejecuta la situada en la dirección asociada a la <i>Etiqueta</i> |
| cmp r1,r2 beq <i>Etiqueta</i> | Si r1 es igual a r2, se ejecuta tras el salto la instrucción situada en la dirección asociada a la <i>Etiqueta</i> . Si r1 es distinto a r2, se ejecuta tras el salto la instrucción situada a continuación de éste. |

Ejemplo construcción if-then-else

- Traducir la siguiente sentencia de C a ensamblador :

If (A<B) then A=A+B else A=A-B



```

A: ...
B: ...
    ldr R1, A
    ldr R2, B
    cmp r1, r2
    bge Maylgu
    add r1, r1, r2
    b Salir
Maylgu: sub r1, r1, r2
Salir:  str R1, A
  
```

Ejemplo construcción while

- Traducir la siguiente sentencia de C a ensamblador :

```
while (i<10) { array[i]=array[i]+i; i++;}
```

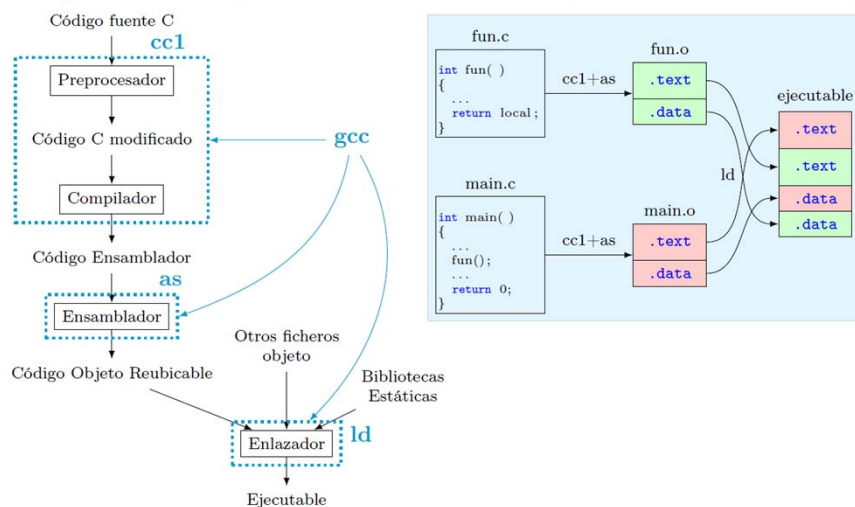
```
array:  Componentes del vector
...
mov r2, #0
ldr r3, =array
LOOP:  cmp r2, #10
      bhs Salir
      ldr r4, [r3]
      add r4, r4, r2
      str r4, [r3]
      add r2, r2, #1
      add r3, r3, #4
      b LOOP
Salir:  
```

fc²

51

Desarrollo de código ARM

- Etapas de compilación, ensamblado y enlazado



fc²

Desarrollo de código ARM

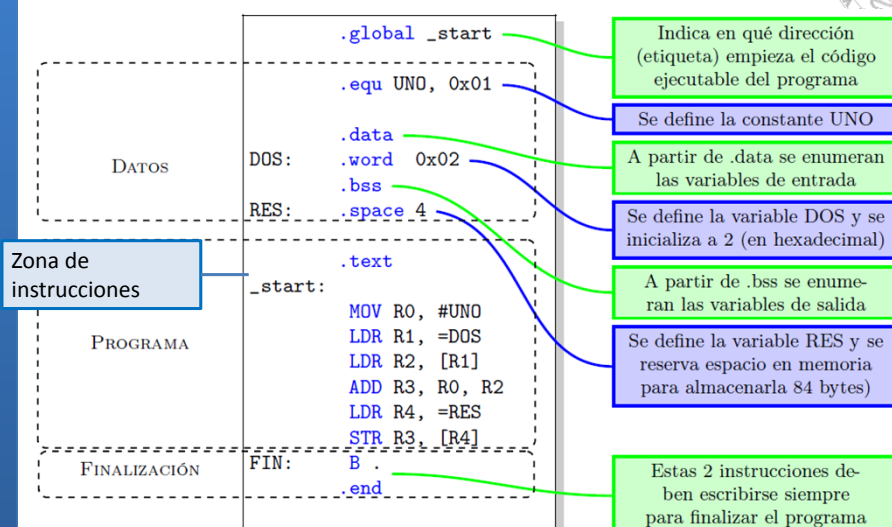


- **Directivas** para desarrollar el código en de memoria

| Directiva | Propósito |
|-------------------|---|
| .text | Declara el comienzo de la sección de texto (instrucciones) |
| .data | Declara el comienzo de la sección de variables globales con valor inicial |
| .bss | Declara el comienzo de la sección de variables globales sin valor inicial |
| .word w1, ..., wn | Reserva n palabras en memoria e inicializa el contenido a <i>w1, ..., wn</i> |
| .space n | Reserva n bytes de memoria |
| .equ nom, valor | Define una constante llamada <i>nom</i> como <i>valor</i> |
| .global | Exporta un símbolo para el enlaza (por ejemplo, comienzo del programa) |

fc²

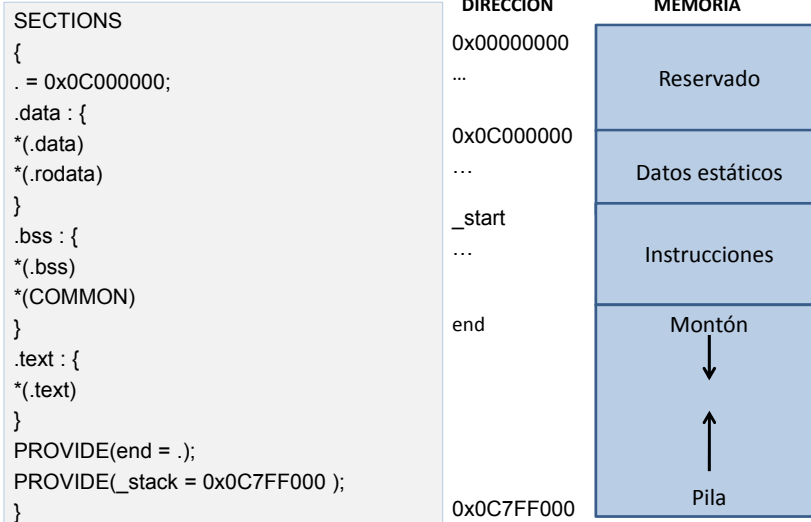
Zonas de un programa ensamblador

fc²

54

Script de enlazado

- En él se definen las zonas de memoria donde ubicar...

fc²

55

Uso de pseudo-instrucciones de `ldr` y `str`

- El lenguaje ensamblador nos da la posibilidad de emplear pseudo-instrucciones que nos facilitan mucho la programación con etiquetas.

– Por ejemplo:

`ldr Rd, Etiqueta`

La instrucción copia **el dato** que hay en la posición de memoria asociada a *Etiqueta* al registro Rd.

`str Rd, Etiqueta`

La instrucción copia el dato que hay en el registro Rd a la posición de memoria asociada a *Etiqueta*.

`ldr Rd, =Etiqueta`

La instrucción copia **la dirección** de memoria asociada a *Etiqueta* al registro Rd.

fc²

56

Ejemplo

- ¿Cómo nos ayudan las etiquetas y las pseudo-instrucciones?
- Por ejemplo a manejar variables.
 - Ejemplo: Inicializar a 0 las componentes de un vector de tres componentes.

Aspecto del programa en
Lenguaje Ensamblador

V: Componentes del vector.

```
...
mov r2, #0
ldr r1, =V
str r2, [r1]
add r1, r1, #4
str r2, [r1]
add r1, r1, #4
str r2, [r1]
```

Traducción a
L. Máquina

El programa
funciona igual
sea cual sea la
dirección X

Evitamos calcular
el desplazamiento
del "ldr"

Aspecto la memoria

| Direc. Memoria | Contenido * |
|-------------------|-------------------|
| X | Desconocido |
| X+4 | Desconocido |
| X+8 | Desconocido |
| X+12 | mov r2, #0 |
| X+16 | ldr r1, [pc, #24] |
| x+20 | str r2, [r1] |
| x+24 | add r1,r1,#4 |
| x+28 | str r2, [r1] |
| x+32 | add r1,r1,#4 |
| X+36 | str r2, [r1] |
| X+40 | X |

Vector

Programa

* En realidad está en binario

57

fc²

Llamadas a función (subrutinas)

- Grupo de instrucciones con un objetivo particular, que está separado del código principal y que se invoca desde éste.
 - Permite reutilizar código
 - Hace más comprensible el programa.

```
void foo (int a, int b) {
  ...
}

int main() {
  int y;
  y = fuu(3);
  foo(y,4);
  ...
}
```

```
int fuu (int a) {
  int x;
  ...
  return x;
}
```

fc²

58

¿Qué pasa con las variables locales?

```
int a; → global

int faa(int c) {
  int x; → local
  x = foo(c,2);
  return a+c+x;
}
```

- Variables globales
 - *Vivas* durante la ejecución de todo el programa
 - Tienen una posición fija en memoria
- Variables locales
 - Sólo están *vivas* mientras estemos ejecutando la función que las declaró
 - ¿Dónde se almacenan?

fc²

59

Llamadas a función: invocación

- ¿Cómo invocar una función?

```
int main() {
  int x,y;
  foo(y,4);
  x = y +3;
}

void foo (int a, int b) {
  ...
  ...
  return;
}
```

- Salto incondicional al comienzo de la función *foo*
- ¡¡ Pero necesitamos *recordar* la dirección a la que hay que volver tras ejecutar la función !!

fc²

60

Llamadas a función: instrucciones ARM

- Instrucción Branch and Link: **BL <etiqueta>**
 - Salto incondicional a <etiqueta>
 - Almacena en el registro **LR** la dirección de la siguiente instrucción
- Volvemos de la función reestableciendo el PC
 - Podemos usar la instrucción **mov pc,lr**

```
void foo (int a, int b) {
    .. = a+ b;
    return;
}
int Main() {
    ....
    foo(x,y);
    x=x-y;
}
```

```
foo: ...
    ADD r1,r2,r3
    ...
    mov pc,lr @ Cargo en PC la dirección de retorno

Main: ...
    BL foo @Llamada a función. LR<- dir. de sub
    SUB r2,r2,r3
```

fc²

61

Llamadas a función: argumentos

- ¿Cómo *comunicar* argumentos a una función?

```
int main() {
    int x,y;

    x=fuu(3);
    y=fuu(7);
    foo(3,x);
    foo(y,4);
}
```

Llamadas a las mismas funciones con diferentes argumentos

```
int fuu (int a) {
    int x;
    ...
    return x;
}

void foo(int a, int b) {
    ...
    return;
}
```

- ¿Cómo sabe la función *fuu* dónde escribir el valor final de la variable *x*?

fc²

62

Llamadas a función: argumentos

- Idea sencilla: usar registros
 - ARM sigue el estándar AAPCS
 - Usar los registros **r0-r3** para pasar los cuatro primeros argumentos de la función
 - El valor de retorno se devuelve por **r0**

```
int x;
int Main() {
  x=fee(3,4);
}
int fee (int a, int b) {
  return a+b;
}
```



```
Main: ...
  MOV r0,#3  @Primer argumento en r0
  MOV r1,#4  @Segundo argumento en r1
  BL fee
  STR r0, x   @ El resultado estará en r0
  ...
fee:  ADD r0,r0,r1 @ Escribe el valor de retorno en r0
     MOV pc,lr
```

fc²

63

Complicando las llamadas a función.

- ¿Y si hay más de cuatro argumentos?
- ¿Y si hay llamadas anidadas?

```
int main() {
  int x;
  ...
  x=faa(3,4);
}
```

```
int faa (int a, int b) {
  int x,y;
  x = fuu(a);
  y = fuu(b);
  return x+y+a+b;
}
```

```
int fuu (int a) {
  int x;
  ...
  return x;
}
```

- ¡Al llamar a *faa* se usan los registros r0 y r1!
- ¿Qué hacemos para llamar a *fuu*?

fc²

64

Llamadas a subrutinas

The diagram illustrates the memory layout and stack structure. On the left, the memory is divided into sections: **MEMORIA** (containing `VarA: 0x00000003`), **SECCIONES .data y .bss**, **PROGRAMA PRINCIPAL** (containing assembly code for `start`, `for`, `SubRut1`, and `LB1`), and **SECCIÓN .text** (containing assembly code for `SubRut1` and `SubRut2`). A dashed circle highlights the call sequence from the main program to `SubRut1` and then to `SubRut2`. On the right, the **STACK** is shown with **SP** (Stack Pointer) at the top, **FP** (Frame Pointer) below it, and **Base de la Pila** at the bottom. The stack contains **Marco de Pila de SubRut2** (top) and **Marco de Pila de SubRut1** (bottom).

- Para resolver:
 - Preservar Ret.
 - Variables locales
 - Paso de parám.
 - Preservar Reg.
- Se utiliza la PILA
 - En memoria

Llamadas a función: la pila

- Una estructura tipo "pila" (*last in – first out*) es idónea para resolver estos problemas
 - La *pila* es una zona de memoria reservada para esta tarea. NO es una memoria físicamente separada.
 - Cada hilo en ejecución debe tener su propia pila (pues tendrá su propio árbol de llamadas a funciones)

The diagram shows the stack operations:

- Initial state:** An empty stack with **cima** (top) at the bottom.
- apilar 3:** Pushing the value 3 onto the stack. **cima** points to the cell containing 3.
- apilar 7:** Pushing the value 7 onto the stack. **cima** points to the cell containing 7.
- desapilar:** Popping the value 7 from the stack. **cima** points to the cell containing 3.

Llamadas a función: la pila

- La pila en ARM: el registro *SP*
 - En el script de enlazado se inicializa la base de la pila.

`PROVIDE(_stack = 0x0C7FF000);`
 - El registro R13 (*SP* -> *stack pointer*) dirección de la cima de la pila (última posición ocupada)
 - “Full Descending”: La pila “crece” de direcciones superiores a direcciones inferiores de memoria
- En la pila se almacenan:
 - Argumentos de entrada (del 5º en adelante).
 - Las variables locales.
 - Registros que se deben preservar.

fc² 68

Preservar registros

- Durante la ejecución de la subrutina se puede hacer uso de cualquier registro disponible.
- Suele ser necesario que la *función llamante* no pierda los datos que tenía en esos registros.
- El ARM Architecture Procedure Call Standard (AAPCS) regula las llamadas a subrutinas en la arquitectura ARM:
 - La *función llamada* DEBE preservar:
 - los registros *r4-r10*,
 - el registro *r11 (FP)*
 - el registro *r13 (SP)*.
 - Si se modifican durante la llamada, deberán apilarse al principio y desapilarse al final.
 - Se pueden usar los registros *r0-r3* con total libertad
 - La *función llamante* NO debe asumir que conservan su valor tras la llamada...

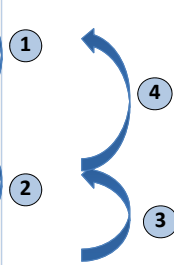
fc² 68

Salvado de registros: llamadas anidadas

- Siguiendo el AAPCS, ¿qué ocurre con el registro LR?

```

00h Main: ...
04h     BL fun1
08h     ...
0Ch
10h fun1: ADD r0,r0,r1
14h     BL fun2
18h     MOV pc,lr
1Ch fun2: SUB r0,r0,#3
20h     MOV pc,lr
  
```



1. Llamada a fun1
 - LR \leftarrow 08h. PC \leftarrow 10h
2. Llamada a fun2
 - PC \leftarrow 1Ch. LR \leftarrow 18h
3. Salida de fun2
 - PC \leftarrow 18h
4. Salida de fun1
 - **PC \leftarrow 18h**

- Sólo se debe preservar si no es una rutina hoja
 - Rutina hoja es aquella que no llama a otras subrutinas.

fc²

69

VARIABLES LOCALES Y GLOBALES

- Variables globales
 - Almacenadas en secciones .data o .bss
 - Persisten en memoria durante todo el programa
- Variables locales
 - Almacenadas en el marco de pila de la rutina
 - Activas sólo en el cuerpo de la rutina

fc²

70

Pasos ejecución subrutina

1. Situar parámetros en lugar accesible a la función llamada
 - En Registros y en pila si es necesario
2. Transferir el control a la subrutina (*BL*)

Función llamante

3. Prólogo (**construye el marco**)
 - Reservar espacio para var. locales y registros
 - Preservar información
4. Cuerpo
 - Ejecutar las tareas propias de la subrutina
 - Situar resultado en r0
5. Epílogo (**destruye el marco**)
 - Restaura información
 - Libera espacio de var. locales y registros
6. Devolver el control al punto de llamada (*MOV PC, BL*)

Función llamada

*fc*² 71

Marco de pila activo

- Zona de la pila que *pertenece* a la función en ejecución.
 - Importante porque determina el ámbito de las variables locales
 - Puede estar acotado únicamente por el SP (sabiendo el tamaño del marco)
 - Es habitual contar con un segundo registro para acotar la base inferior del marco, FP = R11 (frame pointer).

Direcciones bajas de memoria

(SP) →

Espacio de para pasar parámetros por pila

Variables locales

Registros R4-R10 si son utilizados en la subrutina

FP

LR

Parámetros de llamada

Resto del Marco de la subrutina invocante

(FP) →

Direcciones altas de memoria

Marco de pila d activo

Marco de pila de subrutina llamante

*fc*²

Marco de pila: prólogo y epílogo

- Ejemplo rutina que utiliza r2,r3,r4 y r5

| | | | |
|----------------|-----|---------------------------------|--|
| Prólogo | SUB | SP, SP, #16 | @ Actualizar SP para apilar contexto |
| | STR | R4, [SP,#0] | |
| | STR | R5, [SP,#4] | |
| | STR | FP, [SP,#8] | @ Apilamos valor actual de FP (opcional) |
| | STR | LR, [SP,#12] | @ Apilamos LR (si rutina no es hoja) |
| | ADD | FP, SP, #12 | @ Set the new value of FP |
| | SUB | SP, SP, #SpaceForLocalVariables | @ Reserva espacio |

Cuerpo *código de la rutina (hace uso de r2, r3, r4 y r5)
Potencialmente, hay llamadas a otras rutinas*

| | | | |
|----------------|-----|---------------------------------|----------------------------------|
| Epílogo | ADD | SP, SP, #SpaceForLocalVariables | @Preparo SP para restaurar |
| | LDR | LR, [SP,#12] | @ Restauo LR |
| | LDR | FP, [SP,#8] | @ Restauo FP |
| | LDR | R5, [SP,#4] | @ Restauo R5 |
| | LDR | R4, [SP,#0] | @ Restauo R4 |
| | ADD | SP, SP, #16 | @ Dejamos SP a su valor original |
| | MOV | PC, LR | @ Vuelta a la función llamante |

fc²

73

Marco de Pila: prólogo y epílogo

- Ejemplo de subrutina, que modifica r2,r3,r4 y r5, usa 2 variables locales y no hace llamadas con >4 argumentos

Pila antes/después llamada

Sup: SP=0x0C7F EFF4; FP= 0x0C7F EFFC
LR=0x0C00 2000; R4=3; R5=9

| Dirección | Contenido |
|------------------|-----------|
| 0x0C7F EFD8 | |
| 0x0C7F EFD8 | |
| 0x0C7F EFDC | |
| 0x0C7F EFE0 | |
| 0x0C7F EFE4 | |
| 0x0C7F EFE8 | |
| 0x0C7F EFEC | |
| 0x0C7F EFF0 | |
| SP → 0x0C7F EFF4 | |
| 0x0C7F EFF8 | |
| FP → 0x0C7F EFFC | |


Pila después del prologo

SP=0x0C7F EFD8 FP= 0x0C7F EFFC
LR=0x0C00 2000 R4=3 R5=9

| Dirección | Contenido |
|------------------|-----------------------|
| 0x0C7F EFD8 | |
| SP → 0x0C7F EFD8 | |
| 0x0C7F EFDC | Space for Local_var 2 |
| 0x0C7F EFE0 | Space for Local_var 1 |
| 0x0C7F EFE4 | 3 |
| 0x0C7F EFE8 | 9 |
| 0x0C7F EFEC | 0x0C7F EFFC |
| FP → 0x0C7F EFF0 | 0x0C00 2000 |
| 0x0C7F EFF4 | |
| 0x0C7F EFF8 | |
| 0x0C7F EFFC | |

fc²

74



Ejercicio

```

int x=3,y=-7,z;
int main() {
    z=abs(x)+abs(y);
    return 0;
}


int abs(int a) {
    int r;
    if (a<0)
        r=opuesto(a);
    else
        r=a;
    return r;
}

int opuesto(int a) {
    return -a;
}

```

- Escribe el cuerpo de cada función
 - Sin prólogos ni epílogos
 - Los argumentos de entrada estarán en r0, r1....
- ¿Cómo evoluciona la pila?
 - ¿Qué debemos apilar antes de cada llamada?
 - ¿Qué debemos apilar al comienzo de cada función?
- Escribe el código ARM completo de cada función
 - Ya es posible determinar qué hay que incluir en prólogos y epílogos

*fc*² 75



Load y Store Múltiple

- La arquitectura ARM ofrece instrucciones de load y store múltiple.
- Permiten la carga/guarda simultánea de varios registros en posiciones de memoria consecutivas
- Donde:

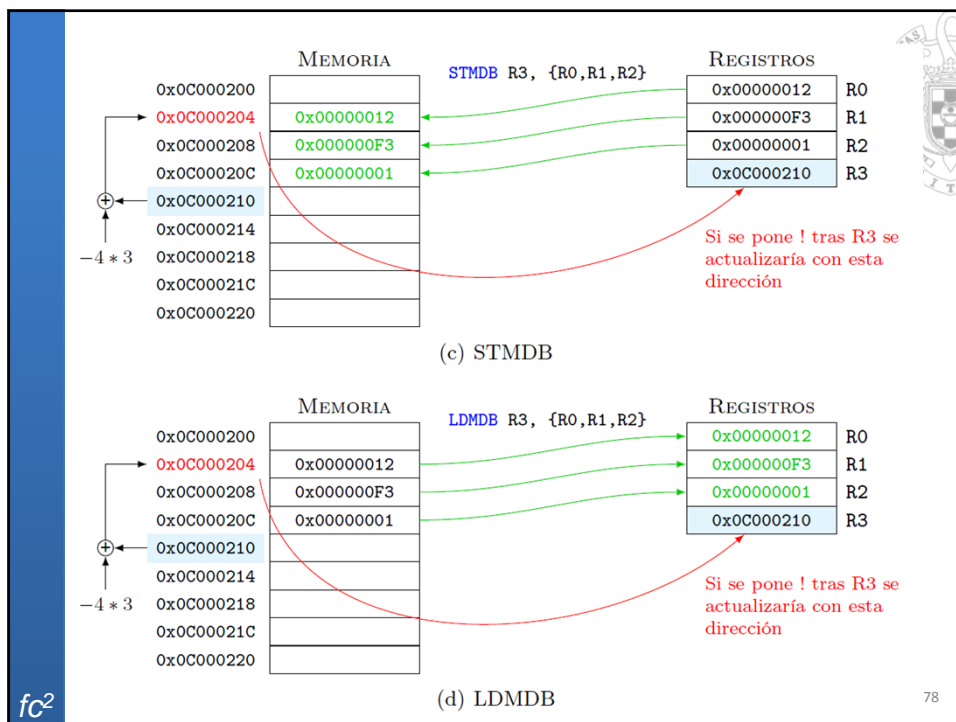
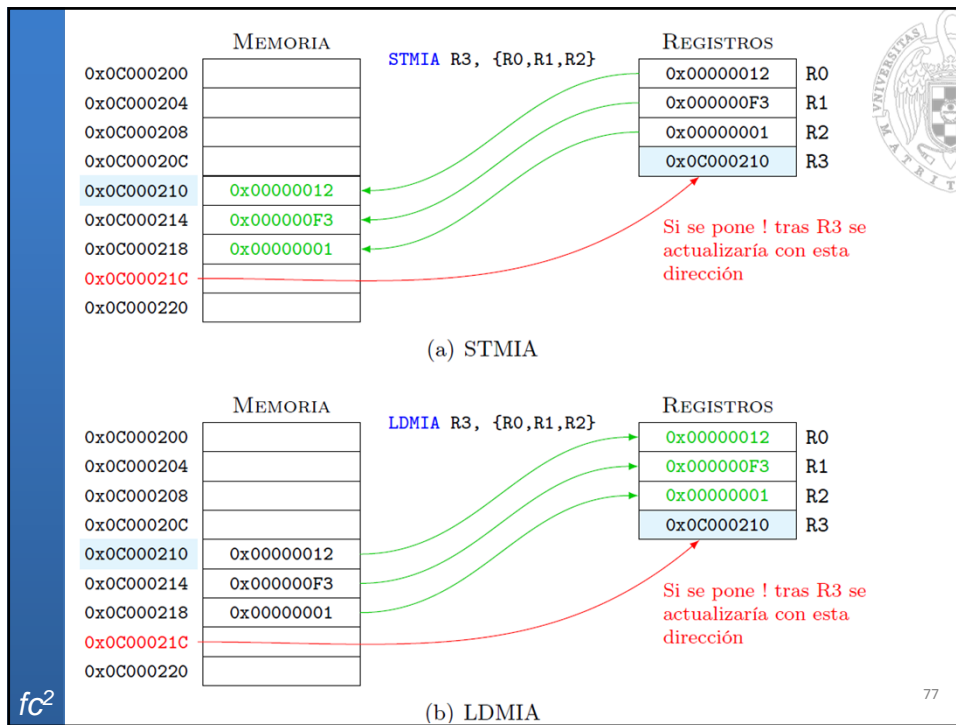

```

LDM<Modo> Rb[!], {lista de registros}
STM<Modo> Rb[!], {lista de registros}

```

 - **Rb** es el registro base que contiene una dirección de memoria por la que comienza la operación.
 - El signo ! tras el registro base es opcional, si se pone, el registro base quedará actualizado adecuadamente para encadenar varios accesos de este tipo.
 - **Modo** es el modo de direccionamiento, existen 4 modos: IA, IB, DA, DB.

*fc*² 76



Load y Store Múltiple

- Para codificar el prólogo y el epílogo solo necesitamos dos: STMDB y LDMIA.
- El ensamblador del ARM proporciona alias:
 - Inserción:
 - **STMDB SP!, {R4-R10,FP,LR}**
 - PUSH {R4-R10,FP,LR}
 - STMFD SP!, {R4-R10,FP,LR} @FD->full descending.
 - Extracción:
 - **LDMIA SP!, {R4-R10,FP,LR}**
 - POP {R4-R10,FP,LR}
 - LDMFD SP!, {R4-R10,FP,LR} @FD->full descending

fc²

79

Marco de pila: prólogo generalista

| | |
|---|-------------------------------|
| PUSH {R4-R10,FP,LR} | @ Copiar registros en la pila |
| ADD FP, SP, #(4*NumRegistrosApilados-4) | @ FP dirección base del marco |
| SUB SP, SP, #4*NumPalabrasExtra | @ Espacio extra necesario |

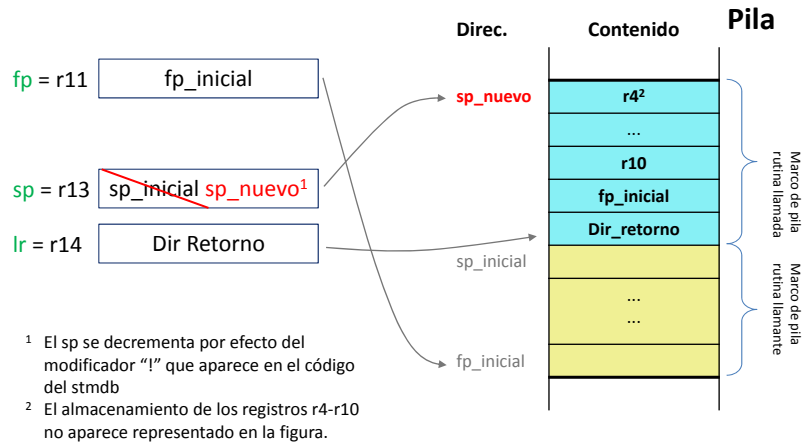
- Existen algunos casos especiales en los que podemos simplificar este prólogo:
 - Si no pasamos más de cuatro parámetros a ninguna subrutina no tendremos que reservar espacio extra. Podemos entonces eliminar la tercera instrucción.
 - Si sólo apilamos un registro (sucedería en una subrutina hoja que no modifique ninguno de los registros r4-r10) la segunda instrucción se convertiría en ADD FP,SP, #0. En este caso quizá quede más claro codificarla como MOV FP, SP.

fc²

80

El prólogo paso a paso (1)

- `stmdb sp!, {r4-r10,fp,lr}` ó `PUSH {R4-R10,FP,LR}`

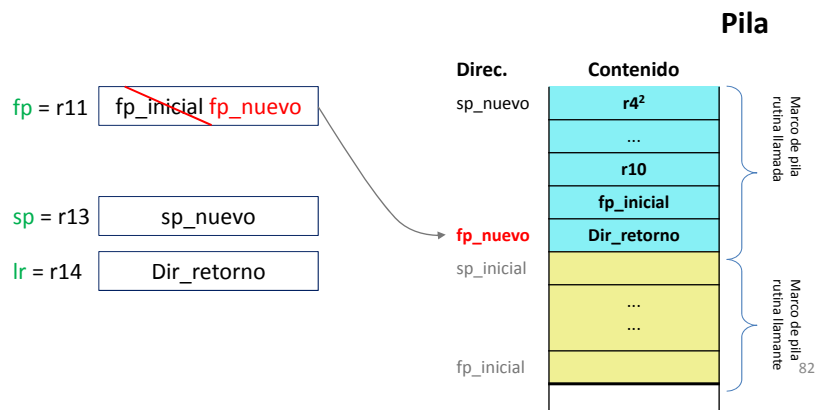


81

fc²

El prólogo paso a paso (2)

- `ADD FP, SP, #(4*NumRegistrosApilados-4)`

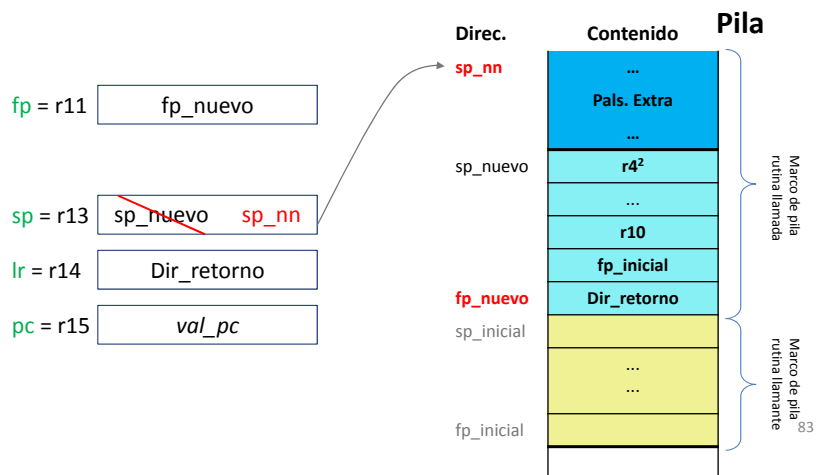


82

fc²

El prólogo paso a paso (3)

- SUB SP, SP, #4*NumPalabrasExtra



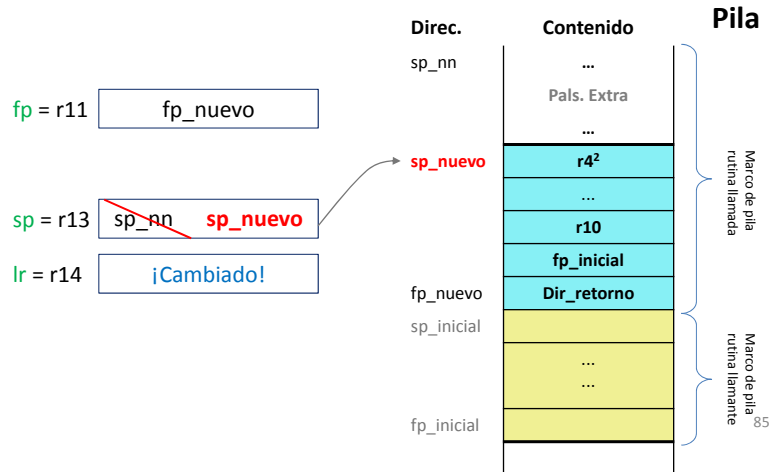
Marco de pila: epílogo generalista

SUB SP, FP, #(4*NumRegistrosApilados-4) @ SP dirección del 1er registro apilado
 @ Se descartan las variables locales y argumentos
 POP {R4-R10,FP,LR} @ Restaura los registros desde la pila
 BX LR @ Retorno de subrutina

- Situaciones para simplificar este epílogo:
 - Si sólo apilamos un registro la primera instrucción del epílogo se reduce a `SUB SP,FP, #0`. En este caso quizá quede más claro codificarla como `MOV SP, FP`.

El epílogo paso (1)

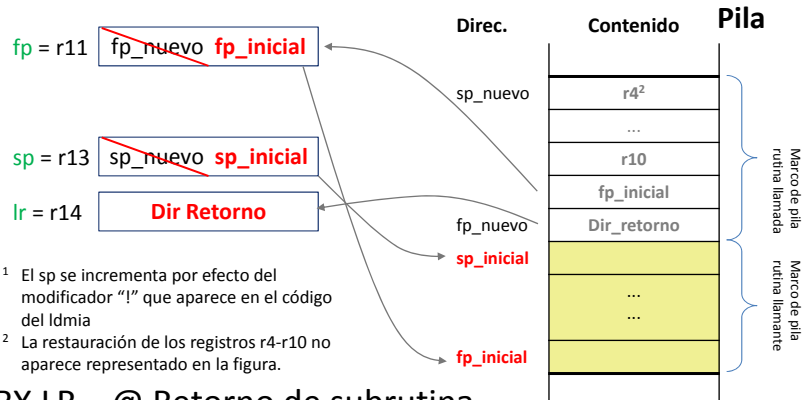
- SUB SP, FP, #(4*NumRegistrosApilados-4)



fc²

El epílogo paso a paso (2 y 3)

- LDMIA SP!, {R4-R10,FP,LR} ó POP {R4-R10,FP,LR}



- 1 El sp se incrementa por efecto del modificador "!" que aparece en el código del ldmia
- 2 La restauración de los registros r4-r10 no aparece representado en la figura.

- BX LR @ Retorno de subrutina

pc = r15 ~~Cambiado Dir_retorno~~

fc²

86

C Real Time 0

- Para que la función *main* pueda comenzar, el sistema debe haber inicializado el registro de pila (SP) con la dirección base de la pila.
- En nuestro caso estamos utilizando herramientas de compilación para un sistema *bare metal*, es decir, sin sistema operativo.
- En este caso, debemos proporcionar nosotros el código de arranque.

```
.extern main
.extern _stack
.global start
start:  ldr sp,=_stack
        mov fp,#0
        bl main
End:    b End
.end
```

fc²

87

Variables locales en funciones

```
int funA( int a1, int a2, int a3, int a4, int a5);
```

- La función tendrá, al menos, 5 variables locales llamadas a1-a5 respectivamente.
 - Si *funA* es una función recursiva, tendremos varias instancias activas de *funA*.
 - Cada instancia debe tener su propia variable *a1-a5*, accesible sólo desde esa instancia.
- Necesitamos por tanto un espacio privado para cada instancia de la función, donde podamos alojar estas variables.
- El espacio más natural para ello es el marco de activación de la subrutina.

fc²

88

Ampliación de variables locales

Direcciones bajas de memoria

- Reservar espacio en pila:

SUB SP, SP, #4*NumPalabrasExtra
- Las variables locales suelen direccionarse con **desplazamientos fijos relativos a FP**
 - Para variables creadas dentro de la función con desplazamientos negativos.
 - Para parámetros pasados por pila, se direccionan sobre el marco de pila de la función llamante con desplazamientos positivos.

Direcciones altas de memoria

89

fc²

Ampliación de variables locales

```
int Mayor(int X, int Y)
{
  int m;
  if(X>Y)
    m = X;
  else
    m = Y;
  return m;
}
```

```
Mayor:
2 push {fp}
3 mov fp, sp
4 sub sp, sp, #12
5 str r0, [fp,#-4] @ Ini. X con el primer parámetro
6 str r1, [fp,#-8] @ Ini. Y con el segundo parámetro
7
8 @ if( X > Y )
9 ldr r0, [fp,#-4] @ r0 X
10 ldr r1, [fp,#-8] @ r1 Y
11 cmp r0, r1
12 ble ELS
13 @ then
14 ldr r0, [fp,#-4] @ m = X;
15 str r0, [fp,#-12]
16 b RET
17 @ else
18 ELS: ldr r0, [fp,#-8] @ m = Y;
19 str r0, [fp,#-12]
20
21 RET: @ return m
22 ldr r0, [fp,#-12] @ valor de retorno
23 mov sp, fp
24 pop {fp}
25 mov pc, lr
```

fc²

Pasando de C a Ensamblador



- Los compiladores se estructuran generalmente en tres partes:
 - **Front end o parser** que se encarga de comprobar que el código escrito es correcto sintácticamente y de traducirlo a una representación intermedia independiente del lenguaje.
 - **Middle end** que se encarga de **realizar optimizaciones**, que pueden tener distintos objetivos, por ejemplo:
 - reducir el tiempo de ejecución del código final,
 - reducir la cantidad de memoria que utiliza o
 - reducir el consumo energético en su ejecución.
 - **Back end** que se encarga de generar el código máquina para la arquitectura destino (generalmente dan código ensamblador como salida y es el ensamblador el que produce el código máquina final).

fc²

91

Pasando de C a Ensamblador

- Sin optimizar se puede identificar claramente los bloques de instrucciones ensamblador por las que se ha traducido cada sentencia C.

- Para poder hacer una depuración correcta a nivel de C es necesario generar código sin optimización.

- Es habitual tener dos configuraciones:
 - Debug
 - Release

Compilación sin optimizaciones
gcc -O0

```
#define N 10
int A[N];
int B[N];
int C,D,I;

int main(void) {
    for (i=0;i<N-1;i+=2) {
        A[i] = B[i] + C;
        A[i+1] = B[i] - D;
    }
    return 0;
}
```

Compilación con optimizaciones.
gcc -O2


```
main:
    push {fp}
    add fp, sp, #0
    ldr r3, =1
    mov r2, #0
    str r2, [r3]
    b COND

LOOP:
    ldr r3, =1
    ldr r2, [r3]
    ldr r3, =1
    ldr r1, [r3]
    ldr r3, =8
    ldr r1, [r3, r1, lsl #2]
    ldr r3, =8
    ldr r3, [r3]
    add r1, r1, r3
    ldr r3, =4
    str r1, [r3, r2, lsl #2]
    ldr r3, =1
    ldr r3, [r3]
    add r2, r3, #1
    ldr r3, =1
    ldr r1, [r3]
    ldr r3, =8
    ldr r1, [r3, r1, lsl #2]
    ldr r3, =0
    ldr r3, =4
    sub r1, r1, r3
    ldr r3, =4
    str r1, [r3, r2, lsl #2]
    ldr r3, =1
    ldr r3, [r3]
    add r2, r3, #1
    ldr r3, [r3]
    add r2, r3, #2
    ldr r3, =1
    str r2, [r3]
COND:
    ldr r3, =1
    ldr r3, [r3]
    cmp r3, #8
    ble LOOP
    mov r3, #0
    mov r0, r3
    add sp, fp, #0
    pop {fp}
    bx lr
```

```
main:
    ldr r3, =C
    push {r4, r5, r6}
    ldr ip, =A @ ip <- A
    ldr r6, [r3] @ r6 <- C
    ldr r5, =D
    ldr r4, =8
    ldr r5, [r3] @ r5 <- D
    mov r2, ip @ r2 <- AA[0]
    mov r3, #0 @ r3 es i+4

LOOP:
    ldr r1, [r4, r3] @ r1 <- B[i]
    add r0, r6, r1
    str r0, [ip, r3] @ A[i] <- r0
    add r3, r3, #8 @ r3 <- A+(i+2)
    sub r1, r1, r5
    cmp r3, #40
    str r1, [r2, #4] @ *(r2+1) = r1
    add r2, r2, #8 @ salta 2 enteros
    bne LOOP
    ldr r3, =1
    ldr r3, [r3]
    mov r2, #10
    str r2, [r3]
    mov r0, #0
    pop {r4, r5, r6}
    bx lr
```

fc²

92

-00

```

#define N 10
int A[N];
int B[N];
int C,D,i;

int main(void) {
    for (i=0;i<N-1;i+=2) {
        A[i] = B[i] + C;
        A[i+1] = B[i] - D;
    }
    return 0;
}

```

```

main:
    push {fp}
    add fp, sp, #0
    ldr r3, =i
    mov r2, #0
    str r2, [r3]
    b COND

```

```

LOOP:
    ldr r3, =i
    ldr r2, [r3]
    ldr r3, =i
    ldr r1, [r3]
    ldr r3, =B
    ldr r1, [r3, r1, lsl #2]
    ldr r3, =C
    ldr r3, [r3]
    add r1, r1, r3
    ldr r3, =A
    str r1, [r3, r2, lsl #2]
    ldr r3, =i
    ldr r3, [r3]
    add r2, r3, #1
    ldr r3, =i
    ldr r1, [r3]
    ldr r3, =B
    ldr r1, [r3, r1, lsl #2]
    ldr r3, =D
    ldr r3, [r3]
    sub r1, r1, r3
    ldr r3, =A
    str r1, [r3, r2, lsl #2]
    ldr r3, =i
    ldr r3, [r3]
    add r2, r3, #2
    ldr r3, =i
    str r2, [r3]

```

```

COND:
    ldr r3, =i
    ldr r3, [r3]
    cmp r3, #8
    ble LOOP
    mov r3, #0
    mov r0, r3
    add sp, fp, #0
    pop {fp}
    bx lr

```

fc²

93

-02

```

#define N 10
int A[N];
int B[N];
int C,D,i;

int main(void) {
    for (i=0;i<N-1;i+=2) {
        A[i] = B[i] + C;
        A[i+1] = B[i] - D;
    }
    return 0;
}

```

```

main:
    ldr r3, =C
    push {r4, r5, r6}
    ldr ip, =A      @ ip <- A
    ldr r6, [r3]    @ r6 <- C
    ldr r3, =D
    ldr r4, =B
    ldr r5, [r3]    @ r5 <- D
    mov r2, ip      @ r2 <- &A[0]
    mov r3, #0      @ r3 es i+4
LOOP:
    ldr r1, [r4, r3] @ r1 <- B[i]
    add r0, r6, r1
    str r0, [ip, r3] @ A[i] <- r0
    add r3, r3, #8   @ 4*i <- 4*(i + 2)
    sub r1, r1, r5
    cmp r3, #40
    str r1, [r2, #4] @ *(r2+1) = r1
    add r2, r2, #8   @ salta 2 enteros
    bne LOOP
    ldr r3, =1
    mov r2, #10
    str r2, [r3]
    mov r0, #0
    pop {r4, r5, r6}
    bx lr

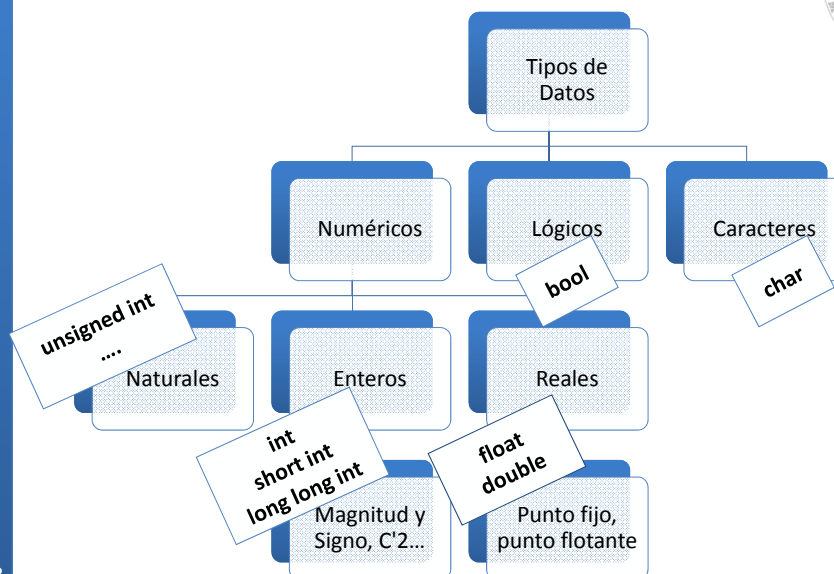
```

fc²

Formato de datos

- En una posición de memoria encontramos la siguiente número 0x39383700. ¿Qué representa el dato leído?
 - El número entero (*int*) 95998548
 - La cadena de caracteres "987"
 - El número real (*float*) 0.0001756809
 - La instrucción *xor \$24,\$9,0x3700*

Tipos de datos básicos



Codificación de enteros

- Magnitud y signo (MS)
 - Simétrico
 - Dos representaciones para el cero:
 - + 0 → 000...00
 - - 0 → 100...00
 - Rango (tamaño = n bits)
 - $-(2^{n-1}-1) \leq x \leq +(2^{n-1}-1)$
- Complemento a 2 (C2)
 - No simétrico
 - Una única representaciones para el cero
 - Rango (tamaño = n bits)
 - $-(2^{n-1}) \leq x \leq +(2^{n-1}-1)$
- ¿Qué ocurre en la sentencia:
 - short a = pow(2,15) +3;?

| Ejemplo (tamaño = 4 bits) | | | |
|---------------------------|-------------------|----|----------------|
| | $b_3 b_2 b_1 b_0$ | MS | C ₂ |
| POSITIVOS | 0000 | 0 | 0 |
| | 0001 | 1 | 1 |
| | 0010 | 2 | 2 |
| | 0011 | 3 | 3 |
| | 0100 | 4 | 4 |
| | 0101 | 5 | 5 |
| | 0110 | 6 | 6 |
| | 0111 | 7 | 7 |
| NEGATIVOS | 1000 | -0 | -8 |
| | 1001 | -1 | -7 |
| | 1010 | -2 | -6 |
| | 1011 | -3 | -5 |
| | 1100 | -4 | -4 |
| | 1101 | -5 | -3 |
| | 1110 | -6 | -2 |
| | 1111 | -7 | -1 |

fc²

97

Tipos de datos básicos

- Tamaño *habitual* de los datos básicos en los lenguajes de alto nivel (p.e.: C/C++)

| Tipo de dato | Tamaño |
|----------------------|---------|
| char / unsigned char | 1 byte |
| short int | 2 bytes |
| int / unsigned int | 4 bytes |
| float | 4 bytes |
| double | 8 bytes |

- Tanto el hardware como el lenguaje ensamblador nos deben permitir acceder a la memoria con estos tamaños de datos.

fc²

98

Accesos a memoria: tamaño y alineamiento



- En ARMv4 el modo de direccionamiento de las instrucciones ldr/str permite seleccionar accesos de tamaño:
 - byte,
 - media palabra (half word, 16 bits),
 - palabra (word, 32 bits)
 - doble palabra (double word, 64 bits)
- Para indicar el tamaño del acceso en lenguaje ensamblador se añaden sufijos a las instrucciones ldr/str normales.
- Además se da soporte a una interpretación sin signo, para dar soporte a los tipos *unsigned*.
- **Existen restricciones de alineamiento**

fc²

99

Accesos a memoria: tamaño y alineamiento



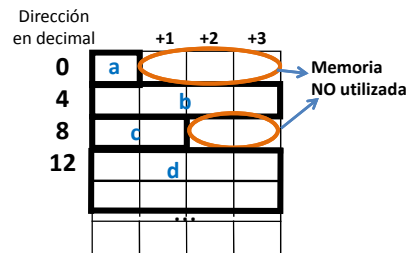
- **LDRB**: load de un entero sin signo de tamaño byte.
 - **LDRSB**: load de un entero con signo de tamaño byte. Se extiende con el bit de signo hasta los 32 bits.
 - **STRB**: se escribe en memoria un entero de tamaño byte.
 - **LDRH**: load de un entero sin signo de 16 bits.
 - **LDRSH**: load de un entero con signo de 16 bits. Se extiende con el bit de signo hasta los 32 bits.
 - **STRH**: se escribe en memoria un entero de 16 bits.
 - **LDRD**: carga dos registros consecutivos con dos palabras (32 bits) consecutivas de memoria.
 - **STRD**: es la operación contraria a la anterior.
- LDRB** R5, [R9] @ Carga en el byte 0 de R5 Mem(R9) y pone los bytes 1,2 y 3 a 0
LDRB R3, [R8, #3] @ Carga en el byte 0 de R3 Mem(R8 + 3) y pone los bytes 1,2 y 3 a 0
STRB R4, [R10, #0x200] @ Almacena el byte 0 de R4 en Mem(R10+0x200)
STRB R10, [R7, R4] @ Almacena el byte 0 de R10 en Mem(R10+R4)
LDRH R1, [R0] @ Carga en los byte 0,1 de R1 Mem(R0) y pone los bytes 2,3 a 0
LDRH R8, [R3, #2] @ Carga en los byte 0,1 de R8 Mem(R3+2) y pone los bytes 2,3 a 0
STRH R2, [R1, #0x80] @ Almacena los bytes 0,1 de R2 en Mem(R1+0x80)
LDRD R4, [R9] @ Carga en R4 una palabra de Mem(R9) y en R5 una palabra de Mem(R9+4)
STRD R8, [R2, #0x28] @ Almacena R8 en Mem(R2+0x28) y R9 en Mem(R2+0x2C)

fc²

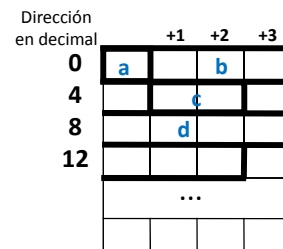
100

Alineamiento de variables

- Ejemplo. Declaramos cuatro variables:
 - `char a; int b; short int c; double d;`



Variables alineadas



Variables no alineadas

Dirección de comienzo de la variable

a → 0
 b → 4
 c → 8
 d → 12

a → 0
 b → 1
 c → 5
 d → 7

fc²

101

Codificación de caracteres

- ¿Cómo se representa el carácter 'a' en memoria?
- ¿Qué ocurre cuando se escribe la cadena "Hola Mundo" en una variable en C?
- Cada carácter tiene asociado una codificación binaria (generalmente de 8 bits)
 - ASCII (Extended ASCII).
 - UNICODE (UTF-8, UTF-16)
 - ISO 8859-1 (latin1), ISO 8859-15 (latin 9)

fc²

102

| Dec | Hx | Oct | Char | Dec | Hx | Oct | Html | Chr | Dec | Hx | Oct | Html | Chr | Dec | Hx | Oct | Html | Chr |
|-----|----|-----|-----------------------------|-----|----|-----|-------|-----|-----|----|-----|------|-----|-----|----|-----|------|-----|
| 0 | 0 | 000 | NUL (null) | 32 | 20 | 040 | Space | ! | 64 | 40 | 100 | ; | ; | 96 | 60 | 140 | ; | ; |
| 1 | 1 | 001 | SOH (start of heading) | 33 | 21 | 041 | ! | ! | 65 | 41 | 101 | ; | ; | 97 | 61 | 141 | ; | ; |
| 2 | 2 | 002 | STX (start of text) | 34 | 22 | 042 | " | " | 66 | 42 | 102 | ; | ; | 98 | 62 | 142 | ; | ; |
| 3 | 3 | 003 | ETX (end of text) | 35 | 23 | 043 | # | # | 67 | 43 | 103 | ; | ; | 99 | 63 | 143 | ; | ; |
| 4 | 4 | 004 | EOT (end of transmission) | 36 | 24 | 044 | \$ | \$ | 68 | 44 | 104 | ; | ; | 100 | 64 | 144 | ; | ; |
| 5 | 5 | 005 | ENQ (enquiry) | 37 | 25 | 045 | % | % | 69 | 45 | 105 | ; | ; | 101 | 65 | 145 | ; | ; |
| 6 | 6 | 006 | ACK (acknowledge) | 38 | 26 | 046 | & | & | 70 | 46 | 106 | ; | ; | 102 | 66 | 146 | ; | ; |
| 7 | 7 | 007 | BEL (bell) | 39 | 27 | 047 | ' | ' | 71 | 47 | 107 | ; | ; | 103 | 67 | 147 | ; | ; |
| 8 | 8 | 010 | BS (backspace) | 40 | 28 | 050 | (| (| 72 | 48 | 110 | ; | ; | 104 | 68 | 150 | ; | ; |
| 9 | 9 | 011 | TAB (horizontal tab) | 41 | 29 | 051 |) |) | 73 | 49 | 111 | ; | ; | 105 | 69 | 151 | ; | ; |
| 10 | A | 012 | LF (NL line feed, new line) | 42 | 2A | 052 | * | * | 74 | 4A | 112 | ; | ; | 106 | 6A | 152 | ; | ; |
| 11 | B | 013 | VT (vertical tab) | 43 | 2B | 053 | + | + | 75 | 4B | 113 | ; | ; | 107 | 6B | 153 | ; | ; |
| 12 | C | 014 | FF (NP form feed, new page) | 44 | 2C | 054 | , | , | 76 | 4C | 114 | ; | ; | 108 | 6C | 154 | ; | ; |
| 13 | D | 015 | CR (carriage return) | 45 | 2D | 055 | - | - | 77 | 4D | 115 | ; | ; | 109 | 6D | 155 | ; | ; |
| 14 | E | 016 | SO (shift out) | 46 | 2E | 056 | . | . | 78 | 4E | 116 | ; | ; | 110 | 6E | 156 | ; | ; |
| 15 | F | 017 | SI (shift in) | 47 | 2F | 057 | / | / | 79 | 4F | 117 | ; | ; | 111 | 6F | 157 | ; | ; |
| 16 | 10 | 020 | DLE (data link escape) | 48 | 30 | 060 | 0 | 0 | 80 | 50 | 120 | ; | ; | 112 | 70 | 160 | ; | ; |
| 17 | 11 | 021 | DC1 (device control 1) | 49 | 31 | 061 | 1 | 1 | 81 | 51 | 121 | ; | ; | 113 | 71 | 161 | ; | ; |
| 18 | 12 | 022 | DC2 (device control 2) | 50 | 32 | 062 | 2 | 2 | 82 | 52 | 122 | ; | ; | 114 | 72 | 162 | ; | ; |
| 19 | 13 | 023 | DC3 (device control 3) | 51 | 33 | 063 | 3 | 3 | 83 | 53 | 123 | ; | ; | 115 | 73 | 163 | ; | ; |
| 20 | 14 | 024 | DC4 (device control 4) | 52 | 34 | 064 | 4 | 4 | 84 | 54 | 124 | ; | ; | 116 | 74 | 164 | ; | ; |
| 21 | 15 | 025 | NAK (negative acknowledge) | 53 | 35 | 065 | 5 | 5 | 85 | 55 | 125 | ; | ; | 117 | 75 | 165 | ; | ; |
| 22 | 16 | 026 | SYN (synchronous idle) | 54 | 36 | 066 | 6 | 6 | 86 | 56 | 126 | ; | ; | 118 | 76 | 166 | ; | ; |
| 23 | 17 | 027 | ETB (end of trans. block) | 55 | 37 | 067 | 7 | 7 | 87 | 57 | 127 | ; | ; | 119 | 77 | 167 | ; | ; |
| 24 | 18 | 030 | CAN (cancel) | 56 | 38 | 070 | 8 | 8 | 88 | 58 | 130 | ; | ; | 120 | 78 | 170 | ; | ; |
| 25 | 19 | 031 | EM (end of medium) | 57 | 39 | 071 | 9 | 9 | 89 | 59 | 131 | ; | ; | 121 | 79 | 171 | ; | ; |
| 26 | 1A | 032 | SUB (substitute) | 58 | 3A | 072 | : | : | 90 | 5A | 132 | ; | ; | 122 | 7A | 172 | ; | ; |
| 27 | 1B | 033 | ESC (escape) | 59 | 3B | 073 | ; | ; | 91 | 5B | 133 | ; | ; | 123 | 7B | 173 | ; | ; |
| 28 | 1C | 034 | FS (file separator) | 60 | 3C | 074 | < | < | 92 | 5C | 134 | ; | ; | 124 | 7C | 174 | ; | ; |
| 29 | 1D | 035 | GS (group separator) | 61 | 3D | 075 | = | = | 93 | 5D | 135 | ; | ; | 125 | 7D | 175 | ; | ; |
| 30 | 1E | 036 | RS (record separator) | 62 | 3E | 076 | > | > | 94 | 5E | 136 | ; | ; | 126 | 7E | 176 | ; | ; |
| 31 | 1F | 037 | US (unit separator) | 63 | 3F | 077 | ? | ? | 95 | 5F | 137 | ; | ; | 127 | 7F | 177 | ; | ; |

Source: www.LookupTables.com

Arrays

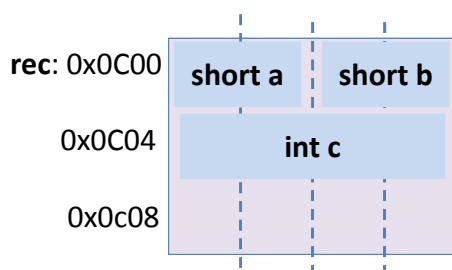
```
char cadena[] = "hola mundo\n";
```

| | | | | |
|-------------------|---|---|----|----|
| cadena:0x0C0002B8 | h | o | l | a |
| 0x0C0002BC | | m | u | n |
| 0x0C0002C0 | d | o | \n | \0 |
| 0x0C0002C4 | | | | |
| 0x0C0002BC | | | | |

- Los elementos de un array ocupan posiciones consecutivas de memoria
- Las cadenas de caracteres en C acaban en \0
- ¿En qué dirección está v[16] del array `int vector[100]`; si su primer elemento está en la dirección 0x0C00?

Estructuras

```
struct mistruct {
    char primero;
    short int segundo;
    int tercero;
};
struct mistruct rec;
```



- Los elementos de un *struct* ocupan posiciones consecutivas de memoria
- ¿Cómo sería un *array* de *structs*?
¿Y un *struct* con un *array* como elemento?

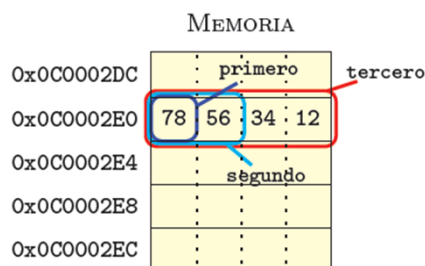
fc²

105

Uniones

- Una unión tiene varios campos que utilizan una región de memoria común.
- La cantidad de memoria coincide con la del campo de mayor tamaño.
- Se emplaza en una dirección que satisfaga las restricciones de alineamiento.

```
union miunion {
    char primero;
    short int segundo;
    int tercero;
};
union miunion un;
```

fc²

Varios ficheros fuente

- Normalmente programaremos en lenguaje de alto nivel.
- En ensamblador solamente lo estrictamente necesario:
 - por requisitos de eficiencia,
 - Para utilizar instrucciones especiales de la arquitectura.
- En la etapa de enlazado se deben resolver referencias cruzadas entre los ficheros objeto, para ello se crean *Tablas de Símbolos*.

Symbols from ejemplo.o:

```
> arm-none-eabi-nm -SP -f sysv ejemplo.o
```

| Name | Value | Class | Type | Size | Line | Section |
|---------|----------|-------|--------|----------|------|---------|
| globalA | 00000000 | D | OBJECT | 00000002 | | .data |
| globalB | | U | NOTYPE | | | *UND* |
| main | 00000000 | T | FUNC | 00000054 | | .text |
| printf | | U | NOTYPE | | | *UND* |

107

fc²

Símbolos en C

- extern**: exportar /importar la visibilidad a/de otro fichero
- static**: para restringir su visibilidad al fichero actual
- En C todas las variables globales y todas las funciones son por defecto símbolos globales exportados

Cuadro 1 Ejemplo de exportación de símbolos.

```
// fichero fun.c
//declaración de variable global
//definida en otro sitio
extern int var1;

//definición de var2
//sólo accesible desde func.c
static int var2;

//declaración adelantada de one
void one(void);

//definición de two
//al ser static el símbolo no se
//exporta, está restringida a este
//fichero
static void two(void)
{
    ...
    var1++;
    ...
}

void fun(void)
{
    ...
    //acceso al único var1
    var1+=5;
    //acceso a var2 de fun.c
    var2=var1+1;
    ...
    one();
    two();
    ...
}

// fichero main.c
//declaración de variable global
//definida en otro sitio (más abajo)
extern int var1;

//definición de var2
//sólo accesible desde main.c
static int var2;

//declaración adelantada de one
void one(void);

//declaración adelantada de fun
void fun(void);

int main(void)
{
    ...
    //acceso al único var1
    var1 = 1;
    ...
    one();
    fun();
    ...
}

//definición de var1
int var1;

void one(void)
{
    ...
    //acceso al único var1
    var1++;
    //acceso a var2 de main.c
    var2=var1-1;
    ...
}
```

fc²



Símbolos en Ensamblador

- En ensamblador los símbolos son por defecto locales, no visibles desde otro fichero.
- Si queremos hacerlos globales debemos exportarlos con la directiva

`.global`

- Si queremos hacer referencia a un símbolo definido en otro fichero se utiliza la directiva

`.extern`

```
.extern FOO @importamos un símbolo externo
.global start @exportamos un símbolo local
```

C y Ensamblador

- El enlazador debe resolver los símbolos externos y secciones.

P.e. MIVAR

- El compil./ensambl.:

- Crea un literal al final de `.text`
- Crea una entrada en tabla de relocación:

| RELOCATION RECORDS FOR [.text]: | | |
|-----------------------------------|-------------|-------|
| OFFSET | TYPE | VALUE |
| 00000040 | R_ARM_V4BX | *ABS* |
| 00000044 | R_ARM_ABS32 | MIVAR |

- El enlazador resuelve esta relocación y rellena el literal

